

Exemple

$V = \{ \text{ensemble des fonctions} \\ \text{2 fois continument dérivable} \\ f'' + 4f = 0 \}$   $\mathbb{C}$ -ev

$\mathcal{B}_1$   $r^2 + 4 = 0$   $r_{\pm} = \pm 2i$   
 $\{ t \rightarrow e^{2it}, t \rightarrow e^{-2it} \}$

(abus de notation  
 $\{ e^{2it}, e^{-2it} \}$ )

$\mathcal{B}_2 \{ \cos(2t), \sin(2t) \}$

matrice de passage de  $\mathcal{B}_1$  à  $\mathcal{B}_2$

$$\mathcal{B}_2 \begin{pmatrix} \cos(2t) & \sin(2t) \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2i} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2i} \end{pmatrix} \begin{matrix} e^{2it} \\ e^{-2it} \\ \mathcal{B}_1 \end{matrix}$$

$$\cos(2t) = \frac{e^{2it} + e^{-2it}}{2}$$

$$\sin(2t) = \frac{e^{2it} - e^{-2it}}{2i}$$

$f \in V$  par ex.

$$f = \cos(2t) + 3 \sin(2t)$$

Coord. dans  $\mathcal{B}_1$

$$f = \frac{e^{2it} + e^{-2it}}{2} + \frac{3}{2i} (e^{2it} - e^{-2it})$$

$$= \left( \frac{1}{2} + \frac{3}{2i} \right) e^{2it} + \left( \frac{1}{2} - \frac{3}{2i} \right) e^{-2it}$$

$$P_{\mathcal{B}_1} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} + \frac{3}{2i} \\ \frac{1}{2} - \frac{3}{2i} \end{pmatrix}$$

Coord dans  $\mathcal{B}_2$  de  $f = \cos(2t) + 3 \sin(2t)$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$P \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} + \frac{3}{2i} \\ \frac{1}{2} - \frac{3}{2i} \end{pmatrix}$$

$P$ . coord de  $\mathcal{B}_2 =$  coord de  $\mathcal{B}_1$

Prop Un sous-espace vectoriel  $W$  d'un espace vectoriel  $V$  de dimension finie n'est de dimension finie  $m$  et on a  $m \leq n$   
 $V=W$  si et seulement si  $m=n$

Si on a une famille libre dans  $W$  c'est aussi une famille libre de  $V$  donc  $m \leq n$ .

Si  $W$  a une base de  $n$  éléments ( $n = \dim(V)$ ), si  $\vec{v} \in V$  n'est pas dans  $W$ ,  $\vec{v} \notin \text{Vect}(\text{Base de } W)$

on pourrait créer une famille libre de  $V$  qui aurait  $n+1$  éléments Absurde donc  $\vec{v} \in W$

"Généralisation" de la notion de base avec somme directe de sous-espaces vectoriels

$W_1, W_2$  2 sous-espaces d'un même espace  $V$

$$W_1 + W_2 = \left\{ \vec{w}_1 + \vec{w}_2 \mid \begin{array}{l} \vec{w}_1 \in W_1 \\ \vec{w}_2 \in W_2 \end{array} \right\}$$

On dit qu'on a une somme directe et on note  $W_1 \oplus W_2$

$$\text{si } W_1 \cap W_2 = \{\vec{0}\}$$

La décomposition d'un vecteur  $\vec{w} = \vec{w}_1 + \vec{w}_2$

$$\begin{array}{ccc} \uparrow & & \uparrow \\ W_1 \oplus W_2 & W_1 & W_2 \end{array}$$

est alors unique

Généralisation à plusieurs sous-espaces

$$W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_k$$

si les sous-espaces sont d'intersection  $\{\vec{0}\}$   
 $(W_j \cap W_{j'} = \{\vec{0}\} \text{ si } j \neq j')$

$\vec{w} \in W_1 \oplus \dots \oplus W_k$   
se décompose de manière  
unique en

$$\vec{w} = \underbrace{\vec{w}_1}_{W_1} + \dots + \underbrace{\vec{w}_k}_{W_k}$$

Prop on obtient une base  
de  $W_1 \oplus \dots \oplus W_k$  en  
faisant la réunion de bases  
de  $W_1, \dots, W_k$

Exemples  $W_1 = \text{espace propre } (\lambda_1$   
 $\vdots$   
 $W_k \quad \lambda_k$   
 $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  valeurs propres d'une matrice