

Partiel

exo 1.1 $f: X \rightarrow AX$

$$\begin{aligned} f(X + \lambda Y) &= A(X + \lambda Y) \\ &= AX + \lambda AY \\ &= f(X) + \lambda f(Y) \end{aligned}$$

$f(X) = AX = Y$ Y donné
 X recherché

Il existe une solution unique si A est une matrice inversible

1.2 feuille D1 exo 4
1.3 Matrice triangulaire
 \rightarrow système triangulaire
(avec coeffs non nuls sur la diagonale)

$$\text{Ker}(f) = \{ \vec{0}_{\mathbb{R}^3} \}$$

Thm rang \Rightarrow $\text{Im} f = \mathbb{R}^3$

exo 2 | 1) $\phi(P_1 + \lambda P_2, Q)$
à vérifier $= \phi(P_1, Q) + \lambda \phi(P_2, Q)$
de même de l'autre côté
 ϕ n'est ni sym ni antisym

$$2) M_1 = \begin{pmatrix} 1 & a \\ b+1 & b(a+1) \end{pmatrix} \in \mathcal{B}_1$$

3) M_2 pour $a=0$ et $b=1$
 $= \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$
matrice de passage de $\{1, x\}$

à $\{X-1, X+1\}$
 $P = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} 1 \\ x \end{matrix}$

$$M_2 = P M_1 P^{-1}$$

on pouvait vérifier avec
ici $M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

4) ϕ est bilinéaire
symétrique si et seulement
si sa matrice M_1 est
symétrique, donc
ssi $a = b+1$

5) On est dans le
cas symétrique
 $b=0$ et $a=1=b+1$
 $\text{Ker}(\phi)$ et $\text{Vect}(X)^\perp$ ont
bien un sens.

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{Ker}(M_1) & \begin{cases} x+y=0 \\ x=0 \end{cases} \Rightarrow x=y=0 \\ \text{Ker}(\phi) & = \{ \vec{0}_{\mathbb{R}, [x]} \} = \{0\} \end{aligned}$$

X a comme coordonnées

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$P \in \text{Vect}(X)^\perp$

Pole coordonnées $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$

$(P = a + bX)$

$$(a \ b) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= (0)$$

$$a = 0$$

$$\text{Vect}(X)^\perp = \text{Vect}(X)$$

exo 3 ordre (x, y, z, t)

Matrice de q dans la base canonique =
Matrice de ϕ la forme polaire de q

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

ou

$$\phi \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix} \right)$$

$$= xx' - 3yy' - tt' + 3zz' + xy' + x'y - 2yt' - 2y't$$

2)

$$q(x, y, z, t)$$

$$= x^2 + 2xy - 3y^2 - t^2 + 3z^2 - 4yt$$

$$= (x+y)^2 - 4y^2 - 4yt - t^2 + 3z^2$$

$$= (x+y)^2 - (2y+t)^2 + 3z^2$$

signature $(2, 1)$ rang 3

On pourrait aussi chercher le rang de M par la pivot de Gauss

exo 4

$$1) \bullet V \subset U$$

$$\vec{0}_U \in V$$

si $\vec{v}_1, \vec{v}_2 \in V$ et $\lambda \in \mathbb{R}$

on doit avoir $\vec{v}_1 + \lambda \vec{v}_2 \in V$

$$\bullet \text{Ker}(f) = \{ \vec{u} \in U \mid f(\vec{u}) = \vec{0} \}$$

$$\subset U$$

$$f(\vec{0}) = \vec{0} \text{ donc } \vec{0} \in U$$

si $\vec{v}_1, \vec{v}_2 \in \text{Ker}(f)$

$$f(\vec{v}_1 + \lambda \vec{v}_2) = f(\vec{v}_1) + \lambda f(\vec{v}_2)$$

(car f linéaire)

$$= \vec{0} + \lambda \vec{0} = \vec{0} \quad \underline{\text{ok}}$$

$$2) \frac{\partial}{\partial x} f \rightarrow \frac{\partial f}{\partial x}$$

est bien définie, si
 f est indéfiniment
dérivable, $\frac{\partial f}{\partial x}$ aussi

$$f, g \in U, \lambda \in \mathbb{R}$$

