

CORRIGÉ DE L'EXAMEN FINAL  
LE 10 JANVIER 2019, DURÉE : 2 HEURES  
APPAREILS ÉLECTRONIQUES INTERDITS  
UNE FEUILLE A4 MANUSCRITE DE RÉSUMÉ DE COURS AUTORISÉE

**Exercice 1 (Questions de cours)**

- a) Donner la définition de la signature d'une permutation  $\sigma$  de  $\{1, 2, \dots, n\}$ , notée  $\varepsilon(\sigma)$ , et une formule permettant de la calculer.

On définit le nombre d'inversions d'une permutation  $\sigma \in \mathfrak{S}_n$  comme étant le nombre de paires  $\{i, j\} \subset \{1, 2, \dots, n\}$  inversées par  $\sigma$  :

$$N(\sigma) = \text{card} \left\{ \{i, j\} \in P_n / \frac{\sigma(j) - \sigma(i)}{j - i} < 0 \right\}.$$

La signature  $\varepsilon(\sigma)$  de la permutation  $\sigma$  est alors la valeur  $\pm 1$  définie par

$$\varepsilon(\sigma) = (-1)^{N(\sigma)}.$$

Elle est aussi donnée par la formule

$$\varepsilon(\sigma) = \prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\sigma(j) - \sigma(i)}{j - i}$$

étendue à l'ensemble  $P_n$  des paires d'éléments de  $\{1, 2, \dots, n\}$ .

- b) Démontrer que si  $\sigma, \tau$  sont deux permutations de  $\{1, 2, \dots, n\}$  on a  $\varepsilon(\sigma \circ \tau) = \varepsilon(\sigma) \times \varepsilon(\tau)$ .

D'après a), il vient

$$\varepsilon(\sigma \circ \tau) = \prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{j - i} = \prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{\tau(j) - \tau(i)} \prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\tau(j) - \tau(i)}{j - i}.$$

Dans le premier produit du membre de droite, faisons le changement de variable bijectif  $P_n \rightarrow P_n$ ,  $\{i, j\} \mapsto \{u, v\} = \{\tau(i), \tau(j)\}$  (d'inverse  $\{u, v\} \mapsto \{i, j\} = \{\tau^{-1}(u), \tau^{-1}(v)\}$ ). Ceci donne

$$\prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{\tau(j) - \tau(i)} = \prod_{\{u, v\} \in P_n} \frac{\sigma(v) - \sigma(u)}{v - u}.$$

Par conséquent

$$\varepsilon(\sigma \circ \tau) = \prod_{\{u, v\} \in P_n} \frac{\sigma(v) - \sigma(u)}{v - u} \prod_{\{i, j\} \in P_n} \frac{\tau(j) - \tau(i)}{j - i} = \varepsilon(\sigma) \times \varepsilon(\tau).$$

- c) Énoncer le théorème de Cayley-Hamilton et en déduire le lien qui existe entre le polynôme caractéristique et le polynôme minimal d'un endomorphisme.

Rappelons que le polynôme caractéristique d'un endomorphisme  $f \in \text{End}_{\mathbb{K}}(E)$  est défini par  $\chi_f(X) = \det(X \text{Id}_E - f) = (-1)^n \det(f - X \text{Id}_E)$ , si  $n = \dim E$ . Le théorème de Cayley-Hamilton stipule que  $\chi_f$  est un polynôme annulateur de  $f$ , c'est-à-dire que  $\chi_f(f) = 0$ . Par définition, le polynôme minimal  $\mu_f$  est le générateur unitaire de l'idéal annulateur de  $f$ . Le théorème de Cayley-Hamilton équivaut à dire que  $\chi_f \in \langle \mu_f \rangle$ , c'est-à-dire que  $\mu_f$  divise  $\chi_f$ .

**Exercice 2 (Arithmétique entière)**

- a) Dans l'anneau  $\mathbb{Z}$  des entiers relatifs, calculer  $d = \text{pgcd}(91, 66)$  (avec  $d > 0$ ), et déterminer des éléments  $u, v \in \mathbb{Z}$  tels que  $91u + 66v = d$ .

On utilise l'algorithme d'Euclide. Des divisions successives fournissent

$$\begin{aligned} 91 &= 1 \times 66 + 25, \\ 66 &= 2 \times 25 + 16, \\ 25 &= 1 \times 16 + 9, \\ 16 &= 1 \times 9 + 7, \\ 9 &= 1 \times 7 + 2, \\ 7 &= 3 \times 2 + 1, \\ 2 &= 2 \times 1 + 0 \end{aligned}$$

on a donc  $d = \text{pgcd}(91, 66) = 1$  (comme il résulte aussi des décompositions en facteurs premiers  $91 = 7 \times 13$ ,  $66 = 2 \times 3 \times 11$ ). On obtient ainsi l'identité de Bézout cherchée

$$\begin{aligned} 1 &= 7 - 3 \times 2 = 7 - 3 \times (9 - 1 \times 7) \\ &= 4 \times 7 - 3 \times 9 = 4 \times (16 - 1 \times 9) - 3 \times 9 \\ &= 4 \times 16 - 7 \times 9 = 4 \times 16 - 7 \times (25 - 1 \times 16) \\ &= 11 \times 16 - 7 \times 25 = 11 \times (66 - 2 \times 25) - 7 \times 25 \\ &= 11 \times 66 - 29 \times 25 = 11 \times 66 - 29 \times (91 - 1 \times 66) \\ &= -29 \times 91 + 40 \times 66, \end{aligned}$$

ce qui donne  $91u + 66v = 1$  pour  $u = -29$  et  $v = 40$ .

- b) Résoudre le système de congruences simultanées

$$x \equiv \alpha \pmod{\langle 91 \rangle}, \quad x \equiv \beta \pmod{\langle 66 \rangle}$$

où  $\alpha, \beta \in \mathbb{Z}$  sont donnés et où  $x \in \mathbb{Z}$  est l'inconnue. Traduire ce résultat en termes d'isomorphisme d'anneaux.

L'identité de Bézout du a) implique

$$\begin{aligned} 66v &\equiv 1 \pmod{\langle 91 \rangle}, & 66v &\equiv 0 \pmod{\langle 66 \rangle}, \\ 91u &\equiv 0 \pmod{\langle 91 \rangle}, & 91u &\equiv 1 \pmod{\langle 66 \rangle}. \end{aligned}$$

En prenant la combinaison linéaire  $x_0 = 66v\alpha + 91u\beta = 2640\alpha - 2639\beta$ , on obtient donc

$$x_0 \equiv \alpha \pmod{\langle 91 \rangle}, \quad x_0 \equiv \beta \pmod{\langle 66 \rangle}.$$

Comme  $\text{pgcd}(91, 66) = 1$ , le théorème des restes chinois entraîne que la solution est une unique congruence

$$x \equiv 2640\alpha - 2639\beta \pmod{\langle 91 \times 66 \rangle}$$

i.e. modulo  $91 \times 66 = 6006$ . En d'autres termes, on voit qu'on a un isomorphisme d'anneaux

$$\mathbb{Z}/(91 \times 66)\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/91\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/66\mathbb{Z}, \quad \dot{x} \pmod{\langle 91 \times 66 \rangle} \mapsto (\dot{x} \pmod{\langle 91 \rangle}, \dot{x} \pmod{\langle 66 \rangle})$$

dont l'inverse est

$$\mathbb{Z}/91\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/66\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/(91 \times 66)\mathbb{Z}, \quad (\dot{\alpha} \pmod{\langle 91 \rangle}, \dot{\beta} \pmod{\langle 66 \rangle}) \mapsto (2640\alpha - 2639\beta) \pmod{\langle 91 \times 66 \rangle}.$$

**Exercice 3 (Factorisation des polynômes)**

- a) Montrer qu'un polynôme  $P \in \mathbb{C}[X] \setminus \{0\}$  vérifie  $\text{pgcd}(P, P') = 1$  (où  $P'$  désigne le polynôme dérivé de  $P$ ) si et seulement si  $P$  n'a pas de racine(s) multiple(s).

Si  $\text{pgcd}(P, P') = 1$ , l'identité de Bézout implique l'existence de polynômes  $U, V \in \mathbb{C}[X]$  tels que  $UP + VP' = 1$ . Il ne peut donc exister de nombre complexe  $z$  tel que  $P(z) = P'(z) = 0$ , sinon on aurait  $1 = U(z)P(z) + V(z)P'(z) = 0$ , contradiction. Réciproquement, supposons que  $P$  et  $P'$  n'aient pas de racines communes et soit  $D = \text{pgcd}(P, P')$ . Alors  $D$  divise  $P$  et  $D$  divise  $P'$ , donc toute racine de  $D$  serait une racine commune de  $P$  et  $P'$ . Ceci implique que  $D$  n'a pas de racines, et donc que  $D$  est une constante non nulle (en effet, dans  $\mathbb{C}[X]$ , d'après le théorème de d'Alembert-Gauss, tout polynôme non constant a au moins une racine); en d'autres termes, on a bien  $\text{pgcd}(P, P') = 1$ .

- b) On considère  $S(X) = X^6 - 4X^4 + X^2 + 6$ . En observant que  $S$  est de la forme  $T(X^2)$  pour un certain polynôme  $T \in \mathbb{Z}[X]$  de degré 3 dont on déterminera les racines, déterminer la décomposition de  $S(X)$  en facteurs irréductibles dans  $\mathbb{Q}[X]$ ,  $\mathbb{R}[X]$  et  $\mathbb{C}[X]$  respectivement.

On a effectivement  $S(X) = T(X^2)$  avec  $T(X) = X^3 - 4X^2 + X + 6$ . Le polynôme  $T$  admet la racine évidente  $x_0 = -1$ , ce qui donne dans  $\mathbb{Z}[X]$  la factorisation

$$T(X) = (X + 1)(X^2 - 5X^2 + 6).$$

Comme on le voit rapidement, le trinôme  $X^2 - 5X^2 + 6$  a pour discriminant  $\Delta = 25 - 24 = 1$  et admet les racines  $x_1 = 2$ ,  $x_2 = 3$ , d'où la factorisation

$$T(X) = (X + 1)(X - 2)(X - 3).$$

On en déduit dans  $\mathbb{Q}[X]$  (et même dans  $\mathbb{Z}[X]$ ) une décomposition

$$(*) \quad S(X) = T(X^2) = (X^2 + 1)(X^2 - 2)(X^2 - 3).$$

Aucun des facteurs  $X^2 + 1$ ,  $X^2 - 2$ ,  $X^2 - 3$  n'a de racines dans  $\mathbb{Q}$ , donc  $(*)$  est la décomposition en facteurs irréductibles de  $S$  dans  $\mathbb{Q}[X]$ . Dans  $\mathbb{R}$ ,  $X^2 + 1$  n'a pas de racines mais  $X^2 - 2$ ,  $X^2 - 3$  admettent les racines respectives  $\pm\sqrt{2}$ ,  $\pm\sqrt{3}$ , ce qui implique dans  $\mathbb{R}[X]$  la décomposition en facteurs irréductibles

$$S(X) = (X^2 + 1)(X - \sqrt{2})(X + \sqrt{2})(X - \sqrt{3})(X + \sqrt{3}).$$

Dans  $\mathbb{C}[X]$ ,  $X^2 + 1$  se scinde en  $(X - i)(X + i)$ , et on a donc la décomposition

$$S(X) = (X - i)(X + i)(X - \sqrt{2})(X + \sqrt{2})(X - \sqrt{3})(X + \sqrt{3}).$$

**Exercice 4 (Réduction des endomorphismes)** On se place dans un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  de dimension 4 muni d'une base  $\mathcal{B} = (i, j, k, \ell)$ , et on considère l'endomorphisme  $f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(E)$  de matrice

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ a & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

où  $a \in \mathbb{R}$  est un paramètre. On notera  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$  le vecteur colonne des coordonnées d'un vecteur  $v \in E$  quelconque dans la base  $\mathcal{B}$ .

- a) Déterminer le polynôme caractéristique et les valeurs propres de  $f$ . On montrera qu'il existe une valeur propre  $\lambda_1$  triple et une valeur propre  $\lambda_2$  simple.

Par définition du polynôme caractéristique, nous avons

$$\chi_f(X) = \det(XI_4 - M) = \begin{vmatrix} X-2 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & X-3 & -1 & 0 \\ -a & 1 & X-1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & X-3 \end{vmatrix}.$$

Un développement par rapport à la dernière ligne donne

$$\chi_f(X) = (X-3) \begin{vmatrix} X-2 & 0 & 0 \\ -1 & X-3 & -1 \\ -a & 1 & X-1 \end{vmatrix},$$

puis, par rapport à la première ligne

$$\begin{aligned} \chi_f(X) &= (X-3)(X-2) \begin{vmatrix} X-3 & -1 \\ 1 & X-1 \end{vmatrix} \\ &= (X-2)(X-3)((X-1)(X-3) + 1) \\ &= (X-2)(X-3)(X^2 - 4X + 4) \\ &= (X-2)^3(X-3). \end{aligned}$$

On a donc une racine triple  $\lambda_1 = 2$  et une racine simple  $\lambda_2 = 3$ .

- b) Déterminer le sous-espace propre  $E_{f,\lambda_2}$  associé à la valeur propre simple  $\lambda_2$  et une base de ce sous-espace.

L'espace propre  $E_{f,\lambda_2}$  est l'ensemble des vecteurs  $v$  tels que

$$(M - 3I_4)V = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ a & -1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -x - t = 0 \\ x + z = 0 \\ ax - y - 2z + t = 0. \end{cases}$$

Les deux premières conditions équivalent à  $x = -t$ ,  $z = -x = t$  et la troisième équivaut à  $y = ax - 2z + t = -(a+1)t$ , d'où

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} -1 \\ -(a+1) \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

On voit que  $E_{f,\lambda_2}$  est la droite vectorielle de vecteur directeur

$$w \begin{pmatrix} -1 \\ -(a+1) \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- c) Montrer qu'il existe exactement une valeur  $\alpha$  du paramètre  $a \in \mathbb{R}$  telle que le sous-espace propre  $E_{f,\lambda_1}$  associé à la valeur propre  $\lambda_1$  soit de dimension  $d_1 > 1$ . Déterminer une base de  $E_{f,\lambda_1}$  suivant que  $a = \alpha$  ou  $a \neq \alpha$ . L'endomorphisme  $f$  est-il diagonalisable ?

L'espace propre  $E_{f,\lambda_1}$  est l'ensemble des vecteurs  $v$  tels que

$$(**) \quad (M - 2I_4)V = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ a & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ x + y + z = 0 \\ ax - y - z = 0. \end{cases}$$

En ajoutant les deux dernières équations, on obtient la condition  $(a+1)x = 0$ . Si  $a \neq -1$ , on doit donc avoir  $x = 0$ , ce qui implique aussi  $y + z = 0$ , et  $E_{f,\lambda_1}$  est alors caractérisé par les trois conditions  $x = 0$ ,  $t = 0$ ,  $y + z = 0$ , ce qui entraîne que  $E_{f,\lambda_1}$  est la droite vectorielle de vecteur directeur

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Si  $a = \alpha = -1$ , les deux dernières équations du système (\*\*\*) sont équivalentes, et  $E_{f,\lambda_1}$  est caractérisé par les deux conditions  $t = 0$ ,  $x + y + z = 0$ . Il s'agit d'un plan vectoriel, admettant pour base le système de vecteurs

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Dans les deux cas,  $\dim E_{f,\lambda_1} = 1$  ou  $2$  est strictement inférieure à la multiplicité  $m_1 = 3$  de la valeur propre  $\lambda_1 = 2$ , donc  $f$  n'est jamais diagonalisable, quelle que soit la valeur du paramètre  $a \in \mathbb{R}$ .

- d) On pose  $h = f - \lambda_1 \text{Id}_E$ . Calculer les vecteurs  $v_p = h^p(i)$  (où  $i$  est le premier vecteur de la base  $\mathcal{B}$ ) pour tout  $p \in \mathbb{N}$ . Si  $a \neq \alpha$ , montrer que l'on peut compléter le système de vecteurs  $(v_0, v_1, v_2)$  avec un vecteur propre  $w$  de  $E_{f,\lambda_2}$  afin d'obtenir une base  $\mathcal{B}' = (v_0, v_1, v_2, w)$  de  $E$  dans laquelle la matrice  $M'$  de  $f$  est une matrice triangulaire de Jordan. Déterminer alors le polynôme minimal de  $f$  et ses sous-espaces caractéristiques  $C_{f,\lambda_j}$ .

La matrice  $H$  de  $h$  est donnée par

$$H = M - 2I_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ a & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

et on obtient

$$v_0 = i \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_1 = h(i) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ a \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = h^2(i) \begin{pmatrix} 0 \\ a+1 \\ -(a+1) \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3 = h^3(i) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

par conséquent  $v_p = h^p(i) = 0$  pour  $p \geq 3$ . Le déterminant du système de vecteurs  $(v_0, v_1, v_2, w)$  relativement à  $\mathcal{B}$  vaut

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & a+1 & -(a+1) \\ 0 & a & -(a+1) & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & a & -(a+1) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a+1 \\ a & -(a+1) \end{vmatrix} = -(a+1) - a(a+1) = -(a+1)^2.$$

On voit donc que  $\mathcal{B}' = (v_0, v_1, v_2, w)$  est une base de  $E$  si  $a \neq \alpha = -1$ . Nous avons  $h(v_0) = v_1$ ,  $h(v_1) = v_2$ ,  $h(v_2) = 0$  et donc, comme  $f = h + 2\text{Id}_E$ , on obtient  $f(v_i) = 2v_i + h(v_i)$ , d'où

$$f(v_0) = 2v_0 + v_1, \quad f(v_1) = 2v_1 + v_2, \quad f(v_2) = 2v_2.$$

On a par ailleurs  $f(w) = 3w$  puisque  $w \in E_{f,\lambda_2}$ . Il en résulte que la matrice  $M'$  de  $f$  dans  $\mathcal{B}'$  prend la forme réduite de Jordan

$$M' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix},$$

comportant un bloc cyclique  $3 \times 3$  de valeur propre 2 et un bloc  $1 \times 1$  de valeur propre 3. La théorie générale nous dit que le polynôme minimal de  $f$  est donné par

$$\mu_f(X) = \chi_f(X) = (X - 2)^3(X - 3),$$

et que les sous-espaces caractéristiques de  $f$  sont

$$C_{f,\lambda_1} = \text{vect}(v_0, v_1, v_2), \quad C_{f,\lambda_2} = E_{f,\lambda_2} = \mathbb{R}w.$$

Dans ce cas, on peut aussi observer que  $f$  est un endomorphisme cyclique,  $E$  étant engendré par les itérés  $f^p(v_0 + w)$ ,  $p = 0, 1, 2, 3$ , comme on le vérifiera aisément (en travaillant sur la réduite de Jordan  $M'$ , c'est beaucoup plus simple de le voir, on observe par exemple que  $(f - 2 \text{Id}_E)^3(v_0 + w)$  est égal à  $w$ , et donc  $v_0, v_1, v_2$  sont aussi obtenus par combinaison des vecteurs  $f^p(v_0 + w)$ ).

- e) Si  $a = \alpha$ , déterminer une base  $\mathcal{B}'' = (v_0, v_1, u, w)$  de  $E$  telle que  $(v_1, u)$  soit une base de  $E_{f,\lambda_1}$ . Exprimer alors la matrice  $M''$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}''$  et calculer le polynôme minimal de  $f$ .

Pour  $a = \alpha = -1$ , nous avons  $v_2 = 0$  et

$$v_0 = i \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_1 = h(i) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Comme  $E_{f,\lambda_1}$  est dans ce cas le plan vectoriel d'équations  $x + y + z = t = 0$  qui contient  $v_1$ , on peut compléter  $v_1$  en une base  $(v_1, u)$  de  $E_{f,\lambda_1}$  en prenant

$$u \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Le système de vecteurs  $\mathcal{B}'' = (v_0, v_1, u, w)$  a pour déterminant relativement à  $\mathcal{B}$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix} = -1,$$

donc il s'agit bien de nouveau d'une base de  $E$ . Comme  $f(u) = 2u$ , la matrice  $M''$  de  $f$  dans  $\mathcal{B}''$  s'écrit

$$M'' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Il s'agit encore d'une forme réduite de Jordan, mais qui comporte cette fois 3 blocs de tailles respectives  $2 \times 2$ ,  $1 \times 1$ ,  $1 \times 1$ . Le polynôme minimal de  $f$  est ici donné par

$$\mu_f(X) = (X - 2)^2(X - 3), \quad \deg \mu_f = 3 < \deg \chi_f = 4,$$

et les sous-espaces caractéristiques de  $f$  sont

$$C_{f,\lambda_1} = \text{vect}(v_0, v_1, u) = E_{f,\lambda_1} \oplus \mathbb{R}v_0, \quad C_{f,\lambda_2} = E_{f,\lambda_2} = \mathbb{R}w.$$

Dans ce cas, l'endomorphisme  $f$  n'est pas cyclique.