La transformation de Fourier pour les $\mathcal{D} ext{-modules}$

Liviu DAIA

4 Septembre 1995

Introduction

Dans son article [30] de 1988, B. Malgrange montre le résultat suivant : si W_n est l'algèbre de Weyl sur \mathbb{C}^n et si M est un W_n -module de type fini monodromique, alors on a un isomorphisme $Sol(\mathcal{F}M) \simeq \mathcal{F}^+Sol(M)$, où " \mathcal{F} " est la transformation de Fourier formelle pour les W_n -modules, " \mathcal{F}^+ " est la transformation de Fourier faisceautique de [7] et [8], et "Sol" est le foncteur "solutions" pour les W_n -modules. Il conjecture aussi que le même résultat reste vrai lorsque, à l'infini, les éléments de M admettent une b-fonction "avec condition de degré sur l'équation fonctionelle" du type considéré dans [20], théorème 7.2, ce que entraînerait — d'après un résultat de [18] — que le résultat est vrai aussi pour tout M holonome régulier.

Le but de cette Thèse est de donner une réponse affirmative à cette conjecture (voir l'enoncé précis au chapitre 3).

Toutefois, le résultat que nous avons obtenu devrait être valable sous des conditions encore plus générales, car en dimension 1 la "bonne" condition est que le polygone de Newton de M à l'infini ait ses pentes < 1 (voir [32] sur ce point). Une approche deux-microlocale systématique du problème semble adéquate en ce sens, mais des nouvelles difficultés — liés à la réduction que nous faisons dans la proposition 3.4.2.1 — semblent s'élever. Enfin, le résultat devrait se transposer sans beaucoup de difficulté dans le contexte des $\mathcal{D}_{< E>}$ -modules de [28].

La méthode que nous avons utilisé dans la démonstration du notre résultat principal est largement inspirée du [27]. Nous tenons à remercier très chaleureusement à Yves Laurent pour des nombreuses discutions sur ce thème.

Nos remerciements vont aussi à Bernard Malgrange pour ses encouragements et ses conseils, sans lesquels la réalisation de cette Thèse aurait été impossible.

Chapitre 1

Rappels sur les \mathcal{D} -modules

Dans cette section nous allons rappeler quelques définitions et résultats sur les \mathcal{D} -modules, dont nous aurons bésoin dans la suite. Pour les preuves de ces résultats, ainsi que pour plus de détails, commentaires etc. nous renvoyons le lecteur à la très riche littérature classique sur ce sujet (voir [2], [3], [5], [12], [13]-[15], [19], [35], [37], [40] etc.).

Dans tout ce que va suivre nous allons désigner par E un espace vectoriel complexe de dimension $n \geq 1$, par E' son dual, et par σ (ou bien par $\langle \cdot, \cdot \rangle$) l'application de dualité $E \times E' \longrightarrow \mathbb{C}$.

1.1 L'algèbre de Weyl

On note par W(E) la \mathbb{C} -algèbre engendrée par $E \oplus E'$ avec les relations

$$[e_1, e_2] = [e'_1, e'_2] = 0$$
 $(\forall) e_1, e_2 \in E, e'_1, e'_2 \in E'$ (1.1.1)

$$[e, e'] = \langle e, e' \rangle \qquad (\forall) e \in E, \ e' \in E'. \tag{1.1.2}$$

Si on fixe une base $x=(x_1,\ldots,x_n)$ de E' et on note par $\partial_x=(\partial_{x_1},\ldots,\partial_{x_n})$ la base duale de E, les éléments de W(E) peuvent s'écrire alors de façon unique sous la forme

$$P(x, \partial_x) = \sum_{\substack{|\alpha| \le p \\ |\beta| < q}} a_{\alpha\beta} x^{\alpha} \partial_x^{\beta} , \qquad (1.1.3)$$

où $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$, $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_n) \in \mathbb{N}^n$, $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$, $x^{\alpha} = x_1^{\alpha_1} \cdots x_n^{\alpha_n}$, et $\partial_x^{\beta} = \partial_{x_1}^{\beta_1} \cdots \partial_{x_n}^{\beta_n}$; il existe donc un isomorphisme entre W(E) et $\Gamma(E, \mathcal{D}_E)$, où \mathcal{D}_E est le faisceau des opérateurs différentiels algébriques sur E (i.e. à coefficients polynômiaux). On peut montrer que cet isomorphisme ne dépend pas du système de coordonnées choisi.

De plus, on a une équivalence entre la catégorie $\mathcal{M}od_f(W(E))$ des W(E)modules (à gauche) de type fini, et la catégorie $\mathcal{M}od_c(\mathcal{D}_E)$ des \mathcal{D}_E -modules (à
gauche aussi) cohérents, de telle façon que tout $M \in \mathcal{O}b(\mathcal{M}od_f(W(E)))$ correspond à un $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathcal{M}od_c(\mathcal{D}_E))$ tel que $\Gamma(E,\mathcal{M}) \simeq M$ (voir [3], p. 207–209).

Dans la suite on va changer librement M et \mathcal{M} , tout en notant que l'hypothèse
d'algebricité des opérateurs impliqués est essentielle.

Nous allons désigner comme d'habitude par $\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_E)$ la catégorie dérivée (des complexes bornées) de $\mathcal{M}od(\mathcal{D}_E)$, et par $\mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_E)$, $\mathbf{D}^b_h(\mathcal{D}_E)$ et respectivement $\mathbf{D}^b_{rh}(\mathcal{D}_E)$ les sous-catégories pleines de $\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_E)$ des complexes à cohomologie cohérente, respectivement holonome, ou encore holonome régulière.

De même, nous notons par $\mathbf{D}^b(W(E))$ la catégorie dérivée des complexes bornés de $\mathcal{M}od(W(E))$, et par $\mathbf{D}^b_f(W(E))$ sa sous-catégorie pleine formée par des complexes à cohomologie dans $\mathcal{M}od_f(W(E))$.

Enfin, nous ne ferons aucune distinction entre les *objets* d'une catégorie abélienne \mathcal{A} et les *complexes* concentrés en degré 0 qui leur sont associés dans $\mathbf{D}^b(\mathcal{A})$.

1.2 Dualité

Si X est une variété analytique ou algébrique lisse (sur \mathbb{C}), et si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X))$ est un complexe de \mathcal{D}_X -modules à gauche, alors

$$\mathcal{N} = \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathcal{M}, \mathcal{D}_X)[\dim_{\mathbb{C}} X]$$
 (1.2.1)

est un complexe de \mathcal{D}_X -modules à droite (cf. [36], [3], [35]).

On définit alors le complexe dual $\mathbb{D}_X(\mathcal{M})$ de \mathcal{M} comme étant le complexe de \mathcal{D}_X -modules à gauche

$$\mathcal{N}^g = \mathcal{H}om_{\mathcal{O}_X}(\omega_X, \mathcal{N}) \tag{1.2.2}$$

associé à \mathcal{N} (où ω_X est comme d'habitude le faisceau des $n = \dim_{\mathbb{C}} X$ -formes holomorphes — ou algébriques — sur X). Néanmoins, comme il arrive assez souvent que la structure à droite sur \mathcal{N} soit bien plus simple que celle à gauche sur \mathcal{N}^g , nous allons utiliser librement \mathcal{N} et \mathcal{N}^g comme réprésentants de $\mathbb{D}_X(\mathcal{M})$, en prenant bien-sûre le soin d'utiliser l'action correspondante de \mathcal{D}_X .

Nous obtenons ainsi un foncteur

$$\mathbb{D}_X(-): \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X)$$
 (1.2.3)

qui préserve la cohérence, l'holonomie et la régularité, et qui est involutif sur $\mathbf{D}_{c}^{b}(\mathcal{D}_{X})$ (dans le sens que si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_{c}^{b}(\mathcal{D}_{X}))$ alors il existe un isomorphisme canonique $\mathcal{M} \xrightarrow{\sim} \mathbb{D}_{X}(\mathbb{D}_{X}(\mathcal{M}))$ — voir [35], [3]).

Remarque 1.2.1 Nous précisons ici que la notion de régularité que nous utilisons dans le cas algébrique est celle de Mebkhout ([35], p. 185) : si X est une

variété algébrique lisse, $X \stackrel{j}{\hookrightarrow} \bar{X}$ une compactification d'Hironaka-Nagata de X et \mathcal{M} un \mathcal{D}_X -module cohérent, alors \mathcal{M} est régulier si $(j_*\mathcal{M})^{\mathrm{an}}$ l'est comme $\mathcal{D}_{\bar{X}^{\mathrm{an}}}$ -module. Cela revient à la notion de "régularité complète" de [12], p. 331 (voir aussi dans le même article l'exemple 3.4, p. 337), et c'est équivalent à la définition de [3], p. 302 (cf. [35], p. 183 et 163).

Remarque 1.2.2 Si \mathcal{M} est un \mathcal{D}_X -module cohérent, $\mathbb{D}_X(\mathcal{M})$ est concentré en degré 0 si et seulement si \mathcal{M} est holonome ([35], [3]). Cela justifie le décalage choisi dans la définition, car on peut montrer alors que la restriction aux modules holonomes de $\mathbb{D}_X(-)$ est un foncteur exact.

1.3 Images inverses

On considère X et Y variétés analytiques (ou algébriques) complexes lisses, et $f: Y \longrightarrow X$ un morphisme analytique (ou algébrique).

On note par $\mathcal{D}_{Y\to X}$ le $(\mathcal{D}_Y, f^{-1}\mathcal{D}_X)$ -bimodule suivant (voir [35], p. 60, [3], p. 233):

$$\mathcal{D}_{Y \to X} = \mathcal{O}_Y \otimes_{f^{-1}\mathcal{O}_X} f^{-1}\mathcal{D}_X \tag{1.3.1}$$

où " $f^{-1}(-)$ " est l'image inverse faisceautique, et on définit les foncteurs :

$$f^!, f^*: \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_Y)$$

par

$$f^!(-) = \mathcal{D}_{Y \to X} \otimes_{f^{-1}\mathcal{D}_X} f^{-1}(-)[d]$$
 (1.3.2)

$$f^*(-) = \mathbb{D}_Y(f^!(\mathbb{D}_X(-))) \tag{1.3.3}$$

où $d = \dim_{\mathbb{C}} Y - \dim_{\mathbb{C}} X$ (voir aussi [35], [3] pour les détails).

En général, si f n'est pas lisse, f! et f* ne préservent pas la cohérence, mais ils préservent l'holonomie et la régularité ([35], [3]).

De plus, on peut montrer que dans le cas des variétés algébriques on a

$$f^*(\mathcal{M}) \simeq f^!(\mathcal{M})[-2d] \tag{1.3.4}$$

si f est lisse, et si \mathcal{M} est à cohomologie cohérente ([3], p. 291).

1.4 Images directes

On considère de nouveau X et Y des variétés analytiques (ou algébriques) complexes lisses et $f: Y \longrightarrow X$ morphisme analytique (ou algébrique).

On note par $\mathcal{D}_{X \leftarrow Y}$ le $(f^{-1}\mathcal{D}_X, \mathcal{D}_Y)$ -bimodule suivant (voir [35] p. 61, [3] p. 242, [36] p. 35) :

$$\mathcal{D}_{X \leftarrow Y} = f^{-1} \mathcal{H}om_{\mathcal{O}_X}(\omega_X, \mathcal{D}_X) \otimes_{f^{-1}\mathcal{O}_X} \omega_Y . \tag{1.4.1}$$

On définit alors le foncteur

$$\int_{f_*} : \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_Y) \longrightarrow \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X)$$

$$\int_{f_*} (-) = \mathbb{R} f_*(\mathcal{D}_{X \leftarrow Y} \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{D}_Y} -) , \qquad (1.4.2)$$

où " $f_*(-)$ " est l'image directe faisceautique et " $\mathbb{R}f_*(-)$ " son foncteur dérivé. On définit encore un foncteur

$$\int_{f}: \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_Y) \longrightarrow \mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X)$$

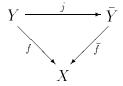
de la façon suivante:

• Dans le cas analytique :

$$\int_{f_{i}} (-) = \mathbb{R} f_{!}(\mathcal{D}_{X \leftarrow Y} \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{D}_{Y}} -) , \qquad (1.4.3)$$

où " $f_!(-)$ " est l'image directe faisceautique à support propre, et " $\mathbb{R}f_!(-)$ " son foncteur dérivé;

• Dans le cas algébrique :



On prend \bar{f} compactification d'Hironaka-Nagata de f, et on pose

$$\int_{f_!} \mathcal{M} = \int_{\bar{f}_*} \mathbb{D}_{\bar{Y}}(\mathbb{R}j_*(\mathbb{D}_Y(\mathcal{M})))$$
 (1.4.4)

pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_Y))$. On vérifie alors que le résultat ne dépend pas de la compactification choisie.

Les foncteurs $\int_{f_!}$ et \int_{f_*} ainsi définis ne préservent pas la cohérence, mais, dans le cas algébrique, ils préservent l'holonomie et la régularité ([35], [3]).

Si f est propre, on voit aisément que les foncteurs $\int_{f_!}$ et \int_{f_*} coïncident (cf. [3], p. 288 pour le cas algébrique), et dans le cas algébrique on peut montrer qu'on a aussi des isomorphismes canoniques d'adjonction (cf. [3] p. 289, [35] p. 185) :

$$\mathbb{R}f_*\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_Y}(\mathcal{M}, f^!\mathcal{N}) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\int_{f_!} \mathcal{M}, \mathcal{N})$$
 (1.4.5)

si f est toujours propre, $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_Y))$ et $\mathcal{N} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X))$, et

$$\mathbb{R} f_* \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_Y}(f^* \mathcal{N}, \mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathcal{N}, \int_{f_*} \mathcal{M})$$
 (1.4.6)

de nouveau si f est propre, $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_Y))$ et $\mathcal{N} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_X))$.

Dans le cas analytique, il faut encore ajouter l'hypothèse sur \mathcal{M} d'existence des bonnes filtrations globales sur Y, ou au moins "sur X" dans le sens suivant : il existe un recouvrement ouvert $(U_i)_{i\in I}$ de X tel que \mathcal{M} admet des bonnes filtrations sur chaque $f^{-1}(U_i)$, $i \in I$. Remarquons que, d'après un théorème de B. Malgrange, cette condition est remplie si en particulier \mathcal{M} est à cohomologie holonome (cf. [33], [34]).

Une précision de la formule de projection faisceautique ([35], p. 241) permet de montrer qu'on a un isomorphisme canonique :

$$\int_{f_*} (\mathcal{M} \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_Y} f^! \mathcal{N}) \xrightarrow{\sim} (\int_{f_*} \mathcal{M}) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_X} \mathcal{N}[d]$$
 (1.4.7)

où $d = \dim_{\mathbb{C}} Y - \dim_{\mathbb{C}} X$ ([3] p. 288 pour le cas algébrique, [35] p. 242 pour le cas analytique).

Dans le cas algébrique on a aussi un théorème de dualité relative : si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_Y))$, on a un morphisme canonique (dans $\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X)$)

$$\int_{f_*} \mathbb{D}_Y(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathbb{D}_X(\int_{f_!} \mathcal{M}) \tag{1.4.8}$$

qui n'est pas un isomorphisme en général, mais qui devient un isomorphisme si f est propre. En fait, cette formule se déduit immédiatement de (1.4.5) en prenant $\mathcal{N} = \mathcal{D}_X$, donc elle est encore valable dans le cas analytique, à condition qu'on ajoute aussi l'hypothèse d'existence des bonnes filtrations de \mathcal{M} "sur X" comme avant.

Enfin, dans le cas algébrique, si on note par $\mathcal{N}^{\mathrm{an}}$ l'analytisé $\mathcal{N}^{\mathrm{an}} = \mathcal{O}_{X^{\mathrm{an}}} \otimes_{\mathcal{O}_X} \mathcal{N}$ de $\mathcal{N} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X))$, on a un morphisme canonique

$$\left(\int_{f_*} \mathcal{M}\right)^{\mathrm{an}} \longrightarrow \int_{f_*} \mathcal{M}^{\mathrm{an}} \tag{1.4.9}$$

qui devient un isomorphisme si f est propre ([3], p. 330).

1.5 Solutions et complexes de deRham

Si X est une variété analytique complexe lisse de dimension n et si \mathcal{M} est un \mathcal{D}_X -module à gauche cohérent (ou plus généralement un objet de $\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X)$), nous posons

$$Sol(\mathcal{M}) = \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathcal{M}, \mathcal{O}_X)[n]$$
 (1.5.1)

$$DR(\mathcal{M}) = \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathcal{O}_X, \mathcal{M})[n]$$
(1.5.2)

et nous les appelons complexe des solutions et respectivement complexe de deRham de \mathcal{M} (voir par exemple [37] et [2] pour une justification pour le choix de ces noms). Ce sont des objets de $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_X)$.

Si maintenant X est une variété algébrique complexe lisse et si \mathcal{M} est un \mathcal{D}_X module cohérent (ou un objet de $\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X)$), nous considérons l'analytisé $\mathcal{M}^{\mathrm{an}} = \mathcal{O}_{X^{\mathrm{an}}} \otimes_{\mathcal{O}_X} \mathcal{M}$ de \mathcal{M} (qui est $\mathcal{D}_{X^{\mathrm{an}}}$ -cohérent ou dans $\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X)$), et nous posons $\mathcal{S}ol(\mathcal{M}) = \mathcal{S}ol(\mathcal{M}^{\mathrm{an}})$ et $\mathrm{DR}(\mathcal{M}) = \mathrm{DR}(\mathcal{M}^{\mathrm{an}})$ (voir aussi l'article de B. Malgrange dans [3], ch.IV). C'est à dire : même dans le cas algébrique nous allons nous intéresser aux objets analytiques $\mathcal{S}ol(\mathcal{M})$ et $\mathrm{DR}(\mathcal{M})$, leurs version algébriques semblant être peu utiles.

Nous avons un isomorphisme canonique $\mathrm{DR}(\mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathcal{S}ol(\mathbb{D}_X(\mathcal{M}))$ pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X))$ ([35], p. 41), et, dans le contexte algébrique, si Y est une autre variété algébrique lisse et $Y \xrightarrow{f} X$ est un morphisme algébrique, nous avons aussi un isomorphisme canonique

$$DR(\int_{f_*} \mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R} f_* DR(\mathcal{M})$$
 (1.5.3)

dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_X)$ pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_Y))$ ([35], p. 77), qui donne par dualité relative un morphisme (aussi dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_X)$)

$$\mathbb{R}f_*\mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{S}ol(\int_{f_!} \mathcal{M})$$
 (1.5.4)

qui devient un isomorphisme si f est propre.

Nous aurons besoin de ce resultat dans la suite.

1.6 Cohomologie locale algébrique

Soient X une variété analytique complexe lisse, $Y \hookrightarrow X$ un sous-espace analytique fermé, et \mathcal{J}_Y l'idéal de Y. Si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathcal{M}od(\mathcal{D}_X))$, on considère les faisceaux

$$\Gamma_{[Y]}(\mathcal{M}) = \varinjlim_{k} \mathcal{H}om_{\mathcal{O}_{X}}(\mathcal{O}_{X}/\mathcal{J}_{Y}^{k}, \mathcal{M})$$
(1.6.1)

et

$$\Gamma_{[X|Y]}(\mathcal{M}) = \underset{k}{\varinjlim} \mathcal{H}om_{\mathcal{O}_X}(\mathcal{J}_Y^k, \mathcal{M}) . \tag{1.6.2}$$

On voit facilement ([35], p. 80) que $\Gamma_{[Y]}(\mathcal{M})$ et $\Gamma_{[X|Y]}(\mathcal{M})$ sont des \mathcal{D}_X modules, et on obtient donc deux foncteurs

$$\Gamma_{[Y]}(-): \mathcal{M}od(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathcal{M}od(\mathcal{D}_X)$$
 (1.6.3)

et

$$\Gamma_{[X|Y]}(-): \mathcal{M}od(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathcal{M}od(\mathcal{D}_X)$$
 (1.6.4)

exacts à gauche, qui se dérivent à droite pour donner

$$\mathbb{R}\Gamma_{[Y]}(-): \mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X)$$
 (1.6.5)

et

$$\mathbb{R}\Gamma_{[X|Y]}(-): \mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X) \longrightarrow \mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X)$$
 (1.6.6)

On peut montrer qu'on a un triangle distingué dans $\mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X)$

$$\mathbb{R}\Gamma_{[Y]}(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}\Gamma_{[X|Y]}(\mathcal{M}) \xrightarrow{+1}$$
 (1.6.7)

pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^+(\mathcal{D}_X))$ (cf. [35], p. 81), et qu'il existe des isomorphismes canoniques

$$\mathbb{R}\Gamma_{[Y]}(\mathcal{O}_X) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_X} \mathcal{M} \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\Gamma_{[Y]}(\mathcal{M})$$
 (1.6.8)

et

$$\mathbb{R}\Gamma_{[X|Y]}(\mathcal{O}_X) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_X} \mathcal{M} \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\Gamma_{[X|Y]}(\mathcal{M})$$
 (1.6.9)

pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_X))$ (cf. [35], p. 86).

Enfin, si on considère $\mathcal{O}_{\widehat{X|Y}}=\varprojlim_k \mathcal{O}_X/\mathcal{J}_Y^k$ le complété formel de \mathcal{O}_X le long de Y, on a

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathbb{R}\Gamma_{[Y]}(\mathcal{M}), \mathcal{O}_X) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_X}(\mathcal{M}, \mathcal{O}_{\widehat{X|Y}})$$
 (1.6.10)

pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X))$ (cf. [35], p. 137).

1.7 V-filtrations et \mathcal{D} -modules spécialisables

Nous rappelons ici quelques résultats de [16] et [39] (voir aussi : [28], [14], [26] et [35], p. 203–211).

Soient X une variété analytique complexe, $Y \hookrightarrow X$ un sous-espace analytique fermé lisse de X, et \mathcal{J}_Y l'idéal de Y. Nous utiliserons les notions qui suivent seulement dans le cas où Y est une hypersurface (lisse) de X, donc nous allons choisir un système de coordonnées (x_1, \ldots, x_n, t) sur X tel que Y soit donné par l'équation $\{t = 0\}$ (les résultats étant quand-même vrais aussi dans le cas général). On a donc en particulier $\mathcal{J}_Y = t \cdot \mathcal{O}_X$, et on pose

$$V_k \mathcal{D}_X = \{ P \in \mathcal{D}_X \mid P \mathcal{J}_Y^j \subset \mathcal{J}_Y^{j-k} \ (\forall) j \in \mathbb{N} \}$$
 (1.7.1)

pour tout $k \in \mathbb{Z}$, où on convient de considérer $\mathcal{J}_Y^{j-k} = \mathcal{O}_X$ si $j-k \leq 0$.

 $(V_k \mathcal{D}_X)_{k \in \mathbb{Z}}$ est alors une filtration croissante de \mathcal{D}_X , par rapport à laquelle la multiplication par t a l'ordre -1 et la multiplication par $\partial_t = \frac{\partial}{\partial t}$ a l'ordre 1. L'anneau $\operatorname{gr}_0^V(\mathcal{D}_X)$ s'idéntifie à $\mathcal{D}_Y[s]$, où $s = \partial_t t$, et on a $V_{-k} = t^k V_0(\mathcal{D}_X)$ pour tout $k \geq 0$ (voir [39], [28]).

Si maintenant \mathcal{M} est un \mathcal{D}_X -module cohérent, une filtration croissante de \mathcal{M} $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ sera dite bonne par rapport à $V_* \mathcal{D}_X$ (ou : bonne V-filtration) si les propriétés suivantes sont satisfaites :

- 1. $V_k(\mathcal{M})$ est $V_0(\mathcal{D}_X)$ -cohérent pour tout $k \in \mathbb{Z}$;
- 2. $\mathcal{M} = \varinjlim_{k \in \mathbb{Z}} V_k(\mathcal{M});$
- 3. $V_{k'}(\mathcal{D}_X) \cdot V_k(\mathcal{M}) \subset V_{k'+k}(\mathcal{M}) \quad (\forall) k, k' \in \mathbb{Z};$
- 4. il existe $k_0 \geq 0$ tel que l'inclusion de 3. devienne égalité si $k' \geq 0, k \geq k_0$, ou si $k' < 0, k \leq -k_0$.

On déduit comme dans [5] que si une filtration $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ vérifie 1.–3., alors la condition 4. est quivalente à la cohérence de $\operatorname{gr}^V(\mathcal{M})$ sur $\operatorname{gr}^V(\mathcal{D}_X)$, et que pour tout \mathcal{D}_X -module cohérent \mathcal{M} il existe toujours localement de telles bonnes V-filtrations.

De plus, si

$$0 \longrightarrow \mathcal{M}' \longrightarrow \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}'' \longrightarrow 0 \tag{1.7.2}$$

est une suite exacte des \mathcal{D}_X -modules cohérents, alors une bonne V-filtration de \mathcal{M} induit des bonnes V-filtrations sur \mathcal{M}' et \mathcal{M}'' .

Soit maintenant θ un champ des vecteurs tangents à Y qui agit comme l'identité sur $\mathcal{J}_Y/\mathcal{J}_Y^2$ (θ s'écrit donc localement $\theta = t\partial_t + P$ où $P \in V_{-1}(\mathcal{D}_X)$). On appelle un \mathcal{D}_X -module (à gauche) \mathcal{M} spécialisable le long de Y s'il est cohérent,

et si, localement sur Y, il existe une bonne V-filtration $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ de \mathcal{M} et un polynôme non-nul $b \in \mathbb{C}[s]$, tel que :

$$b(\theta + k)V_k(\mathcal{M}) \subset V_{k-1}(\mathcal{M}) \tag{1.7.3}$$

pour tout $k \in \mathbb{Z}$.

On dira alors que la V-filtration $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ admet une b-fonction, et on appelle le polynôme minimal unitaire $b \in \mathbb{C}[s]$ qui vérifie (1.7.3) le polynôme de Bernstein-Sato (ou la b-fonction) de $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$.

On peut prouver ([39], [35] p. 205) que tout autre bonne V-filtration de \mathcal{M} admet aussi une b-fonction, et que cette condition est aussi équivalente à la condition suivante : Pour tout système de générateurs (m_1, \ldots, m_p) de \mathcal{M} sur un ouvert de X, il existe un polynôme non nul $b \in \mathbb{C}[s]$ tel que :

$$b(\theta)m_i \in \sum_{j=1}^p V_{-1}(\mathcal{D}_X) \cdot m_j \tag{1.7.4}$$

pour tout $i \in \{1, \ldots, p\}$.

Pour éclaircir le sens de cette affirmation et aussi dans le but d'être complet, nous donnons une preuve du lemme 1, p. 138 de [16] :

Lemme 1.7.1 Pour tout $b \in \mathbb{C}[s]$ et tout $P \in V_k(\mathcal{D}_X)$, on a $b(\theta)P - Pb(\theta - k) \in V_{k-1}(\mathcal{D}_X)$.

Preuve: Supposons d'abord $k \geq 0$, et soient (x_1, \ldots, x_n, t) coordonnées locales sur X, de tel façon que Y soit donné par $\{t = 0\}$.

Il existe alors $Q = Q(x, \partial_x, (t\partial_t)) \in V_0(\mathcal{D}_X)$ et $R \in V_{k-1}(\mathcal{D}_X)$ tel que $P = Q\partial_t^k + R$, et on a, de façon évidente, $b(\theta)R - Rb(\theta) \in V_{k-1}(\mathcal{D}_X)$ et $Qb(\theta) = b(\theta)Q$. Il suffit de montrer que $b(t\partial_t)\partial_t^k = \partial_t^k b(t\partial_t - k)$.

D'autre part, il existe $s_1, \ldots, s_p, a \in \mathbb{C}$, $a \neq 0$, tel que $b(s) = a(s - s_1) \cdots (s - s_p)$, donc il suffit de prouver encore que $(t\partial_t)\partial_t^k = \partial_t^k((t\partial_t) - k)$. Cela résulte immédiatement de la formule de Leibniz.

Si maintenant k < 0, on note l = -k, et on réduit le probleme à montrer que $(t\partial_t)t^l = t^l((t\partial_t) + l)$. Enfin, la dernière égalité est évidente.

On peut encore prouver ([39], [16] p. 137, [35] p. 207) que si \mathcal{M} est un \mathcal{D}_X module spécialisable et si G est l'image d'une section de la projection canonique $\mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}/\mathbb{Z}$, alors il existe une unique bonne V-filtration $(V_k^G \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ admettant une b-fonction $b \in \mathbb{C}[s]$ tel que $b^{-1}(0) \subset G$.

Si on a une suite exacte

$$0 \longrightarrow \mathcal{M}' \longrightarrow \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}'' \longrightarrow 0 \tag{1.7.5}$$

de \mathcal{D}_X -modules cohérents, alors \mathcal{M} est spécialisable si et seulement si \mathcal{M}' et \mathcal{M}'' le sont ([39], p. 59), et dans ce cas les suites

$$0 \longrightarrow \operatorname{gr}_{k}^{V^{G}}(\mathcal{M}') \longrightarrow \operatorname{gr}_{k}^{V^{G}}(\mathcal{M}) \longrightarrow \operatorname{gr}_{k}^{V^{G}}(\mathcal{M}'') \longrightarrow 0 \tag{1.7.6}$$

sont aussi exactes pour tout G, et tout $k \in \mathbb{Z}$.

On a aussi le résultat fondamental suivant ([14], [2], [26]) : si un \mathcal{D}_X -module \mathcal{M} est holonome, alors il est spécialisable le long de tout hypersurface lisse de X.

On note par \mathcal{B}_Y la catégorie des \mathcal{D}_X -modules spécialisables le long de Y, et par $\mathbf{D}_{\mathcal{B}_Y}^b(\mathcal{D}_X)$ la sous-catégorie pleine de $\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_X)$ des complexes à cohomologie dans \mathcal{B}_Y .

1.8 \mathcal{D} -modules 1-spécialisables

Nous gardons les notations de la section précédente, et nous nous intéressons maintenant aux \mathcal{D}_X -modules cohérents \mathcal{M} qui admettent une bonne V-filtration $(V_k \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ et une b-fonction $b \in \mathbb{C}[s]$ (non nulle) tel que pour toute section locale m de \mathcal{M} (sur un ouvert de X), il existe $P \in V_0 \mathcal{D}_X$ de degré usuel inférieur à deg b, et tel que $(b(\theta)-tP)\cdot m=0$. Nous appelons un tel \mathcal{D} -module 1-spécialisable le long de Y, et nous notons (suivant [39]) par \mathcal{R}_Y la catégorie des \mathcal{D}_X -modules 1-spécialisables le long de Y, et par $\mathbf{D}^b_{\mathcal{R}_Y}(\mathcal{D}_X)$ la sous-catégorie pleine de $\mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_X)$ des complexes à cohomologie dans \mathcal{R}_Y .

Un \mathcal{D}_X -module \mathcal{M} 1-spécialisable le long de Y est, évidement, spécialisable, et donc, dans ce cas, pour tout $G \subset \mathbb{C}$ image d'une section de $\mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}/\mathbb{Z}$, il existe une unique bonne V-filtration $(V_k^G \mathcal{M})_{k \in \mathbb{Z}}$ et une unique b-fonction $b \in \mathbb{C}[s]$ qui vérifie la condition précédente, et tel que $b^{-1}(0) \subset G$. On montre alors que, en plus, $\operatorname{gr}^{V^G}(\mathcal{M})$ ne dépend pas du G choisi ([16], p. 137), et aussi que \mathcal{M} est régulier le long de Y (dans le sens de Mebkhout, [35], p. 135).

La réciproque de la dernière assertion n'est pas en général vraie, mais si \mathcal{M} est régulier (*i.e.* régulier le long de toute hypersurface de X, cf. [35], p. 138), alors d'après un résultat de M. Kashiwara et T. Kawaï il est aussi 1-spécialisable le long de toute hypersurface ([18], lemme 4.1.5, p. 59).

Nous aurons aussi bésoin dans la suite de l'existence de résolutions (locales) par des modules "élémentaires". Nous rappelons ce point suivant [39]:

Sur \mathcal{D}_X nous introduisons la filtration $(F_l \mathcal{D}_X)_{l \in \mathbb{N}}$ par l'ordre des opérateurs, et nous définissons la bifiltration $(VF_{k,l}\mathcal{D}_X)_{k \in \mathbb{Z} \atop l \in \mathbb{N}}$ par

$$VF_{k,l}(\mathcal{D}_X) = V_k(\mathcal{D}_X) \cap F_l(\mathcal{D}_X)$$
 (1.8.1)

pour $k \in \mathbb{Z}$, $l \in \mathbb{N}$.

Nous considérons alors le \mathcal{D}_X -module $L_{k,l} = \mathcal{D}_X$ muni de la bifiltration $VF_{*,*}(\mathcal{D}_X)$ decalée de (k,l) à gauche $(i.e.\ VF_{k',l'}(L_{k,l}) = VF_{k+k',l+l'}(\mathcal{D}_X))$, et nous fixons un $b \in \mathbb{C}[s]$ non nul, dont les racines ne diffèrent pas par des entiers non nuls.

Nous appelons un \mathcal{D}_X -module L (à gauche) élémentaire de polynôme b s'il existe $k_0, l_0 \in \mathbb{N}$ tel que L admet localement une présentation

$$\bigoplus_{\substack{-k_0 \le k \le k_0 \\ 0 \le l \le l_0}} L_{k,l} \xrightarrow{\varphi} \bigoplus_{\substack{-k_0 \le k \le k_0 \\ 0 \le l \le l_0}} L_{k,l+\deg b} \longrightarrow L \longrightarrow 0$$
 (1.8.2)

où $\varphi = \varphi_0 + \psi$, φ_0 étant la multiplication à droite par $b(\partial_t t + k)$ sur chaque $L_{k,l}$, i.e.:

$$L_{k,l} \xrightarrow{b(\partial_t t + k)} L_{k,l+\deg b}$$
 (1.8.3)

et ψ étant un morphisme de bidegré (-1,0) si on considère les bifiltrations "somme directe" sur les deux sommes (cf. [39] pour les détails).

On montre alors (toujours cf. [39]) que pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathcal{R}_Y)$ et tout $l \in \mathbb{N}$, \mathcal{M} admet localement sur X une résolution

$$L_{-l} \longrightarrow \cdots \longrightarrow L_{-1} \longrightarrow L_0 \longrightarrow \mathcal{M} \longrightarrow 0$$
 (1.8.4)

par des \mathcal{D}_X -modules élémentaires L_k de polynôme b, où b est la b-fonction de \mathcal{M} . D'autre part, on prouve aussi (cf. [39]) que si

$$0 \longrightarrow \mathcal{M}' \longrightarrow \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}'' \longrightarrow 0 \tag{1.8.5}$$

est une suite exacte des \mathcal{D}_X -modules cohérents, alors \mathcal{M} est 1-spécialisable le long de Y si et seulement si \mathcal{M}' et \mathcal{M}'' le sont, et cela implique \mathcal{R}_Y épaisse. Ce résultat va nous permettre d'appliquer le lemme du "way-out functor" pour réduir (localement) l'étude des complexes de $\mathbf{D}^b_{\mathcal{R}_Y}(\mathcal{D}_X)$ à l'étude des \mathcal{D}_X -modules de la forme $\mathcal{D}_X/\mathcal{D}_X(b(\theta)-tP)$, où $P\in V_0(\mathcal{D}_X)$ et $\deg^F P\leq \deg b$.

Chapitre 2

Transformation de Fourier géométrique

Nous reprenons ici brièvement quelques définitions et résultats de [7], [8], [23], [30]–[32], [6], [28], [24], et aussi [12].

Nous rappelons que nous avons noté par E un espace vectoriel complexe de dimension n, par E' son dual, et par σ (ou $\langle \cdot, \cdot \rangle$) l'application de dualité $E \times E' \longrightarrow \mathbb{C}$.

Nous avons aussi désigné par W(E) l'algèbre de Weyl de E.

2.1 Transformation de Fourier formelle pour les W(E)-modules

Nous considérons le morphisme des \mathbb{C} -algèbres $W(E) \xrightarrow{\mathcal{F}} W(E')$ donné sur les générateurs $(e,e') \in E \oplus E'$ par $\mathcal{F}(e,e') = (-e',e)$.

En prenant des coordonnées (x_1, \ldots, x_n) sur E et (ξ_1, \ldots, ξ_n) sur E' (où ξ_i sont les variables duales de x_i), cela veut dire que $\mathcal{F}x_i = -\partial_{\xi_i}$ et $\mathcal{F}\partial_{x_i} = \xi_i$ pour tout $i \in \{1, \ldots, n\}$, et par conséquent nous aurions dû appeler \mathcal{F} la "transformation de Laplace" plutôt que de Fourier. Néanmoins, nous allons suivre la terminologie utilisée dans la litérature, et appeler \mathcal{F} la transformation de Fourier formelle de W(E).

On voit alors immédiatement que \mathcal{F} est un isomorphisme de \mathbb{C} -algèbres, et que son inverse $\bar{\mathcal{F}}$ est donné par $\bar{\mathcal{F}}\xi_i = \partial_{x_i}$, $\bar{\mathcal{F}}\partial_{\xi_i} = -x_i$, $(\forall)i \in \{1, \ldots, n\}$, *i.e.* la transformation " \mathcal{F} à partir de E", suivie de la symétrie par rapport à l'origine dans E.

Si maintenant on prend un W(E)-module à gauche M, \mathcal{F} fait de M un W(E')-module qu'on note par $\mathcal{F}M$.

On obtient ainsi deux équivalences de catégories inverses l'une de l'autre

$$\mathcal{M}od(W(E)) \stackrel{\mathcal{F}}{\underset{\bar{\mathcal{F}}}{\longleftrightarrow}} \mathcal{M}od(W(E'))$$
 (2.1.1)

qui présèrvent, évidemment, la finitude. Ils donnent donc (cf. 1.1) des équivalences

$$\mathcal{M}od_f(W(E)) \stackrel{\mathcal{F}}{\underset{\bar{\mathcal{F}}}{\longleftarrow}} \mathcal{M}od_f(W(E'))$$
 (2.1.2)

et

$$\mathbf{D}_f^b(W(E)) \underset{\overline{\mathcal{F}}}{\longleftrightarrow} \mathbf{D}_f^b(W(E')) . \tag{2.1.3}$$

Soit maintenant $\theta = \sum_{j=1}^n x_j \partial_{x_j}$ le vecteur d'Euler de E (θ ne dépend pas du système des coordonnées (x_1, \ldots, x_n) choisies sur E), et appelons un W(E)-module à gauche M monodromique s'il est de type fini, et si pour tout $m \in M$ il existe $b \in \mathbb{C}[s]$ non nul tel que $b(\theta) \cdot m = 0$. Nous avons alors :

Proposition 2.1.1 Un W(E)-module M est monodromique si et seulement si $\mathcal{F}M$ l'est.

Preuve: Si $m \in M$ et $b \in \mathbb{C}[s]$ tel que $b \neq 0$ et $b(\theta) \cdot m = 0$, alors $\mathcal{F}(b(\theta)) = \mathcal{F}(b(\sum_{j=1}^n x_j \partial_{x_j})) = b(-n - \sum_{j=1}^n \xi_j \partial_{\xi_j}) = b(-n - \theta')$ où θ' est le vecteur d'Euler de E', et donc $b(-n - \theta') \cdot m = 0$.

Enfin, nous avons aussi:

Proposition 2.1.2 Si M est un W(E)-module de type fini, alors $\mathcal{F}M$ a la même dimension et la même multiplicité de Bernstein que M (cf. la définition de [3], p. 177).

En particulier, M est holonome si et seulement si $\mathcal{F}M$ l'est.

Preuve: Cf. [3], la dimension et la multiplicité de M peuvent se calculer à l'aide de la filtration de Bernstein. Considérons donc la filtration $(T_lW(E))_{l\in\mathbb{N}}$ de W(E):

$$T_l(W(E)) = \{ P = \sum_{\alpha,\beta} a_{\alpha\beta} x^{\alpha} \partial_x^{\beta} \mid |\alpha| + |\beta| \le l \}$$
 (2.1.4)

(on voit facilement que $T_l(W(E))$ ne dépend pas des coordonnées choisies sur E). On a alors de façon évidente $\mathcal{F}T_l(W(E)) = T_l(W(E'))$ pour tout $l \in \mathbb{N}$, donc une filtration $(T_l M)_{l \in \mathbb{N}}$ de M qui est bonne par rapport à $(T_l W(E))_{l \in \mathbb{N}}$ sera aussi bonne par rapport à $(T_l W(E'))_{l \in \mathbb{N}}$.

Cela montre que M et $\mathcal{F}M$ ont en fait le même polynôme de Hilbert par repport aux filtrations de Bernstein sur W(E) et respectivement W(E').

Corollaire 2.1.3 \mathcal{F} et $\bar{\mathcal{F}}$ engendrent des équivalences des catégories inverse l'un à l'autre :

$$\mathcal{M}od_{c}(\mathcal{D}_{E}) \stackrel{\mathcal{F}}{\underset{\bar{\mathcal{F}}}{\longleftrightarrow}} \mathcal{M}od_{c}(\mathcal{D}_{E'})$$
 (2.1.5)

$$\mathcal{M}od_h(\mathcal{D}_E) \xrightarrow{\mathcal{F}} \mathcal{M}od_h(\mathcal{D}_{E'})$$
 (2.1.6)

$$\mathbf{D}_{c}^{b}(\mathcal{D}_{E}) \stackrel{\mathcal{F}}{\underset{\overline{\tau}}{\longleftarrow}} \mathbf{D}_{c}^{b}(\mathcal{D}_{E'}) \tag{2.1.7}$$

et

$$\mathbf{D}_h^b(\mathcal{D}_E) \stackrel{\mathcal{F}}{\longleftarrow} \mathbf{D}_h^b(\mathcal{D}_{E'}) \ . \tag{2.1.8}$$

Par contre, \mathcal{F} et $\bar{\mathcal{F}}$ ne préservent pas en général la régularité, et une étude des rélations qui existent entre la régularité d'un W(E)-module de type fini M et la régularité de $\mathcal{F}M$ devrait faire intervenir les "structures de Stokes"; jusqu'a présent, ce probleme n'est completement résolu qu'en dimension n=1 (voir notamment [32] pour une discussion de ce point).

2.2 Transformation de Fourier géométrique pour les \mathcal{D}_E -modules

2.2.1 Le novau " $e^{-\sigma}$ "

Nous considérons d'abord sur $\mathbb{C} = \operatorname{Spec} \mathbb{C}[t]$ le fibré trivial $\mathcal{O}_{\mathbb{C}}$, muni de la connexion

$$\nabla \colon \mathcal{O}_{\mathbb{C}} \longrightarrow \Omega^{1}_{\mathbb{C}} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}} \otimes_{\mathcal{O}_{\mathbb{C}}} \Omega^{1}_{\mathbb{C}}$$

$$\nabla(P) = dP - Pdt \tag{2.2.1}$$

(c'est une connexion car $\nabla(f\cdot P)=f\mathrm{d}P+P\mathrm{d}f-fP\mathrm{d}t$ pour tout $f,P\in\mathcal{O}_{\mathbb{C}}$), et nous désignons par $\widetilde{\mathcal{L}}$ le $\mathcal{D}_{\mathbb{C}}$ -module à gauche qui lui est associé.

Il est isomorphe comme $\mathcal{D}_{\mathbb{C}}$ -module à $\mathcal{D}_{\mathbb{C}}/\mathcal{D}_{\mathbb{C}}(\frac{d}{dt}+1)$, donc il est holonome.

Nous prenons maintenant $\sigma = \langle \cdot, \cdot \rangle$ l'application de dualité $E \times E' \longrightarrow \mathbb{C}$, et nous considérons

$$\mathcal{L} = \sigma^{!} \widetilde{\mathcal{L}}[-(2n-1)] = \mathcal{O}_{E \times E'} \overset{\mathbb{L}}{\otimes_{\sigma^{-1} \mathcal{O}_{\mathbb{C}}}} \sigma^{-1} \widetilde{\mathcal{L}}. \tag{2.2.2}$$

 \mathcal{L} est concentré en degré 0, et il est égale comme ensemble à $\mathcal{O}_{E\times E'}$. L'action de $\mathcal{D}_{E\times E'}$ est donnée par :

$$\partial_{x_i}(g(x,\xi)\otimes 1) = \left[\left(\frac{\partial}{\partial x_i} - \xi_i\right)g(x,\xi)\right]\otimes 1 , \qquad (2.2.3)$$

et

$$\partial_{\xi_i}(g(x,\xi)\otimes 1) = \left[\left(\frac{\partial}{\partial \xi_i} - x_i\right)g(x,\xi)\right] \otimes 1 , \qquad (2.2.4)$$

donc si \mathcal{M} est un $\mathcal{D}_{E \times E'}$ -module à gauche, $\mathcal{M} \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_{E \times E'}} \mathcal{L}$ va être égal comme ensemble à \mathcal{M} , et muni de l'action de $\mathcal{D}_{E \times E'}$ donnée par :

$$\partial_{x_i}(m \otimes 1) = (\partial_{x_i} - \xi_i)m \otimes 1 \tag{2.2.5}$$

et

$$\partial_{\xi_i}(m \otimes 1) = (\partial_{\xi_i} - x_i)m \otimes 1 . \qquad (2.2.6)$$

Par conséquent, nous allons noter $\mathcal{M} \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathcal{O}_{E \times E'}} \mathcal{L}$ par $\mathcal{M} \otimes e^{-\sigma}$.

2.2.2 Le foncteur \mathcal{F}_*

Nous considérons maintenant les projections



et nous définissons le foncteur

$$\mathcal{F}_* : \mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E) \longrightarrow \mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_{E'})$$

$$\mathcal{F}_*(\mathcal{M}) = \int_{p_{2*}} (p_1! \mathcal{M}) \otimes e^{-\sigma}[-n] . \qquad (2.2.7)$$

A cause du fait que E et E' sont des variétés affines, $\mathcal{F}_*(\mathcal{M})$ est isomorphe (d'après (1.3.4), p. 5) au complexe

$$\int_{p_{0,1}} \left(p_1^* \mathcal{M} \right) \otimes e^{-\sigma}[n] \tag{2.2.8}$$

considéré par B. Malgrange dans [30], et on peut montrer (voir [8], p. 197, [23], p. 195 et 200–201) qu'il coïncide aussi avec $\mathcal{F}M$ défini à la section 2.1 "modulo le choix d'une mesure de volume $d\xi$ sur E'", dans le sens que si M est un

W(E)-module de type fini et \mathcal{M} est le \mathcal{D}_E -module associé à M, alors il existe un isomorphisme (fonctoriel en \mathcal{M}) canonique entre $\mathcal{F}_*\mathcal{M}$ et le \mathcal{D}_E -module associé à $\mathcal{F}M \otimes_{\mathbb{C}} (\bigwedge^n E')$.

Par conséquent on a, en traduisant les propriétés de \mathcal{F} :

Corollaire 2.2.2.1

- 1. Si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$ est concentré en degré 0, alors $\mathcal{F}_*\mathcal{M}$ n'a aussi de cohomologie qu'en degré 0;
- 2. On a un isomorphisme fonctoriel $\mathcal{F}_{E',*} \circ \mathcal{F}_{E,*} \simeq a^*$, où $\mathcal{F}_{E,*}$ et $\mathcal{F}_{E',*}$ sont les foncteurs " \mathcal{F}_* " sur E et respectivement E', et $a: E \longrightarrow E$ est l'application antipodale a(e) = -e;
- 3. $\mathcal{F}_{E,*}$ est une équivalence de catégories dont l'inverse est $\bar{\mathcal{F}}_{E,*} = a^* \circ \mathcal{F}_{E',*}$;
- 4. Si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$, alors il existe un isomorphisme canonique

$$\mathbb{D}_{E'}(\mathcal{F}_*(\mathcal{M})) \xrightarrow{\sim} \bar{\mathcal{F}}_*(\mathbb{D}_E(\mathcal{M})) . \tag{2.2.9}$$

Enfin, par l'holonomie de $\widetilde{\mathcal{L}}$ de 2.2.1 on a \mathcal{L} holonome sur $E \times E'$, donc si \mathcal{M} est à cohomologie holonome alors $\mathcal{F}_*\mathcal{M}$ l'est aussi. Et à cause du fait que la même chose est valable pour $\overline{\mathcal{F}}_*$, on a :

Corollaire 2.2.2.2 \mathcal{F}_* et $\bar{\mathcal{F}}_*$ établissent des équivalences de catégories inverses l'un à l'autre

$$\mathbf{D}_{h}^{b}(\mathcal{D}_{E}) \underset{\mathcal{F}_{*}}{\overset{\mathcal{F}_{*}}{\longleftrightarrow}} \mathbf{D}_{h}^{b}(\mathcal{D}_{E'}) . \tag{2.2.10}$$

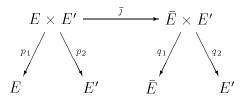
2.2.3 Le foncteur $\mathcal{F}_!$

Nous gardons les mêmes notations que dans la section précédente, et nous considérons le foncteur

$$\mathcal{F}_!: \mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_E) \longrightarrow \mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_{E'})$$

$$\mathcal{F}_{!}(\mathcal{M}) = \int_{p_{2!}} (p_1^* \mathcal{M}) \otimes e^{-\sigma}[n] . \qquad (2.2.11)$$

Dans le contexte algébrique, l'image directe $\int_{p_{2!}}$ (voir 1.4) admet aussi la description suivante, qui montre en particulier que notre foncteur $\mathcal{F}_!$ coïncide avec celui de [30], p. 4:



Si $E \stackrel{j}{\longleftrightarrow} \bar{E}$ est la compactification projective de E, et si nous désignons par $\bar{\jmath}$ l'application $\bar{\jmath} = j \times id : E \times E' \longrightarrow \bar{E} \times E'$ et par q_1, q_2 les projections de $\bar{E} \times E'$ sur les deux facteurs, alors nous avons :

Proposition 2.2.3.1 Si $\mathcal{N} \in \mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_{E \times E'})$ alors

$$\int_{p_{2!}} \mathcal{N} = \int_{q_{2*}} \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'} \left(\int_{\bar{\jmath}_*} \mathbb{D}_{E \times E'} (\mathcal{N}) \right) . \tag{2.2.12}$$

Preuve : q_2 est propre, donc $\int_{p_{2!}} = \int_{q_{2*}} \int_{\bar{\jmath}!}$, et par conséquent il suffit de montrer que

$$\int_{\bar{J}} \mathcal{N} = \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'} \left(\int_{\bar{J}_*} \mathbb{D}_{E \times E'} \left(\mathcal{N} \right) \right) . \tag{2.2.13}$$

Si nous considérons $\widetilde{\jmath}$ une compactification de Hironaka-Nagata de $\overline{\jmath},$ nous avons

$$E \times E' \xrightarrow{k} \bar{E} \times \bar{E}'$$

$$\bar{E} \times E'$$

$$\int_{\bar{\mathbb{Z}}} \mathcal{N} = \int_{\tilde{\mathbb{Z}}_*} \mathbb{D}_{\bar{E} \times \bar{E}'} (\mathbb{R} k_* (\mathbb{D}_{E \times E'} (\mathcal{N}))) , \qquad (2.2.14)$$

donc il suffit de voir que

$$\mathbb{D}_{\bar{E}\times E'}(\int_{\bar{\tau}_*} \mathcal{N}) = \int_{\tilde{\tau}_*} \mathbb{D}_{\bar{E}\times \bar{E}'}(\mathbb{R}k_*(\mathcal{N}))$$
 (2.2.15)

pour tout $\mathcal{N} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_{E \times E'})).$

Mais $\mathbb{R}k_*(\mathcal{N})$ est à cohomologie cohérente (car k est une immersion ouverte), et le morphisme \tilde{j} est propre, donc par le théorème de dualité relative (1.4.8), p. 7, nous avons

$$\int_{\tilde{I}_*} \mathbb{D}_{\bar{E} \times \bar{E}'}(\mathbb{R}k_*(\mathcal{N})) \simeq \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'}(\int_{\tilde{I}_*} \mathbb{R}k_*(\mathcal{N})) . \tag{2.2.16}$$

Il suffit donc de montrer que

$$\int_{\overline{\jmath}_*} \mathcal{N} = \int_{\widetilde{\jmath}_*} \mathbb{R} k_*(\mathcal{N}) , \qquad (2.2.17)$$

et cette dernière égalité est vraie, car k est une immersion ouverte.

Nous allons utiliser cette description dans ce que va suivre.

L'intérêt du foncteur $\mathcal{F}_!$ est donné par la proposition suivante :

Proposition 2.2.3.2 Il existe un isomorphisme fonctoriel canonique

$$\mathcal{F}_! \xrightarrow{\sim} \mathcal{F}_*$$
 (2.2.18)

Preuve: Le morphisme cherché est induit par le morphisme naturel $\int_{p_{2!}} \longrightarrow \int_{p_{2*}}$, car si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$, nous avons $p_1^*(\mathcal{M})[n] = p_1^!(\mathcal{M})[-n]$ (voir (1.3.4), p. 5).

Pour voir maintenant qu'il s'agit d'un isomorphisme, nous remarquons d'abord que $\mathcal{F}_!$ et \mathcal{F}_* sont de type "way-out" ($\mathcal{F}_!$ l'est car les foncteurs qui le composent le sont), et donc il suffit de montrer que le morphisme $\mathcal{F}_!(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{F}_*(\mathcal{M})$ est un isomorphisme pour $\mathcal{M} = \mathcal{D}_E$.

Nous avons $\int_{p_{2*}} = \int_{q_{2*}} \int_{\bar{\jmath}_*} \text{ et } \int_{p_{2!}} = \int_{q_{2*}} \int_{\bar{\jmath}_!} \text{ car } q_2 \text{ est propre, et}$

$$\int_{\bar{I}} \mathcal{N} = \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'} \left(\int_{\bar{I}_*} \mathbb{D}_{E \times E'} \left(\mathcal{N} \right) \right) = \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'} \left(\mathbb{R} \bar{J}_* \mathbb{D}_{E \times E'} \left(\mathcal{N} \right) \right) , \qquad (2.2.19)$$

où $\mathcal{N} = (\mathcal{O}_{E \times E'} \overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_1^{-1}\mathcal{O}_E}} p_1^{-1}\mathcal{D}_E) \otimes e^{-\sigma}$, donc la question revient à montrer que le morphisme

$$\mathbb{D}_{\bar{E}\times E'}(\mathbb{R}\bar{\jmath}_*\mathcal{N}) \longrightarrow \mathbb{R}\bar{\jmath}_*\mathbb{D}_{E\times E'}(\mathcal{N}) \tag{2.2.20}$$

est un isomorphisme.

Nous ne pouvons pas utiliser le théorème de dualité relative, car $\bar{\jmath}$ n'est pas propre.

Le probleme est local sur $\bar{E} \times E'$, donc il suffit de montrer que le morphisme (2.2.20) est un isomorphisme au voisinage de $Z \times E'$, où Z est l'hypersurface à l'infini $Z = \bar{E} \setminus E$ (car de façon évidente il l'est sur $E \times E' = (\bar{E} \times E') \setminus (Z \times E')$).

En prenant $(x_1, \ldots, x_n; \xi_1, \ldots, \xi_n)$ coordonnées locales sur $E \times E'$ et en considérant $t = \frac{1}{x_1}$ comme coordonnée sur $\bar{E}^* = \bar{E} \setminus \{x \in E \mid x_1 = 0\}$, nous sommes ramenés à montrer que (2.2.20) est un isomorphisme sue $\bar{E}^* \times E'$.

D'autre part, si nous désignons par " \boxtimes " le produit tensoriel externe pour les \mathcal{D} -modules (voir [3], [35]) et nous prenons des coordonnées sur l'espace affine \mathbb{A}^n , nous avons un isomorphisme (dépendant des coordonnées) $\mathcal{D}_{\mathbb{A}^n} \simeq \boxtimes_{i=1}^n \mathcal{D}_{\mathbb{A}^1}$.

À cause du fait que $\mathbb{R}\bar{\jmath}_*(-)$, $\mathbb{D}_{E\times E'}(-)$ et $\mathbb{D}_{\bar{E}\times E'}(-)$ commutent avec \boxtimes , nous pouvons donc supposer, par récurrence sur $n=\dim_{\mathbb{C}} E$, que $n=1^1$.

De plus, la preuve peut se faire à l'aide des sections sur $\bar{E}^* \times E'$, donc il nous reste à montrer que :

$$\mathbb{R}\Gamma(\bar{E}^* \times E', \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'}(\mathbb{R}\bar{\jmath}_* \mathcal{N})) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\Gamma(\bar{E}^* \times E', \mathbb{R}\bar{\jmath}_* \mathbb{D}_{E \times E'}(\mathcal{N})) \\
= \mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathbb{D}_{E \times E'}(\mathcal{N})) \tag{2.2.21}$$

où $E^* = E \setminus \{x \in E \mid x = 0\}.$

Nous avons:

$$\mathbb{R}\Gamma(\bar{E}^* \times E', \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'}(\mathbb{R}\bar{\jmath}_* \mathcal{N})) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}}(\mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathcal{N}), \mathcal{D})[2]$$
 (2.2.22)

où
$$\mathcal{D} = \Gamma(\bar{E}^* \times E', \mathcal{D}_{\bar{E} \times E'}) = \mathbb{C}\langle t, \xi, \partial_t, \partial_\xi \rangle$$
, et

$$\mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathbb{D}_{\bar{E} \times E'}(\mathcal{N})) = \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}[\frac{1}{t}]}(\mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathcal{N}), \mathcal{D}[\frac{1}{t}])[2]$$
 (2.2.23)

où
$$\mathcal{D}[\frac{1}{t}] = \Gamma(E^* \times E', \mathcal{D}_{E \times E'}) = \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \xi, \partial_t, \partial_\xi \rangle.$$

D'autre part, $\mathcal{N} = (\mathcal{O}_{E \times E'} \overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_1^{-1}\mathcal{O}_E}} p_1^{-1}\mathcal{D}_E) \otimes e^{-\sigma}$. Il est égal comme ensemble à $\mathcal{O}_{E \times E'} \overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_1^{-1}\mathcal{O}_E}} p_1^{-1}\mathcal{D}_E$, et il est muni de l'action de $\mathcal{D}_{E \times E'}$ donnée par

$$\partial_x(m \otimes 1) = [(\partial_x - \xi) \cdot m] \otimes 1
\partial_\xi(m \otimes 1) = [(\partial_\xi - x) \cdot m] \otimes 1$$
(2.2.24)

Nous avons donc:

$$\mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathcal{O}_{E \times E'} \overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_1^{-1}\mathcal{O}_E}} p_1^{-1}\mathcal{D}_E) = \mathbb{C}[t, t^{-1}, \xi] \otimes_{\mathbb{C}[t, t^{-1}]} \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \partial_t \rangle$$
$$= \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \xi, \partial_t \rangle = \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \xi, \partial_t, \partial_{\xi} \rangle / (\partial_{\xi})$$

 (∂_{ε}) étant l'idéal à gauche, et

$$\mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathcal{N}) = \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \xi, \partial_t, \partial_\xi \rangle / (t\partial_\xi - 1) , \qquad (2.2.25)$$

 $\operatorname{car} \partial_{\xi}(m \otimes 1) = [(\partial_{\xi} - x) \cdot m] \otimes 1.$

¹En fait on a ici un résultat plus fort: si E_1 , E_2 sont deux espaces vectoriels sur \mathbb{C} et si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_{E_1}))$, $\mathcal{N} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_{E_2}))$, alors $\mathcal{F}_*(\mathcal{M} \boxtimes \mathcal{N}) \simeq \mathcal{F}_*(\mathcal{M}) \boxtimes \mathcal{F}_*(\mathcal{N})$ (ce que signifie que \mathcal{F}_* agit "variable par variable").

Esquisse de preuve : par "way-out" il suffit de prendre $\mathcal{M} = \mathcal{D}_{E_1}$, $\mathcal{N} = \mathcal{D}_{E_2}$; d'autre part, $\mathcal{F}_*(\mathcal{D}_{E_1}) = \mathcal{D}_{E_1'}$ et $\mathcal{F}_*(\mathcal{D}_{E_2}) = \mathcal{D}_{E_2'}$, et la formule à montrer devient $\mathcal{D}_{E_1'} \boxtimes \mathcal{D}_{E_2'} = \mathcal{D}_{E_1' \times E_2'}$; enfin, le dernière formule est évidente.

Notons $N = \mathbb{R}\Gamma(E^* \times E', \mathcal{N})$ et $N_1 = \mathbb{C}\langle t, \xi, \partial_t, d_\xi \rangle / (t\partial_\xi - 1)$. Comme dans [32], p. 218, nous pouvons montrer que $N \simeq N_1$, donc

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}}(N,\mathcal{D}) = \mathbb{C}\langle t, \xi, \partial_t, d_{\xi} \rangle / (t\partial_{\xi} + 1)[-1] . \tag{2.2.26}$$

D'autre part nous avons aussi

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}[\frac{1}{t}]}(N,\mathcal{D}[\frac{1}{t}]) = \mathbb{C}\langle t, t^{-1}, \xi, \partial_t, d_\xi \rangle / (t\partial_\xi + 1)[-1], \qquad (2.2.27)$$

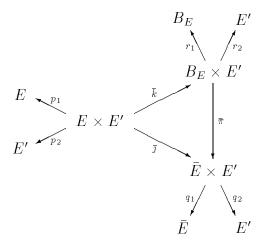
donc en utilisant le même resultat de [32] avec $t\partial_{\xi}+1$ au lieu de $t\partial_{\xi}-1$, nous obtenons bien l'isomorphisme (2.2.21).

Nous pourrons par conséquent identifier les actions de \mathcal{F}_* et de $\mathcal{F}_!$ dans la suite.

2.3 Transformation de Fourier faisceautique

Nous allons rappeler ici brièvement la construction de [7].

Nous utilisons les notations de la section précédente, et nous considérons B_E l'éclaté réel de \overline{E} le long de Z (Z étant l'hypersurface à l'infini $Z = \overline{E} \setminus E$ de \overline{E}). Remarquons qu'il est simplement le complété en boules de E, et qu'il coïncide aussi avec la "transformation réelle monoidale" \widetilde{ZE} de [40], p. 266 (voir aussi [21], p. 36). C'est donc une variété à bord.



Par conséquent, il existe une projection canonique $\pi\colon B_E\longrightarrow \bar E$ et une injection canonique $k\colon E\hookrightarrow B_E$, et nous allons désigner par $\bar\pi$ et respectivement $\bar k$ les morphismes $\bar\pi=\pi\times id_{E'}\colon B_E\times E'\longrightarrow \bar E\times E'$ et $\bar k=k\times id_{E'}\colon E\times E'\hookrightarrow B_E\times E'$. Enfin, nous notons par r_1 et r_2 les projections de $B_E\times E'$ sur les deux facteurs.

Nous considérons maintenant $P^- = \{(x,\xi) \in E \times E' \mid \operatorname{Re}\langle x,\xi \rangle \leq 0\}, Q^- = \overline{k}(P^-)$ (i.e. l'adhérence dans $B_E \times E'$ de $\overline{k}(P^-)$), $Q^+ = (B_E \times E') \setminus Q^-$, et $L^- = (E \times E') \cup Q^-$, $L^+ = (E \times E') \cup Q^+$.

Si nous désignons par $\mathcal{M}od_f(\mathbb{C}_E)$ la catégorie des (faisceaux de) \mathbb{C}_E -espaces vectoriels de dimension bornée (globalement), par $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_E)$ la catégorie dérivée des complexes bornés associée à $\mathcal{M}od_f(\mathbb{C}_E)$, et de même pour E', alors nous avons la transformation de Fourier faisceautique de [7]:

$$\mathcal{F}^+: \mathbf{D}^b(\mathbb{C}_E) \longrightarrow : \mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$$

$$\mathcal{F}^{+}(\mathcal{V}) = \mathbb{R} r_{2*}(\mathbb{R} \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{V}) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_{E} \times E'}} \mathbb{C}_{L^{+}})[n] . \tag{2.3.1}$$

Bien que cela soit inutile pour la suite, nous rappelons que nous pouvons aussi definir un foncteur \mathcal{F}^- à partir de \mathbb{C}_{L^-} à la place de \mathbb{C}_{L^+} , et nous obtenons ainsi deux foncteurs qui ont des "bonnes" propriétés sur les complexes à cohomologie homogène ou monodromique (voir [7]–[8] et [6] pour une étude en détail, et aussi [22] pour une approche légèrement différente).

Du point de vue des systèmes différentiels, si un W(E)-module de type fini M est monodromique (dans le sens de 2.1), alors le complexe des solutions de M est aussi monodromique. Reciproquement, si $\mathcal V$ est un complexe monodromique constructible, alors le complexe des W(E)-modules à cohomologie régulière qui lui est associé par la correspondance de Riemann-Hilbert ([17], [35]) est aussi monodromique; voir [6] et [30] pour d'autres commentaires.

Chapitre 3

Commutation entre la transformation de Fourier géométrique et le foncteur "solutions"

3.1 Enoncé du résultat principal

Avant d'énoncer le théorème central de cette Thèse nous donnons encore un définition :

Soient X une variété algébrique lisse, $X \stackrel{\jmath}{\longleftrightarrow} \bar{X}$ une compactification projective de X, \mathcal{D}_X le faisceau des opérateurs différentiels algébriques sur X, et \mathcal{M} un \mathcal{D}_X -module cohérent. Nous disons alors que \mathcal{M} est 1-spécialisable à l'infini si $(j_*\mathcal{M})^{\mathrm{an}}$ est 1-spécialisable (comme $\mathcal{D}_{\bar{X}^{\mathrm{an}}}$ -module) le long de l'hypersurface à l'infini $\bar{X}^{\mathrm{an}} \setminus X^{\mathrm{an}}$. Comme dans [12] (1.5, p. 331), on peut montrer que cette notion ne dépend pas de la compactification choisie.

Nous pouvons énoncer maintenant :

Théorème 3.1.1 Soient E un espace vectoriel complexe de dimension finie, E' son dual, \mathcal{D}_E le faisceau des opérateurs différentiels algébriques sur E, et \mathcal{M} un complexe borné de \mathcal{D}_E -modules à gauche, à cohomologie 1-spécialisable à l'infini. Il existe alors un isomorphisme canonique dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$:

$$\mathcal{F}^+ \mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathcal{S}ol(\mathcal{F}_*\mathcal{M})$$
 (3.1.1)

Comme nous l'avons déjà dit à 1.8, d'après un résultat de M. Kashiwara et T. Kawaï la condition du théorème est remplie si \mathcal{M} est régulier sur E (dans le sens du remarque 1.2.1, p. 4), et dans ce cas nous obtenons un résultat conjecturé dans [30].

Le reste de cette section sera consacré à la démonstration de ce théorème.

3.2 Cas des coefficients cohérents

En général, si \mathcal{M} est seulement à cohomologie cohérente, nous ne pouvons pas définir de façon canonique un morphisme dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$

$$\mathcal{F}^+ \mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{S}ol(\mathcal{F}_*\mathcal{M}) ,$$
 (3.2.1)

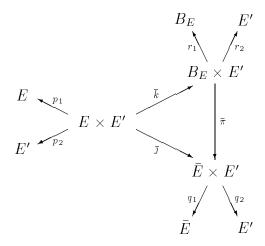
ni un morphisme dans le sens inverse. Néanmoins, nous pouvons associer à \mathcal{M} un objet $\Psi(\mathcal{M})$ de $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$, et deux morphismes canoniques :

$$\mathcal{F}^+ \mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \longleftarrow \Psi(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{S}ol(\mathcal{F}_*\mathcal{M})$$
 (3.2.2)

Aucun de ces deux morphismes n'est a priori un quasi-isomorphisme, mais — comme nous allons le voir dans les sections suivantes — ils le deviennent si \mathcal{M} est 1-spécialisable à l'infini. Ils fourniront donc dans ce cas l'isomorphisme $\mathcal{F}^+\mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \simeq \mathcal{S}ol(\mathcal{F}^+\mathcal{M})$ que nous avons annoncé.

Le but principal de cette section est de construire $\Psi(\mathcal{M})$ et ces deux morphismes, en détaillant [30]. Nous allons finir en donnant aussi une formule de changement de base, dont nous aurons besoin dans la suite.

Nous reprenons les notations de 2.2 et 2.3, que nous pouvons résumer par le diagramme suivant :



De plus, pour tout $\mathcal{P} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$ nous allons noter, pour abréger l'écriture, $\bar{\mathcal{P}} = \bar{\pi}^{-1}(\bar{\jmath}_*p_1^{-1}\mathcal{P})^{\mathrm{an}}$, et nous allons identifier $E, E', E \times E'$ etc. à leurs versions analytiques $E^{\mathrm{an}}, E'^{\mathrm{an}}, E \times E'^{\mathrm{an}}$. $\bar{\mathcal{P}}$ sera donc un complexe de faisceaux sur $B_E \times E'$.

Le premier terme de (3.2.2) admet alors la description suivante :

Proposition 3.2.1 Si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$, alors il existe un isomorphisme canonique dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$:

$$\mathcal{F}^{+}\mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}r_{2*}(\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\mathcal{D}}_{E}}(\bar{\mathcal{M}}, \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_{E}\times E'}} \mathbb{C}_{L^{+}})[2n] . \quad (3.2.3)$$

Preuve: Nous avons par définition:

$$\mathcal{F}^{+} \mathcal{S}ol(\mathcal{M}) = \mathbb{R} r_{2*}(\mathbb{R} \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1} \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{E^{\mathrm{an}}}}(\mathcal{M}^{\mathrm{an}}, \mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_{E} \times E'}} \mathbb{C}_{L^{+}})[2n] .$$

En réprésentant $\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}$ par une résolution $\mathcal{D}_{E^{\mathrm{an}}}$ -injective (et donc aussi $\mathcal{D}_{E^{\mathrm{injective}}}$) dans $\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{E^{\mathrm{an}}}}(\mathcal{M}^{\mathrm{an}},\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}) \simeq \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{E}}(\mathcal{M},\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})$, et en prenant des sections, nous pouvons définir de façon canonique trois morphismes :

$$p_1^{-1} \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_E}(\mathcal{M}, \mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}) \longrightarrow \mathbb{R} \mathcal{H}om_{p_1^{-1}\mathcal{D}_E}(p_1^{-1}\mathcal{M}, p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}),$$
 (3.2.4)

$$\mathbb{R}^{\bar{k}_{*}} \mathbb{R} \mathcal{H}om_{p_{1}^{-1}\mathcal{D}_{E}}(p_{1}^{-1}\mathcal{M}, p_{1}^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}) \longrightarrow \\ \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{D}_{E})}(\bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{M}), \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})) ,$$
(3.2.5)

et

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{D}_{E})}(\bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{M}), \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})) \longrightarrow \\
\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{D}_{E})}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{M}), \bar{k}_{*}(p_{1}^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})) .$$
(3.2.6)

Par "way-out", ils sont tous des isomorphismes, car \mathcal{M} est à cohomologie cohérente (il suffit de le vérifier pour $\mathcal{M} = \mathcal{D}_E$, est dans ce cas l'affirmation est triviale), donc nous avons finalement l'isomorphisme annoncé.

Pour le dernier terme de (3.2.2) il convient d'utiliser la description "modérée" suivante :

Nous notons par S la sphère à l'infini de B_E (i.e. $S = B_E \setminus E$), et nous considérons le faisceau (sur $B_E \times E'$) $\mathcal{A}^{<0} = \mathcal{A}^{<0}_{B_E \times E' \mid S \times E'}$ des fonctions holomorphes sur $E \times E'$, admettant à l'infini un développement asymptotique nul (voir l'annexe A).

Nous avons alors:

Proposition 3.2.2 Si $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$, alors il existe un isomorphisme canonique dans $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$:

$$Sol(\mathcal{F}_*\mathcal{M}) \xrightarrow{\sim} \mathbb{R}r_{2*}\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\mathcal{D}}_E}(\bar{\mathcal{M}}, \Phi_E)[2n] ,$$
 (3.2.7)

 $o\dot{u} \ \Phi_E = \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_*(\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\otimes e^{-\sigma}), \mathcal{A}^{<0}).$

Preuve: Nous avons $Sol(\mathcal{F}_*\mathcal{M}) = Sol(\int_{q_{2*}} \int_{\bar{\jmath}_*} p_1^! \mathcal{M} \otimes e^{-\sigma}[-n])$. A cause du fait que q_2 est propre, il existe un isomorphisme canonique ((1.5.4), p. 8):

$$Sol(\int_{q_{2*}} \int_{\bar{\jmath}_{*}} p_{1}^{!} \mathcal{M} \otimes e^{-\sigma}[-n]) \stackrel{\sim}{\longleftarrow} \mathbb{R} q_{2*} Sol(\int_{\bar{\jmath}_{*}} p_{1}^{!} \mathcal{M} \otimes e^{-\sigma}[-n])$$

$$= \mathbb{R} q_{2*} \mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E} \times E'}} (\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!} \mathcal{M} \otimes e^{-\sigma}), \mathcal{O}_{\bar{E} \times E'}^{\mathrm{an}})[3n], \qquad (3.2.8)$$

et par un raisonnement simple (cf. annexe A) on voit qu'on a aussi :

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!}\mathcal{M}\otimes e^{-\sigma}), \mathcal{O}_{\bar{E}\times E'^{\mathrm{an}}})$$

$$\stackrel{\sim}{\longleftarrow} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!}\mathcal{M}\otimes e^{-\sigma}), \mathbb{R}\bar{\pi}_{*}\mathcal{A}^{<0})$$

$$\simeq \mathbb{R}\bar{\pi}_{*}\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!}\mathcal{M}\otimes e^{-\sigma}), \mathcal{A}^{<0}).$$
(3.2.9)

D'autre part,

$$\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!}\mathcal{M}\otimes e^{-\sigma}) = \bar{\jmath}_{*}((\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_{1}^{-1}\mathcal{D}_{E}}}p_{1}^{-1}\mathcal{M})\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{\mathcal{O}_{E\times E'}}}\mathcal{L})[n]$$

$$= \bar{\jmath}_{*}((\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{\mathcal{O}_{E\times E'}}}\mathcal{L})\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_{*}^{-1}\mathcal{D}_{E}}}p_{1}^{-1}\mathcal{M})[n] ,$$

 \mathcal{L} étant défini en 2.2.1, et en réprésentant \mathcal{M} par une résolution \mathcal{D}_E -plate et en prenant des sections, nous pouvons définir un morphisme canonique

$$\bar{\jmath}_*(\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\otimes e^{-\sigma})\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{\bar{\jmath}_*(p_1^{-1}\mathcal{D}_E)}}\bar{\jmath}_*(p_1^{-1}\mathcal{M})
\longrightarrow \bar{\jmath}_*((\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\otimes e^{-\sigma})\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{p_1^{-1}\mathcal{D}_E}}p_1^{-1}\mathcal{M}).$$

Par "way-out", ce morphisme est un isomorphisme car \mathcal{M} est à cohomologie cohérente (il suffit de le voir pour $\mathcal{M} = \mathcal{D}_E$, et dans ce cas l'assertion est, évidement, vraie), et on montre facilement qu'il est aussi $\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}$ -linéaire à gauche. Nous avons alors par adjonction :

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_{*}(p_{1}^{!}\mathcal{M}\otimes e^{-\sigma}),\mathcal{A}^{<0})$$

$$\stackrel{\sim}{\longrightarrow} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_{*}(\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\otimes e^{-\sigma})\overset{\mathbb{L}}{\otimes_{\bar{\mathcal{D}}_{E}}}\bar{\mathcal{M}},\mathcal{A}^{<0})[-n]$$

$$\stackrel{\sim}{\longrightarrow} \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\mathcal{D}}_{E}}(\bar{\mathcal{M}},\Phi_{E})[-n],$$

donc aussi l'isomorphisme annoncé.

Nous détaillors maintenant la structure de Φ_E .

Proposition 3.2.3 $\Phi_E = \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\bar{\pi}^{-1}\mathcal{D}_{E\times E'}}(\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_*(\mathcal{D}_{E\times E'\longrightarrow E}\otimes e^{-\sigma}), \mathcal{A}^{<0})$ est isomorphe dans $\mathbf{D}^b(\bar{\mathcal{D}}_E)$ au sous-faisceau de $\bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{an}})$ des fonctions f, tel que $e^{-\sigma}f$ admet à l'infini (i.e. près de $S\times E'$) une décroissance exponentielle.

Preuve: En prenant (x_1, \ldots, x_n) coordonnées sur E et (ξ_1, \ldots, ξ_n) leurs coordonnées duales sur E', $\mathcal{D}_{E \times E' \longrightarrow E}$ se représent comme $\mathcal{D}_{E \times E'}$ -module à gauche par le complexe de Koszul $\mathbf{K}(\partial_{\xi_1}, \ldots, \partial_{\xi_n}; \mathcal{D}_{E \times E'})[n]$. Les différentielles de ce complexe sont, évidement, $p_1^{-1}\mathcal{D}_E$ -linéaires à droite.

Le changement de structure " $\otimes e^{-\sigma}$ " revient alors au changement des différentielles de ce complexe :

$$\mathbf{K}(\partial_{\xi_1},\ldots,\partial_{\xi_n};\mathcal{D}_{E\times E'})\otimes e^{-\sigma}=\mathbf{K}(\partial_{\xi_1}-x_1,\ldots,\partial_{\xi_n}-x_n;\mathcal{D}_{E\times E'}), \quad (3.2.10)$$

et on voit facilement que cette affirmation est encore vraie pour la structure à droite.

Par conséquent, Φ_E se représente comme $\bar{\pi}^{-1}\bar{\jmath}_*(p_1^{-1}\mathcal{D}_E) = \bar{\mathcal{D}}_E$ -module à gauche par le complexe de Koszul $dual \mathbf{K}(-\partial_{\xi_1} - x_1, \dots, -\partial_{\xi_n} - x_n; \mathcal{A}^{<0})[-n]$.

Il suffit alors de voir que ce complexe se représent par le sous faisceau de $\mathcal{A}^{<0}$ des fonctions φ de la forme $\varphi = e^{-\sigma}f$, où f est indépendante de ξ , et sur lequel ∂_{x_i} agissent par $\partial_{x_i}(e^{-\sigma}f) = e^{-\sigma}\partial_{x_i}(f)$, et pour cela il suffit encore de montrer que si φ est une fonction holomorphe de la forme

$$\varphi_k = e^{-(x_1 \xi_1 + \dots + x_k \xi_k)} f_k(x_1, \dots, x_n; \xi_{k+1}, \dots, \xi_n)$$
(3.2.11)

 $(1 \le k \le n-1)$, admettant un développement asymptotique nul à l'infini, alors il existe une fonction ψ_k de la même forme et admettant un développement asymptotique nul à l'infini, tel que $(\partial_{\xi_{k+1}} + x_{k+1})\psi_k = \varphi_k$.

Cela se fait comme en dimension
$$n = 1$$
 ([32], p. 84).

Nous pouvons prouver maintenant:

Proposition 3.2.4 Si nous désignons par Ψ le foncteur Ψ : $\mathbf{D}^b_c(\mathcal{D}_E) \longrightarrow \mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$,

$$\Psi(\mathcal{M}) = \mathbb{R} r_{2*}(\mathbb{R} \mathcal{H}om_{\bar{\mathcal{D}}_E}(\bar{\mathcal{M}}, \Phi_E) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+})[2n] , \qquad (3.2.12)$$

alors pour tout $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$ il existe deux morphismes canoniques de $\mathbf{D}^b(\mathbb{C}_{E'})$:

$$\mathcal{F}^+ \mathcal{S}ol(\mathcal{M}) \longleftarrow \Psi(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathcal{S}ol(\mathcal{F}_*\mathcal{M})$$
 (3.2.13)

Preuve: En rappelant que L^+ est un sous-ensemble ouvert de $B_E \times E'$, nous avons d'abord une inclusion canonique $\mathbb{C}_{L^+} \hookrightarrow \mathbb{C}_{B_E \times E'}$, et donc un morphisme

$$\Phi_E \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+} \longrightarrow \Phi_E . \tag{3.2.14}$$

D'autre part, d'après le résultat précédent, il existe une autre inclusion canonique $\Phi \hookrightarrow \bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{an}})$, donc aussi un morphisme

$$\bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+} \longleftarrow \Phi_E \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+} . \tag{3.2.15}$$

Il suffit maintenant d'appliquer le foncteur $\mathbb{R}r_{2*}\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\overline{\mathcal{D}}_E}(\overline{\mathcal{M}}, -)[2n]$ à (3.2.14) et (3.2.15).

Nous finissons cette section par un autre résultat valable dans le cas cohérent, et dont nous aurons besoin dans la suite :

Proposition 3.2.5 Si \mathcal{N} est un \mathcal{D}_E -module cohérent, alors il existe un isomorphisme canonique dans $\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'})$:

$$q_1^* j_*(\mathcal{N}) \xrightarrow{\sim} \bar{j}_* p_1^*(\mathcal{N})$$
 (3.2.16)

Preuve: On a d'abord un morphisme fonctoriel $q_1^{-1}j_* \longrightarrow \bar{\jmath}_* p_1^{-1}$, car $\bar{\jmath}^{-1}q_1^{-1} = p_1^{-1}j^{-1}$, d'où par adjonction $q_1^{-1} \longrightarrow \bar{\jmath}_* p_1^{-1}j^{-1}$, d'où $q_1^{-1}j_* \longrightarrow \bar{\jmath}_* p_1^{-1}j^{-1}j_* \longrightarrow \bar{\jmath}_* p_1^{-1}$.

$$E \times E' \xrightarrow{\bar{j}} \bar{E} \times E'$$

$$\downarrow^{q_1}$$

$$E \xrightarrow{\bar{j}} \bar{E}$$

Par la formule de projection, il existe aussi des morphismes

$$\mathcal{O}_{\bar{E}\times E'} \otimes_{q_1^{-1}\mathcal{O}_{\bar{E}}} q_1^{-1}j_*(\mathcal{N}) \longrightarrow \mathcal{O}_{\bar{E}\times E'} \otimes_{q_1^{-1}\mathcal{O}_{\bar{E}}} \bar{\jmath}_* p_1^{-1}(\mathcal{N}) \longrightarrow \\
\bar{\jmath}_*(\bar{\jmath}^{-1}\mathcal{O}_{\bar{E}\times E'} \otimes_{\bar{\jmath}^{-1}(q_1^{-1}\mathcal{O}_{\bar{E}})} p_1^{-1}\mathcal{N}) = \bar{\jmath}_*(\mathcal{O}_{E\times E'} \otimes_{p_1^{-1}\mathcal{O}_{\bar{E}}} p_1^{-1}\mathcal{N}) ,$$
(3.2.17)

donc on a un morphisme $q_1^*j_*(\mathcal{N}) \longrightarrow \bar{j}_* p_1^*(\mathcal{N})$ dans $\mathbf{D}^b(\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'})$.

Pour montrer qu'il est un isomorphisme, il suffit par "way-out" de le faire pour $\mathcal{N} = \mathcal{D}_E$. Et comme ce morphisme est de façon évidente un isomorphisme sur $E \times E'$, il suffit même de nous placer au voisinage de $Z \times E'$ (nous rappelons que nous avons noté par Z l'hypersurface à l'infini $Z = \bar{E} \setminus E$ de \bar{E}).

Comme dans la preuve de 2.2.3.2 (p. 21), nous pouvons nous ramener au cas où dim_C E=1, et dans cette situation nous choisissons x coordonnée sur E, ξ sa coordonnée duale sur E', et $t=\frac{1}{x}$ coordonnée à l'infini sur \bar{E} .

Il suffit alors de faire la démonstration sur $\bar{E}^* \times E'$, où $\bar{E}^* = \bar{E} \setminus \{x = 0\}$, et la question revient à montrer que

$$\mathbb{C}\langle t, \frac{1}{t}, \xi, \partial_t \rangle = \mathbb{C}[t, \xi] \otimes_{\mathbb{C}[t]} \mathbb{C}\langle t, \frac{1}{t}, \partial_t \rangle . \tag{3.2.18}$$

Enfin, la dernière égalité est évidente.

En particulier, la dernière proposition signifie que si \mathcal{M} est un \mathcal{D}_E -module cohérent, alors $\bar{\mathcal{M}}$ s'écrit encore $\bar{\mathcal{M}} = \bar{\pi}^{-1}q_1^{-1}(j_*\mathcal{M})$. Nous allons utiliser cette formule dans la section suivante.

3.3 Réduction au système " $b(t\partial_t) - tP$ "

Nous considérons de nouveau $\mathcal{M} \in \mathcal{O}b(\mathbf{D}_c^b(\mathcal{D}_E))$ à cohomologie 1-spécialisable à l'infini. Nous allons montrer maintenant comment on peut réduire le probleme à l'étude d'un système de la forme " $b(t\partial_t)I_p - tP$ " au voisinage de $0 \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ (dans un sens qui sera précisé plus loin).

Pour prouver que les morphismes (3.2.2) de la section précédente sont des quasi-isomorphismes si \mathcal{M} est à cohomologie 1-spécialisable à l'infini, il suffit de montrer qu'alors les morphismes

$$\bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}}) \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+} \longleftarrow \Phi_E \overset{\mathbb{L}}{\otimes}_{\mathbb{C}_{B_E \times E'}} \mathbb{C}_{L^+} \longrightarrow \Phi_E$$
 (3.3.1)

deviennent des quasi-isomorphismes quand on leur applique $\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{E}}(\bar{\mathcal{M}}, -)$.

Par "way-out", il suffit de supposer encore que \mathcal{M} est un seul \mathcal{D}_E -module spécialisable à l'infini, et dans ce cas $\bar{\mathcal{M}} = \bar{\pi}^{-1}q_1^{-1}(j_*\mathcal{M})$ d'après 3.2.5.

De plus, les morphismes (3.3.1) sont déjà des isomorphismes sur $E \times E'$, donc il suffit de considérer des voisinages de $S \times E'$.

Mais alors l'hypothèse sur \mathcal{M} implique (cf. 1.8) que $(j_* \mathcal{M})^{\mathrm{an}}$ admet (au voisinage de $S \times E'$) des résolutions par des $\mathcal{D}_{\bar{E}^{\mathrm{an}}}$ -modules élémentaires, et, de nouveau par "way-out", il suffit donc de supposer que $(j_* \mathcal{M})^{\mathrm{an}}$ est lui-même élémentaire — c'est à dire de la forme " φ " de 1.8.2 (p. 13).

Voyons maintenant ce que cela signifie en coordonnées.

Soit (s^0, ξ^0) un point quelconque de $S \times E'$, et choisissons $(x_1, \ldots, x_n; \xi_1, \ldots, \xi_n)$ coordonnées sur $E \times E'$ tel que les ξ_i soient les variables duales des x_i , et tel que $s^0 = (1, 0, \ldots, 0) \cdot \mathbb{R}_+$.

En faisant le changement de coordonnées $y_1 = \frac{1}{x_1}$, $y_j = \frac{x_j}{x_1}$ $(j \in \{2, \dots, n\})$ et en considérant (y_1, \dots, y_n) comme coordonnées à l'infini sur \bar{E} , nous avons $Z = \{y_1 = 0\}$, et le champ d'Euler $\theta = \sum_{i=1}^n x_i \partial_{x_i}$ de E devient $\theta = -y_1 \partial_{y_1}$.

La condition $(j_* \mathcal{M})^{an}$ élémentaire revient alors à dire que $(j_* \mathcal{M})^{an}$ se représent par un complexe

$$0 \longrightarrow \mathcal{D}_{\bar{E}^{an}}^{p} \xrightarrow{\varphi} \mathcal{D}_{\bar{E}^{an}}^{p} \longrightarrow 0$$
 (3.3.2)

(concentré en degrés -1 et 0), où $p \in \mathbb{N}^*$, $\varphi = b(\partial_{y_1}y_1)I_p + y_1P$, avec $b \in \mathbb{C}[s]$ polynôme unitaire dont les racines ne diffèrent pas par des entiers non nuls, et P matrice $p \times p$, $P = (P_{ij})_{i,j \in \{1,\ldots,p\}}$, à coefficients $P_{ij} \in \mathcal{D}_{\bar{E}^{an}}$ d'ordre usuel $\leq \deg b$, et d'ordre 0 par rapport à la V-filtration $(V_k \mathcal{D}_{\bar{E}^{an}})_{k \in \mathbb{Z}}$ donnée par y_1 . C'est à dire encore que P_{ij} sont de la forme $P_{ij} = P_{ij}(y_1,\ldots,y_n;(y_1\partial_{y_1}),\partial_{y_2},\ldots,\partial_{y_n})$.

De plus, la fibre en (s^0, ξ^0) de \mathbb{C}_{L^+} est \mathbb{C} si $\text{Re}(\xi_1^0) > 0$ (où $\xi^0 = (\xi_1^0, \dots, \xi_n^0)$) et $\{0\}$ dans le cas contraire, donc il nous reste à montrer que le complexe

$$0 \longrightarrow \Phi_{E,(s^0,\xi^0)}^p \xrightarrow{\varphi^*} \Phi_{E,(s^0,\xi^0)}^p \longrightarrow 0$$
 (3.3.3)

est acyclique si $\operatorname{Re}(\xi_1^0) \leq 0$, et quasi-isomorphe au complexe

$$0 \longrightarrow \bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})_{(s^0,\xi^0)}^p \xrightarrow{\varphi^*} \bar{k}_*(p_1^{-1}\mathcal{O}_{E^{\mathrm{an}}})_{(s^0,\xi^0)}^p \longrightarrow 0 \tag{3.3.4}$$

si $Re(\xi_1^0) > 0$, où φ^* est l'adjoint de φ , c'est à dire de la forme

$$\varphi^* = b(-y_1 \partial_{y_1}) I_p + y_1 P(y_1, \dots, y_n; (-y_1 \partial_{y_1}), -\partial_{y_2}, \dots, -\partial_{y_n}) . \tag{3.3.5}$$

Enfin, compte tenant de la structure de Φ_E , le problème se reduit à l'affirmation suivante (en changeant les notations, pour simplifier l'écriture) :

Pour tout $\varepsilon > 0$ et tout $a \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$, soient :

- 1. $\Sigma_{\varepsilon} \subset \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ le secteur $\Sigma_{\varepsilon} = \{(t, x) \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \mid ||x|| < \varepsilon, |t| < \varepsilon, |\arg t| < \varepsilon\};$
- 2. $G_{\varepsilon} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}^{n+1}}(\Sigma_{\varepsilon});$
- 3. $\widetilde{G}_{a,\varepsilon} = \{ \varphi \in G_{\varepsilon} \mid (\exists) f \in G_{\varepsilon} \text{ tel que } \varphi = e^{\frac{a}{t}} f, \text{ et } (\exists) 0 < \varepsilon' < \varepsilon \text{ et } A, B > 0 \text{ tel que } |f(t,x)| < Ae^{-\frac{B}{|\xi|}} si(t,x) \in \Sigma_{\varepsilon'} \} \text{ (c'est à dire : le sous-espace de } G_{\varepsilon} \text{ des fonctions } \varphi \text{ de la forme } \varphi = e^{\frac{a}{t}} f \text{ où } f \text{ est à décroissance exponentielle } \text{ dans un secteur plus petit } \Sigma_{\varepsilon'});$

4.
$$G = \varinjlim_{\varepsilon > 0} G_{\varepsilon}$$
, $\operatorname{et} \widetilde{G}_{a} = \varinjlim_{\varepsilon > 0} \widetilde{G}_{a,\varepsilon}$.

Alors le complexe :

$$0 \longrightarrow \widetilde{G}_a^p \xrightarrow{\varphi^*} \widetilde{G}_a^p \longrightarrow 0 \tag{3.3.6}$$

est acyclique si $a \leq 0$, et quasi-isomorphe au complexe :

$$0 \longrightarrow G^p \xrightarrow{\varphi^*} G^p \longrightarrow 0 \tag{3.3.7}$$

si a > 0, où $p \in \mathbb{N}^*$, et φ^* est de la forme $\varphi^* = b(t\partial_t)I_p - tP$, tel que $b \in \mathbb{C}[s]$ soit un polynôme unitaire dont les racines ne diffèrent pas par des entiers non nuls, et $P = (P_{ij})_{i,j \in \{1,...,p\}}$ soit une matrice $p \times p$, à coefficients $P_{ij} \in \mathcal{D}_{\mathbb{C}^{n+1}}$ d'ordre usuel $\leq \deg b$, et de la forme $P_{ij} = P_{ij}(t, x; t\partial_t, \partial_x)$ (on a noté comme d'habitude $x = (x_1, \ldots, x_n)$, et $\partial_x = (\partial_{x_1}, \ldots, \partial_{x_n})$).

Il suffit donc de considérer dans la suite le système " $b(t\partial_t)I_p-tP$ " au voisinage de $0 \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$.

3.4 Réduction au système " $t\partial_t$ "

Nous gardons les notations que nous avons établi à la fin de la section précédente, et nous notons de plus $m = \deg b$, $X = \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ et $Y = \mathbb{C}^n$.

Nous allons réduir maintenant le système " $b(t\partial_t)I_p - tP$ " à un système de la forme " $(t\partial_t)I_{mp}$ ", dans le sens suivant : nous allons construire un opérateur inversible $S: G^p \longrightarrow G^{mp}$, tel que S et S^{-1} agissent aussi sur \widetilde{G}_a^p et respéctivement \widetilde{G}_a^{mp} , et tel que les diagrammes

$$G^{p} \xrightarrow{b(t\partial_{t})I_{p}-tP} G^{p}$$

$$S^{-1} \downarrow S$$

$$G^{mp} \xrightarrow{(t\partial_{t})I_{mp}} G^{mp}$$

et

$$\widetilde{G}_{a}^{p} \xrightarrow{b(t\partial_{t})I_{p}-tP} \widetilde{G}_{a}^{p}$$

$$\downarrow^{S}$$

$$\widetilde{G}_{a}^{mp} \xrightarrow{(t\partial_{t})I_{mp}} \widetilde{G}_{a}^{mp}$$

soient commutatifs.

La construction de S est inspiré de [27] et [40].

3.4.1 Ordres et normes formelles

Nous définissons ici l'ordre et la norme formelle d'une matrice d'opérateurs différentiels sur $Y=\mathbb{C}^n$.

Pour cela, nous regardons d'abord \mathcal{D}_Y comme étant un sous-faisceau du faisceau \mathcal{E}_Y des opérateurs microdifférentiels analytiques sur Y. Si $Q \in \mathcal{D}_Y$ est d'ordre usuel $q \in \mathbb{N}$ et de symbole total

$$\sigma(Q)(x,\xi) = \sum_{k=0}^{q} Q_k(x,\xi)$$
 (3.4.1)

(où $Q_k(x,\xi)$ est homogène de degré k en ξ) et si $K \subset T^*Y$ est un compact et T>0, nous définissons (suivant [4], p. 302) la norme formelle $N_q^K(Q,T)$ de Q comme étant

$$N_q^K(Q,T) = \sum_{\substack{k \ge 0 \\ \alpha,\beta}} \frac{2(2n)^{-k} k!}{(|\alpha| + k)! (|\beta| + k)!} \sup_{(x,\xi) \in K} |\partial_x^{\alpha} \partial_{\xi}^{\beta} Q_{q-k}(x,\xi)| T^{2k+|\alpha|+|\beta|},$$

où nous avons noté comme d'habitude $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$, $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$, $\partial_x^{\alpha} = \partial_{x_1}^{\alpha_1} \dots \partial_{x_n}^{\alpha_n}$, et de même pour β et ∂_{ξ} .

Si maintenant $A = (a_{ij})_{i,j \in \{1,\ldots,m\}}$ est une matrice $m \times m$ (m étant celui d'avant) à coefficients $a_{ij} \in \mathcal{D}_Y$, et si $r \in \mathbb{N}$, nous disons que A est d'ordre $\leq r$ si a_{ij} est d'ordre usuel $\leq (r+i-j)$ pour tout $i,j \in \{1,\ldots,m\}$, et nous posons alors

$$N_r^K(A,T) = \sup_{1 \le i \le m} \left(\sum_{j=1}^m N_{r+i-j}^K(a_{ij},T) \right). \tag{3.4.2}$$

Si B est une matrice $mp \times mp$ (le même p que ci-dessus), à coefficients dans \mathcal{D}_Y , nous le découpons en p^2 blocs carrés B^{ij} de dimension $m \times m$, $(i, j \in \{1, \ldots, p\})$, et nous disons que B est d'ordre $\leq r$ si chaque B^{ij} est d'ordre $\leq r$ dans le sens précédent. Dans ce cas, nous posons

$$N_r^K(B,T) = \sup_{1 \le i \le p} \left(\sum_{j=1}^p N_r^K(B^{ij},T) \right).$$
 (3.4.3)

Nous allons utiliser la notation "ord(B)" pour désigner le plus petit entier r tel que B soit d'ordre $\leq r$.

Ces notions dépendent, bien-sûr, de m et de p, mais elles sont bien adaptées à notre but.

On prouve facilement (comme par exemple dans [40], p. 378) que si B_1 et B_2 sont deux matrices $mp \times mp$ d'ordres $\leq r_1$ et respectivement $\leq r_2$, alors B_1B_2 est d'ordre $\leq (r_1 + r_2)$, et que

$$N_{r_1+r_2}^K(B_1B_2,T) \ll N_{r_1}^K(B_1,T) N_{r_2}^K(B_2,T)$$
(3.4.4)

(où " \ll " signifie majoration terme à terme).

De plus, si B est de dimension $mp \times mp$ et d'ordre $\leq r$, et si $s \in \mathbb{N}$, alors

$$N_{r+s}^K(B,T) \ll \frac{1}{s!} \left(\frac{T^2}{2n}\right)^s N_r^K(B,T)$$
 (3.4.5)

3.4.2 Réductions sur \mathcal{D}_X

En revenant maintenant au système " $b(t\partial_t)I_p - tP$ ", nous allons le réduire à la forme " $(t\partial_t)I_{mp} - A - tB$ " où A est à coefficients constants. Plus précisement :

Proposition 3.4.2.1 Il existe deux matrices A et B de dimension $mp \times mp$, avec A à coefficients constants, et un isomorphisme \mathcal{D}_X -linéaire

$$\mathcal{D}_{X}^{mp}/\mathcal{D}_{X}^{mp}((t\partial_{t})I_{mp} - A - tB) \xrightarrow{\sim} \mathcal{D}_{X}^{p}/\mathcal{D}_{X}^{p}(b(t\partial_{t})I_{p} - tP). \tag{3.4.6}$$

Preuve: En considérant $(F_l\mathcal{D}_X)_{l\in\mathbb{N}}$ la filtration de \mathcal{D}_X par l'ordre usuel des opérateurs et $(V_k\mathcal{D}_X)_{k\in\mathbb{Z}}$ la V-filtration de \mathcal{D}_X donnée par $Y=\{t=0\}$, nous rappelons que les éléments P_{ij} de P sont dans $(F_m\mathcal{D}_X)\cap (V_0\mathcal{D}_X)$. Par conséquent, chaque P_{ij} peut s'écrire sous la forme

$$P_{ij}(t, x, \partial_t, \partial_x) = \sum_{k=0}^{m} P_{ij}^k(t, x, \partial_x) (t\partial_t)^k , \qquad (3.4.7)$$

où P_{ij}^k est d'ordre $\leq (m-k)$ en ∂_x ; en particulier donc, P_{ij}^m est indépendant de ∂_x .

Si nous notons par λ_k $(k \in \{0, \dots, m-1\})$ les coefficients de b:

$$b(s) = s^m + \sum_{k=0}^{m-1} \lambda_k s^k , \qquad (3.4.8)$$

alors la matrice $b(t\partial_t)I_p - tP$ s'écrit

$$b(t\partial_t)I_p - tP = [I_p + tP_m(x,t)](t\partial_t)^m + \sum_{k=0}^{m-1} [\lambda_k I_p + tP_k(x,t,\partial_x)](t\partial_t)^k , \quad (3.4.9)$$

et comme $[I_p + tP_m(x,t)]$ est inversible dans l'anneau des matrices $p \times p$ à coefficients holomorphes au voisinage de $\{t=0\}$, nous pouvons supposer même que $P_m = 0$.

Soit maintenant (u_1, \ldots, u_p) la base canonique de \mathcal{D}_X^p , soit $(v_{ij})_{\substack{i \in \{1, \ldots, p\} \ j \in \{1, \ldots, m\}}}$ une base de \mathcal{D}_X^{mp} , et soit encore $\varphi \colon \mathcal{D}_X^{mp} \longrightarrow \mathcal{D}_X^p$ le morphisme donné par $\varphi(v_{ij}) = (t\partial_t)^{j-1}u_i$ $(i \in \{1, \ldots, p\}, j \in \{1, \ldots, m\})$. Il induit alors l'isomorphisme (3.4.6) cherché si nous considérons les matrices A et B suivantes : A est formée de p blocs diagonaux égaux à C_0 (nous notons cela en écrivant $A = C_0^{\Delta}$), où

$$C_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \\ -\lambda_0 & -\lambda_1 & \cdots & -\lambda_{m-1} \end{pmatrix}$$
(3.4.10)

et B est formée de p^2 blocs $m \times m$, $B = (B^{ij})_{i,j \in \{1,\dots,p\}}$,

$$B_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 \\ P_{ij}^{0} & \cdots & P_{ij}^{m-1} \end{pmatrix}$$
(3.4.11)

où P_{ij}^k sont ceux d'avant (et donc d'ordre usuel $\leq (m-k)$).

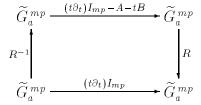
Par conséquent, pour obtenir l'opérateur S de 3.4 il suffit de construire encore un opérateur inversible $R: G^{mp} \longrightarrow G^{mp}$, tel que R et R^{-1} agissent aussi sur \widetilde{G}_a^{mp} , et tel que les diagrammes

$$G^{mp} \xrightarrow{(t\partial_t)I_{mp} - A - tB} G^{mp}$$

$$R^{-1} \qquad \qquad \downarrow R$$

$$G^{mp} \xrightarrow{(t\partial_t)I_{mp}} G^{mp}$$

et



soient commutatifs.

3.4.3 Construction de R

Nous allons construire maintenant l'opérateur R.

Soit d'abord, pour tout $k \in \mathbb{Z}$:

$$V_k \widehat{\mathcal{D}_{X|Y}} = \varprojlim_{j < k} V_k \mathcal{D}_X / V_j \mathcal{D}_X , \qquad (3.4.12)$$

et soit encore

$$\widehat{\mathcal{D}_{X|Y}} = \varinjlim_{k \in \mathbb{Z}} V_k \widehat{\mathcal{D}_{X|Y}} . \tag{3.4.13}$$

 $\widehat{\mathcal{D}}_{X|Y}$ est donc un faisceau d'anneaux, dont les sections dans une voisinage du $x_1 = \ldots = 0, \ t = 0$ ont la forme

$$\sum_{l=0}^{l_0} Q_l(x, \partial_x, (t\partial_t)) \partial_t^l + \sum_{k=1}^{+\infty} S_k(x, \partial_x, (t\partial_t)) t^k , \qquad (3.4.14)$$

où $l_0 \in \mathbb{N}$ (sans aucune condition de convergence en t sur la deuxième somme). Nous pouvons donner maintenant :

Proposition 3.4.3.1 Il existe R matrice inversible $mp \times mp$ à coefficients dans $\widehat{\mathcal{D}_{X|Y}}$, tel que

$$R((t\partial_t)I_{mp} - A - tB) = (t\partial_t)R . (3.4.15)$$

Preuve: Nous cherchons R sous la forme

$$R = R_0(t)[I_{mp} + \sum_{k=1}^{+\infty} R_k(x, \partial_x) t^k] .$$
 (3.4.16)

On prouve facilement que pour que R soit inversible il suffit que $R_0(t)$ le soit. $R_0(t)$ doit alors vérifier :

$$R_0(t)[(t\partial_t)I_{mp} - A] = (t\partial_t)R_0(t)$$
, (3.4.17)

soit:

$$[(t\partial_t), R_0(t)] = -R_0(t)A , \qquad (3.4.18)$$

ou encore

$$t\frac{dR_0}{dt} = -R_0(t)A (3.4.19)$$

car $R_0(t)$ ne dépend pas de ∂_t .

Vu la forme de A (= C_0^{Δ}), il suffit de prendre $R_0(t) = S_0(t)^{\Delta}$ (c'est à dire formée de p blocs diagonaux $m \times m$ égaux à $S_0(t)$), où $S_0(t)$ est une matrice holomorphe inversible, solution de

$$t\frac{dS_0}{dt} = -S_0(t)C_0 (3.4.20)$$

 $(C_0 \text{ étant défini par } (3.4.10), p. 35).$

Une telle matrice est donnée par $S_0(t) = (\sigma_{ij}(t))_{i,j \in \{1,\ldots,m\}}$,

$$\sigma_{ij}(t) = \left[(t\partial_t)^{m-j} + \sum_{k=i}^{m-1} \lambda_k (t\partial_t)^{k-j} \right] \delta_i(t)$$
(3.4.21)

où $\delta_1(t), \ldots, \delta_m(t)$ sont m solutions indépendantes de $b(t\partial_t)\delta(t) = 0$, ou encore, si $\beta_1, \ldots, \beta_{\nu}$ sont les racines distinctes de b(s) avec les multiplicités μ_1, \ldots, μ_{ν} :

$$\sigma_{ij}(t) = \sum_{l=1}^{\nu} \sum_{k=1}^{\mu_l} \alpha_{lk} t^{-\beta_l} (\log t)^k .$$
 (3.4.22)

 $R_0(t)$ étant déterminé, on décompose

$$tB(t,x,\partial_x) = \sum_{k=1}^{+\infty} B_k(x,\partial_x) t^k , \qquad (3.4.23)$$

et $B_k(x, \partial_x)$ seront des matrices $mp \times mp$ à coefficients dans \mathcal{D}_Y , d'ordre ≤ 1 au sens de 3.4.1, car nous rappelons que $B = (B^{ij})_{i,j \in \{1,\dots,p\}}$, et

$$B_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 \\ P_{ij}^{0} & \cdots & P_{ij}^{m-1} \end{pmatrix}$$
 (3.4.24)

avec P_{ij}^k d'ordre usuel $\leq (m-k)$.

Les $R_k(x, \partial_x)$ de (3.4.16) doivent vérifier alors

$$t\left(\frac{dR_{0}}{dt}\right)(I_{mp} + \sum_{k=1}^{+\infty} R_{k}(x, \partial_{x}) t^{k}) = -R_{0}(t) \left(I_{mp} + \sum_{k=1}^{+\infty} R_{k}(x, \partial_{x}) t^{k}\right) (A + \sum_{k=1}^{+\infty} B_{k}(x, \partial_{x}) t^{k}),$$
(3.4.25)

soit encore

$$kR_k(x,\partial_x) - [A, R_k(x,\partial_x)] = -B_k(x,\partial_x) - \sum_{j=1}^{k-1} R_{k-j}(x,\partial_x) B_j(x,\partial_x) . \quad (3.4.26)$$

En notant $\operatorname{ad}_A(Q) = [A, Q]$ pour tout Q matrice $mp \times mp$ à coefficients dans \mathcal{D}_Y , on peut regarder $L_k = (k \cdot I_{mp} - \operatorname{ad}_A)$ comme étant un opérateur à coefficients constants

$$L_k: \mathcal{D}_Y^{(mp)^2} \longrightarrow \mathcal{D}_Y^{(mp)^2}$$
 (3.4.27)

On a alors d'après un résultat classique

$$\det(L_k) = \prod_{i,j} [k - (\omega_i - \omega_j)]$$
(3.4.28)

où $\omega_1, \ldots, \omega_{mp}$ sont les valeurs propres de $A = C_0^{\Delta}$, et donc les racines de b(s). Ces racines ne diffèrent pas par des entiers non nuls, donc $\det(L_k) \neq 0$.

Par conséquent, les R_k sont bien déterminés par récurrence sur k:

$$R_k(x,\partial_x) = \begin{cases} -L_1^{-1}B_1(x,\partial_x) & \text{si } k = 1\\ -L_k^{-1}(B_k(x,\partial_x) + \sum_{j=1}^{k-1} R_{k-j}(x,\partial_x) B_j(x,\partial_x)) & \text{si } k \ge 2 \end{cases}$$
(3.4.29)

et nous avons obtenu un opérateur R inversible qui vérifie (3.4.15).

3.4.4 Décomposition de L_k^{-1}

Pour finir la construction annoncée au debut de 3.4, il nous reste à prouver maintenant que R et R^{-1} agissent sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} . Par le même raisonnement que celui que nous venons de faire à 3.4.3, nous pouvons montrer qu'il existe aussi un opérateur R' inversible tel que

$$[(t\partial_t)I_{mp} - A - tB]R' = R'(t\partial_t), \qquad (3.4.30)$$

et par l'unicité de l'inverse nous avons $R' = R^{-1}$; il suffit donc de prouver seulement que $R = R_0(t)[I_{mp} + \sum_{k=1}^{+\infty} R_k(x, \partial_x)t^k]$ agit sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} . Enfin, $R_0(t)$ est à coefficients de classe de Nilsson (car $S_0(t)$ l'est, d'après

Enfin, $R_0(t)$ est à coefficients de classe de Nilsson (car $S_0(t)$ l'est, d'après (3.4.21), p. 37), donc il suffit encore de prouver que $[I_{mp} + \sum_{k=1}^{+\infty} R_k(x, \partial_x)t^k]$ agit sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} .

Pour cela faire, nous examinons d'abord L_k^{-1} .

Soit donc de nouveau $L_k = (k \cdot I_{mp} - \operatorname{ad}_A)$. Comme nous l'avons déjà vu, il est inversible comme opérateur à coefficients constants agissant sur $\mathcal{D}_Y^{(mp)^2}$, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$. Si nous regardons maintenant aussi ad_A comme opérateur à coefficients constants sur $\mathcal{D}_Y^{(mp)^2}$, et si nous le notons dans cette situation par N, l'inverse L_k^{-1} de L_k s'écrit encore

$$(kI_{(mp)^2} - N)^{-1} = \sum_{l=0}^{+\infty} \frac{N^l}{k^{l+1}}$$
(3.4.31)

si $k \ge ||N||$ (où " $||\cdot||$ " est ici par exemple la norme "sup" sur les matrices $(mp)^2 \times (mp)^2$).

Puisque $A = C_0^{\Delta}$ est d'ordre ≤ 1 (au sens de 3.4.1), nous avons a priori

$$\operatorname{ord}(N^{l}Q) \le \operatorname{ord}(Q) + l \tag{3.4.32}$$

pour tout $l \in \mathbb{N}$ et tout Q matrice $mp \times mp$ à coefficients dans \mathcal{D}_Y . Mais à cause du fait que N est à coefficients constants, nous pouvons donner aussi une autre estimation : pour tout $l \in \mathbb{N}$ et tout Q nous avons

$$\operatorname{ord}(N^{l}Q) \le \operatorname{ord}(Q) + 2(m-1)$$
, (3.4.33)

car les éléments de N^lQ sont des combinaisons linéaires à coefficients constants des éléments de Q.

Si nous notons maintenant

$$N_{k,l} = \begin{cases} \frac{1}{k^{l+1}} N^l &, \text{ si } l \in \{0, \dots, 2m-3\} \\ L_k^{-1} - \sum_{j=0}^{2m-3} \frac{1}{k^{j+1}} N^j &, \text{ si } l = 2m-2 \end{cases}$$
(3.4.34)

nous avons alors

$$L_k^{-1} = \sum_{l=0}^{2m-2} N_{k,l} \tag{3.4.35}$$

et

$$\operatorname{ord}(N_{k,l}Q) \le \operatorname{ord}(Q) + l \tag{3.4.36}$$

pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, $l \in \{0, \dots, 2m-2\}$, et Q matrice $mp \times mp$ à coefficients dans \mathcal{D}_Y .

Enfin, si k > ||N||, nous avons

$$||N_{k,l}|| < \frac{||N||^l}{k^{l+1}}$$
(3.4.37)

si $l \in \{0, \dots, 2m-3\}$, et

$$||N_{k,2m-2}|| = \left| \left| \frac{N^{2m-2}}{k^{2m-2}} \sum_{j=0}^{+\infty} \frac{N^j}{k^{j+1}} \right| \right| \le \frac{||N||^{2m-2}}{k^{2m-2}(k-||N||)}.$$
 (3.4.38)

D'autre part l'ensemble $\{k \in \mathbb{N} \mid k \leq ||N||\}$ est fini. Il existe donc $C_0 > 0$ tel que pour tout Q matrice $mp \times mp$ à coefficients dans \mathcal{D}_Y d'ordre $\leq r$ on ait

$$N_{r+l}^{K}(N_{k,l}Q,T) \le \frac{C_0}{k^{l+1}} N_r^{K}(Q,T)$$
(3.4.39)

pour tout $l \in \{0, \dots, 2m-2\}$, $k \in \mathbb{N}^*$, $K \subset T^*Y$ compact et T > 0. Par conséquent, nous avons aussi une estimation pour les normes.

3.4.5 Ordre et norme de R_k

Nous voulons maintenant trouver des estimations convenables pour l'ordre et pour la norme formelle de R_k . Pour cela nous avons bésoin d'une décomposition de R_k .

Rappelons que les R_k sont donnés par

$$R_k(x,\partial_x) = \begin{cases} -L_1^{-1}B_1(x,\partial_x) & \text{si } k = 1\\ -L_k^{-1}(B_k(x,\partial_x) + \sum_{j=1}^{k-1} R_{k-j}(x,\partial_x) B_j(x,\partial_x)) & \text{si } k \ge 2 \end{cases}$$
(3.4.40)

Pour abréger l'écriture, soit d'abord

$$M_{k,s} = \{\bar{k} = (k_1, \dots, k_s) \in \mathbb{N}^s \mid k = k_1 > k_2 > \dots > k_s \ge 1\}$$
 (3.4.41)

pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, $s \in \{1, \dots, k\}$, et soit également

$$R^{(\bar{k},s)} = (L_{k_1}^{-1} \cdots L_{k_s}^{-1})(B_{k_s} B_{k_{s-1}-k_s} \cdots B_{k_1-k_2})$$
(3.4.42)

pour tout $\bar{k} = (k_1, \dots, k_s) \in M_{k,s}$. Alors:

Proposition 3.4.5.1 Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, nous avons :

$$R_k = \sum_{s=1}^k (-1)^s \sum_{\bar{k} \in M_k} R^{(\bar{k},s)}$$
 (3.4.43)

Preuve : Par récurrence sur k :

- Si $k = 1 : R_1 = -L_1^{-1}B_1$, ce qui vérifie l'affirmation de l'énoncé.
- Si nous supposons maintenant que l'affirmation est vraie pour les R_j avec $j \leq (k-1)$, nous avons pour $k \geq 2$:

$$R_k = -L_k^{-1} B_k - L_k^{-1} \sum_{j=1}^{k-1} R_j B_{k-j}$$
 (3.4.44)

et

$$R_{j} = \sum_{s=1}^{j} (-1)^{s} \sum_{k \in M_{j,s}} (L_{j}^{-1} L_{k_{2}}^{-1} \cdots L_{k_{s}}^{-1}) (B_{k_{s}} B_{k_{s-1}-k_{s}} \cdots B_{j-k_{2}})$$
(3.4.45)

donc

$$R_{k} = -L_{k}^{-1}B_{k} - \sum_{j=1}^{k-1} \sum_{s=1}^{j} (-1)^{s} \sum_{\bar{k} \in M_{j,s}} [(L_{k}^{-1}L_{j}^{-1}L_{k_{2}}^{-1} \cdots L_{k_{s}}^{-1}) \times (B_{k_{s}}B_{k_{s-1}-k_{s}} \cdots B_{j-k_{2}}B_{k-j})]$$

$$= -L_{k}^{-1}B_{k} + \sum_{s=2}^{k} (-1)^{s} \sum_{\bar{k} \in M_{k,s}} (L_{k_{1}}^{-1} \cdots L_{k_{s}}^{-1})(B_{k_{s}}B_{k_{s-1}-k_{s}} \cdots B_{k_{1}-k_{2}}).$$

Par conséquent, l'affirmation est vraie aussi pour R_k .

D'autre part maintenant, d'après (3.4.35), p. 40, chaque L_k^{-1} s'écrit encore

$$L_k^{-1} = \sum_{l=0}^{2m-2} N_{k,l} \tag{3.4.46}$$

donc en notant

$$L_s = \{ \bar{l} = (l_1, \dots, l_s) \in \mathbb{N}^s \mid l_j \le 2m - 2 \ (\forall) j \in \{1, \dots, s\} \}$$
 (3.4.47)

pour tout $s \in \{1, ..., k\}$, et en notant aussi

$$Q^{(\bar{k},\bar{l},s)} = (N_{k_1,l_1} \cdots N_{k_s,l_s})(B_{k_s} B_{k_{s-1}-k_s} \cdots B_{k_1-k_2})$$
(3.4.48)

pour tout $\bar{k} = (k_1, \ldots, k_s) \in M_{k,s}$ et $\bar{l} = (l_1, \ldots, l_s) \in L_s$, chaque $R^{(\bar{k},s)}$ se décompose à son tour en $(2m-1)^s$ termes :

$$R^{(\bar{k},s)} = \sum_{\bar{l} \in L_s} Q^{(\bar{k},\bar{l},s)} . \tag{3.4.49}$$

Pour $Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}$ nous pouvons donner des estimations pour l'ordre et la norme formelle :

Proposition 3.4.5.2 Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, $s \in \{1, ..., k\}$, $\bar{k} = (k_1, ..., k_s) \in M_{k,s}$ et $\bar{l} = (l_1, ..., l_s) \in L_s$, si $l = (l_1+1) + \cdots + (l_s+1)$, nous avons:

- 1. ord $(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}) \leq l;$
- 2. Pour tout $K \subset T^*Y$ compact et tout $T_0 > 0$, il existe $C_1, C_2 > 0$ (indépendants de k et l), tel que :

$$N_l^K(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}, T_0) \le C_1^s C_2^s \frac{(2m-1)^l}{l!}$$
 (3.4.50)

Preuve: La première affirmation est immédiate : par (3.4.36), p. 40, nous avons $\operatorname{ord}(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}) \leq l_1 + \ldots + l_s + \operatorname{ord}(B_{k_s}B_{k_{s-1}-k_s}\cdots B_{k_1-k_2}), \operatorname{donc aussi ord}(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}) \leq l_1 + \ldots + l_s + s, \operatorname{car les } B_j \operatorname{sont d'ordre} \leq 1.$

Pour la deuxième affirmation, remarquons d'abord que $\sum_{k=1}^{+\infty} B_k(x, \partial_x) t^k = tB$ est une matrice à coefficients dans \mathcal{D}_X (cf. 3.4.2), donc la série $\sum_{k=1}^{+\infty} N_1^K(B_k, T_0) t^k$ est convérgente pour t > 0 assez petit. Par conséquent, il existe C', C'' > 0 tel que

$$N_1^K(B_k, T_0) \le C'C''^k \tag{3.4.51}$$

pour tout $k \in \mathbb{N}^*$.

D'autre part, par (3.4.39), p. 40, et (3.4.4), p. 34, il existe $C_0 > 0$ tel que

$$N_l^K(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)},T_0) \le \frac{C_0^s}{k_1^{l_1+1}\cdots k_s^{l_s+1}} N_1^K(B_{k_s},T_0) N_1^K(B_{k_{s-1}-k_s},T_0) \cdots N_1^K(B_{k_1-k_2},T_0)$$

et donc

$$N_l^K(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}, T_0) \le \frac{(C_0C')^s C''^k}{k_1^{l_1+1} \cdots k_s^{l_s+1}}$$
(3.4.52)

 $\operatorname{car} k_1 = k.$

Si nous prenons maintenant $C_1 = C_0C'$ et $C_2 = C''$, l'inégalité que nous avons annoncé decoule alors du lemme 3.4.5.3 suivant.

Lemme 3.4.5.3 Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, $s \in \{1, ..., k\}$, $\bar{k} = (k_1, ..., k_s) \in M_{k,s}$ et $\bar{l} = (l_1, ..., l_s) \in L_s$, si $l = (l_1+1) + \cdots + (l_s+1)$, nous avons

$$\frac{1}{k_1^{l_1+1} \cdots k_s^{l_s+1}} \le \frac{(2m-1)^l}{l!} \ . \tag{3.4.53}$$

Preuve : Par récurrence sur s :

• Si s = 1: nous avons

$$\frac{1}{k_1^{l_1+1}} \le 1 \le \left(\frac{2m-1}{l_1+1}\right)^{l_1+1} \le \frac{(2m-1)^{l_1+1}}{(l_1+1)!} \ . \tag{3.4.54}$$

• Si maintenant nous supposons que l'affirmation est vraie pour (s-1), nous avons $k_2 > \ldots > k_s \ge 1$, donc $k_2 \ge (s-1)$, et donc

$$\frac{1}{k_2^{l_2+1}\cdots k_s^{l_s+1}} \le \frac{(2m-1)^{(l_2+1)+\dots+(l_s+1)}}{[(l_2+1)+\dots+(l_s+1)]!} . \tag{3.4.55}$$

Il suffit alors de montrer encore que

$$\frac{1}{k_1^{l_1+1}} \le \frac{(2m-1)^{l_1+1}}{\prod_{j=1}^{l_1+1} \left[j + (l_2+1) + \dots + (l_s+1) \right]} \,. \tag{3.4.56}$$

Mais $\prod_{j=1}^{l_1+1} [j+(l_2+1)+\ldots+(l_s+1)] \leq [(l_1+1)+(l_2+1)+\ldots+(l_s+1)]^{l_1+1} \leq [s(2m-1)]^{l_1+1} \leq [k_1(2m-1)]^{l_1+1}$, donc nous avons bien l'inégalité annoncée. \square

Ces estimations étant établies, regroupons maintenant les $Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}$ par ordre : soit d'abord

$$J_{l,s} = \{ \bar{l} = (l_1, \dots, l_s) \in L_s \mid (l_1 + 1) + \dots + (l_s + 1) = l \}$$
(3.4.57)

pour tout $l, s \in \mathbb{N}^*$, $s \leq l \leq s(2m-1)$ (de façon à avoir donc $L_s = \bigcup_{l=s}^{s(2m-1)} J_{l,s}$), et soit encore

$$R_k^l = \sum_{s=1}^k (-1)^s \sum_{\bar{k} \in M_{k,s}} \sum_{\bar{l} \in J_{l,s}} Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}$$
(3.4.58)

pour tout $k, l \in \mathbb{N}^*, l \leq k(2m-1)$.

Alors, d'après la proposition précédente, les R_k^l sont d'ordre $\leq l$, ils forment une décomposition de R_k :

$$R_k = \sum_{l=1}^{k(2m-1)} R_k^l \tag{3.4.59}$$

pour tout $k \in \mathbb{N}^*$ (cf. proposition 3.4.5.1, p. 41, et (3.4.49), p. 42), et nous avons pour eux des bonnes estimation pour les normes formelles :

Proposition 3.4.5.4 Pour tout $k, l \in \mathbb{N}^*$, $l \leq k(2m-1)$, tout $K \subset T^*Y$ compact et tout $T_0 > 0$, il existe $C_3, C_4 > 0$ (indépendants de k et l), tel que

$$N_l^K(R_k^l, T_0) \le \frac{1}{l!} C_3^l C_4^k \ . \tag{3.4.60}$$

Preuve: D'après la proposition précédente, pour les K et T_0 donnés, il existe $C_1, C_2 > 0$ tel que

$$N_l^K(Q^{(\bar{k},\bar{l},s)}, T_0) \le C_1^s C_2^k \frac{(2m-1)^l}{l!} . \tag{3.4.61}$$

Maintenant, l'ensemble $M_{k,s}$ de (3.4.41) (p. 40) est à $\binom{k-1}{s-1} < 2^k$ éléments (nous notons par $\binom{k}{s}$ les coefficients binomiaux), et d'autre part l'ensemble $J_{l,s}$ a moins de $\binom{l-1}{s-1}$ éléments, car d'après un résultat classique d'Euler, le nombre des solutions $(x_1,\ldots,x_n)\in\mathbb{N}^n$ de l'équation

$$x_1 + \ldots + x_n = m \tag{3.4.62}$$

où $m \in \mathbb{N}^*$, est donné par le nombre des combinaisons avec répétition de m éléments n à n — c'est à dire par $\binom{n+m-1}{n-1}$.

Par conséquent nous avons

$$N_{l}^{K}(R_{k}^{l}, T_{0}) \leq \frac{(2m-1)^{l}}{l!} (2C_{2})^{k} \sum_{s=1}^{k} {l-1 \choose s-1} C_{1}^{s}$$

$$\leq \frac{(2m-1)^{l}}{l!} C_{1} (2C_{2})^{k} \sum_{s=0}^{l-1} {l-1 \choose s} C_{1}^{s}$$

$$\leq \frac{1}{l!} [(1+C_{1})(2m-1)]^{l} (2C_{2})^{k} ,$$

ce que nous permet de choisir $C_3 = (1+C_1)(2m-1)$ et $C_4 = 2C_2$.

Enfin, nous pouvons énoncer maintenant :

Proposition 3.4.5.5 Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$:

- 1. R_k est d'ordre $\leq k(2m-1)$;
- 2. Pour tout $K \subset T^*Y$ compact et tout $T_0 > 0$, il existe C > 0 (indépendant de k), tel que

$$N_{k(2m-1)}^{K}(R_k, T_0) \le \frac{C^k}{[k(2m-1)]!}$$
 (3.4.63)

Preuve: La première affirmation est évidente, et pour la deuxième, par (3.4.5) (p. 34) et par la proposition précédente, pour K et T_0 donnés il existe $C_3, C_4 > 0$ tel que :

$$N_{k(2m-1)}^{K}(R_{k}, T_{0}) \leq \sum_{l=1}^{k(2m-1)} \frac{1}{[k(2m-1)-l]!} \left(\frac{T_{0}^{2}}{2n}\right)^{k(2m-1)-l} N_{l}^{K}(R_{k}^{l}, T_{0})$$

$$\leq C_{4}^{k} \sum_{l=1}^{k(2m-1)} \frac{1}{l![k(2m-1)-l]!} C_{3}^{l} \left(\frac{T_{0}^{2}}{2n}\right)^{k(2m-1)-l}$$

$$\leq \frac{1}{[k(2m-1)]!} \left[C_{4} \left(C_{3} + \frac{T_{0}^{2}}{2n}\right)^{2m-1}\right]^{k}.$$

Cela nous amène à choisir $C = C_4 \left(C_3 + \frac{T_0^2}{2n} \right)^{2m-1}$.

Cet estimation va nous permettre dans la section suivante de montrer que R agît sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} .

3.4.6 Action de R sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_{a}^{mp}

Rappelons d'abord les notations que nous avons prises en 3.3 :

- 1. $\Sigma_{\varepsilon} \subset \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ le secteur $\Sigma_{\varepsilon} = \{(t, x) \in \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \mid ||x|| < \varepsilon, |t| < \varepsilon, |\arg t| < \varepsilon\};$
- 2. $G_{\varepsilon} = \mathcal{O}_{\mathbb{C}^{n+1}}(\Sigma_{\varepsilon});$
- 3. $\widetilde{G}_{a,\varepsilon} = \{ \varphi \in G_{\varepsilon} \mid (\exists) f \in G_{\varepsilon} \text{ tel que } \varphi = e^{\frac{a}{t}} f, \text{ et } (\exists) 0 < \varepsilon' < \varepsilon \text{ et } A, B > 0 \text{ tel que } |f(t,x)| < A e^{-\frac{B}{|t|}} \text{ si } (t,x) \in \Sigma_{\varepsilon'} \};$

4.
$$G = \varinjlim_{\varepsilon > 0} G_{\varepsilon}$$
, et $\widetilde{G}_{a} = \varinjlim_{\varepsilon > 0} \widetilde{G}_{a,\varepsilon}$.

Nous sommes en mésure de prouver maintenant :

Proposition 3.4.6.1 R agit sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} .

Preuve: Comme nous l'avons déjà dit à 3.4.4, il suffit de montrer que la partie $\sum_{k=1}^{+\infty} R_k(x, \partial_x) t^k$ agit sur G^{mp} et sur \widetilde{G}_a^{mp} , car $R_0(t)$ de (3.4.16), p. 37, est à coefficients de classe de Nilsson. Si nous notons $R_k = (r_{ij}^{(k)})_{i,j \in \{1,\dots,mp\}}$, il suffit de prouver donc que chaque $\sum_{k=1}^{+\infty} r_{ij}^{(k)} t^k$ agit sur G et sur \widetilde{G}_a .

Fixons donc $i, j \in \{1, \ldots, mp\}$, et notons $r_{ij}^{(k)} = r^{(k)}$. Par ce que nous venons de voir, $r^{(k)}(x, \partial_x)$ est d'ordre $\leq k(2m-1) + q$ (où $q \in \{0, \ldots, (m-1)\}$), donc si $r^{(k)}(x, \partial_x)$ s'écrit

$$r^{(k)}(x,\partial_x) = \sum_{|\lambda| \le k(2m-1)+q} p_{k,\lambda}(x)\partial_x^{\lambda} , \qquad (3.4.64)$$

alors pour montrer que $\sum_{k=1}^{+\infty} r^{(k)} t^k$ agit sur G, il suffit de voir que si $f \in \mathcal{O}_{\mathbb{C}^{n+1}}(\Sigma_{\varepsilon})$, et si $K \subset T^*Y$ est un compact, alors il existe un $t_0 > 0$ tel que la série

$$\sum_{k=1}^{+\infty} \left(\sum_{|\lambda| < k(2m-1)+q} \sup_{x \in K} |p_{k,\lambda}(x) \,\partial_x^{\lambda} f(x)| \right) t_0^k \tag{3.4.65}$$

soit convergente.

Fixons $\varepsilon > 0$. Si nous notons maintenant par $P(x, \varepsilon)$ le polydisque $P(x, \varepsilon) = \{y \in \mathbb{C}^n \mid |y_j - x_j| < \varepsilon \ (\forall) j \in \{1, \dots, n\}\}$, et par $\partial_0 P(x, \varepsilon)$ sa frontière distinguée $\partial_0 P(x, \varepsilon) = \{x \in \mathbb{C}^n \mid |y_j - x_j| = \varepsilon \ (\forall) j \in \{1, \dots, n\}\}$, nous avons pour tout $\frac{\varepsilon}{2} < \rho < \varepsilon$, $(t, x) \in \Sigma_{\varepsilon}$, $\lambda \in \mathbb{N}^n$ et $f \in G_{\varepsilon}$:

$$\partial_x^{\lambda} f(t, x) = \frac{\lambda!}{(2\pi i)^n} \int_{\partial_0 P(x, \varepsilon - \rho)} \frac{f(t, \zeta)}{(\zeta - x)^{\lambda + 1}} d\zeta$$
 (3.4.66)

(où $\lambda+1=(\lambda_1+1,\ldots,\lambda_n+1)$), donc

$$|\partial_x^{\lambda} f(t,x)| \le \frac{\lambda!}{(\varepsilon - \rho)^{|\lambda|}} \sup_{\zeta \in \partial_0 P(x,\varepsilon - \rho)} |f(t,\zeta)|. \tag{3.4.67}$$

Il suffit donc de montrer que si $K \subset T^*Y$ est un compact, alors il existe un $\frac{\varepsilon}{2} < \rho < \varepsilon$ et un $t_0 > 0$ tel que la série

$$\sum_{k=1}^{+\infty} \left(\sum_{|\lambda| < k(2m-1)+q} \frac{\lambda!}{(\varepsilon - \rho)^{|\lambda|}} \sup_{x \in K} |p_{k,\lambda}(x)| \right) t_0^k$$
 (3.4.68)

soit convergente, et cela suffit encore pour montrer que $\sum_{k=1}^{+\infty} r^{(k)} t^k$ agit aussi sur l'espace \widetilde{G}_a : les $r^{(k)}$ sont indépendants de ∂_t , donc ils commutent à $e^{\frac{a}{t}}$, et les majorations que nous obtenons ainsi ne changent pas les conditions de décroissance en t.

D'autre part, par ce que nous avons vu dans la section précédente, pour tout $K \subset T^*Y$ compact tel que $K' = \operatorname{pr}_Y(K) \subset \{x \in Y \mid \|x\| < \varepsilon\}$, et pour tout $T_0 > 0$, il existe C > 0 tel que

$$N_{k(2m-1)+q}^{K}(r^{(k)}, T_0) \le \frac{C^k}{[k(2m-1)]!}$$
(3.4.69)

pour tout $k \in \mathbb{N}^*$. Par conséquent, pour tout $0 < T < T_0$ et tout $k \in \mathbb{N}^*$, nous avons :

$$\frac{C^{k}}{[k(2m-1)]!} \ge \sum_{s=0}^{k(2m-1)+q} \sum_{\alpha,\beta} \frac{(2n)^{-s} s!}{(s+|\alpha|)! (s+|\beta|)!} \times \sup_{(x,\xi)\in K} \left| \partial_{x}^{\alpha} \partial_{\xi}^{\beta} \sum_{|\lambda|=k(2m-1)+q-s} p_{k,\lambda}(x) \xi^{\lambda} \right| T^{2s+|\alpha|+|\beta|},$$

ou, si nous retenons de la deuxième somme seulement les termes où $\alpha=0$ et $|\beta|=k(2m-1)+q-s$:

$$\frac{C^{k}}{[k(2m-1)]!} \ge \sum_{s=0}^{k(2m-1)+q} \sum_{|\lambda|=k(2m-1)+q-s} \frac{\lambda!}{(2n)^{s}[k(2m-1)+q]!} \times \sup_{x \in K'} |p_{k,\lambda}(x)| T^{2s+|\lambda|}.$$

Enfin, $q \leq (m-1)$, donc $[k(2m-1)+q]! \leq [k(2m-1)]![k(2m-1)+(m-1)]^{m-1}$, et $(2n)^s \leq (2n)^{k(2m-1)+q}$, et nous avons :

$$[k(2m-1) + (m-1)]^{m-1}C^k \ge \sum_{|\lambda| \le k(2m-1) + q} \left(\frac{\lambda!}{T^{|\lambda|}}\right) \sup_{x \in K'} |p_{k,\lambda}(x)| \left(\frac{T^2}{2n}\right)^{k(2m-1) + q}.$$

Si nous choisissons maintenant $0 < T < \frac{\varepsilon}{4}$ et $\frac{\varepsilon}{2} < \rho < \varepsilon$ tel que $(\varepsilon - \rho) > T$, nous avons

$$\begin{split} \sum_{|\lambda| \leq k(2m-1)+q} \frac{\lambda\,!}{(\varepsilon-\rho)^{|\lambda|}} \sup_{x \in K'} |p_{k,\lambda}(x)| \leq \\ \left[k(2m-1) + (m-1) \right]^{m-1} \left(\frac{2n}{T^2} \right)^q \left[C \left(\frac{2n}{T^2} \right)^{2m-1} \right]^k \end{split}$$

donc la série (3.4.68) est convergente pour $0 < t_0 < \frac{1}{C} \left(\frac{T^2}{2n}\right)^{2m-1}$, et cela termine la preuve.

Comme nous l'avons dit à 3.4.4, l'existence de R implique celle de S annoncée au début de 3.4.

Incidemment, les mêmes estimations montrent que l'action de R sur G_{ε}^{mp} est continue (par rapport à la topologie usuelle), et cela signifie que les coefficients de R sont dans \mathcal{D}_X^{∞} (voir [35], p. 116), et donc aussi ceux de S.

3.5 Le système " $t\partial_t$ "

Pour finir la preuve du résultat principal, il nous reste maintenant à prouver :

Proposition 3.5.1 Le complexe:

$$0 \longrightarrow \widetilde{G}_a \xrightarrow{t\partial_t} \widetilde{G}_a \longrightarrow 0 \tag{3.5.1}$$

est acyclique si a ≤ 0 , et quasi-isomorphe au complexe :

$$0 \longrightarrow G \xrightarrow{t\partial_t} G \longrightarrow 0 \tag{3.5.2}$$

 $si \ a > 0$.

Preuve:

• Si $a \leq 0$: il suffit de voir que pour tout $\varepsilon > 0$ fixé, l'action de t et celle de ∂_t sur $\widetilde{G}_{a,\varepsilon}$ sont inversibles. Cela c'est évident pour t, et pour ∂_t on vérifie facilement que l'inverse est donné par

$$(\partial_t^{-1} f)(t, x) = t \int_0^1 f(\tau t, x) d\tau$$
 (3.5.3)

pour tout $(t,x) \in \Sigma_{\varepsilon}$ et tout $f \in \widetilde{G}_{a,\varepsilon}$.

• Si a > 0: $G_{a,\varepsilon}$ est le sous-espace de G_{ε} des fonctions holomorphes sur Σ_{ε} , à croissance au plus exponentielle sur un secteur $\Sigma_{\varepsilon'}$ plus petit $(0 < \varepsilon' < \varepsilon)$. La question revient alors à montrer que le complexe

$$0 \longrightarrow G_{\varepsilon}/\widetilde{G}_{a,\varepsilon} \xrightarrow{t\partial_t} G_{\varepsilon}/\widetilde{G}_{a,\varepsilon} \longrightarrow 0$$
 (3.5.4)

est acyclique, et cela résulte immédiatement de la régularité de $t\partial_t$.

Annexe A

Fonctions admettant à l'infini un développement asymptotique nul

Nous reprenons les notations de 2.2 et de 2.3 : soit E un espace vectoriel complexe de dimension finie, vu comme variété algébrique, et soit \bar{E} une compactification projective de E. Soient encore $Z = \bar{E} \setminus E$, et B_E l'éclaté réel de \bar{E} le long de Z (qui coı̈ncide avec le complété en boules de E).

Notons par j et π les morphismes canoniques $j: E \longrightarrow \bar{E}$ et $\pi: B_E \longrightarrow \bar{E}$, par E' le dual de E, et par \bar{j} et $\bar{\pi}$ les morphismes $\bar{j} = j \times id: E \times E' \longrightarrow \bar{E} \times E'$ et $\bar{\pi} = \pi \times id: B_E \times E' \longrightarrow \bar{E} \times E'$. Notons encore $S = B_E \setminus E$.

 $\bar{\pi} = \pi \times id : B_E \times E' \longrightarrow \bar{E} \times E'$. Notons encore $S = B_E \setminus E$. Nous considérons sur $B_E \times E'$ le faisceau $\mathcal{A}^{<0} = \mathcal{A}^{<0}_{B_E \times E' \mid S \times E'}$, défini comme suit :

- Si U est un ouvert de $E \times E'$, $\Gamma(U, \mathcal{A}^{<0}) = \Gamma(U, \mathcal{O}_{E \times E'})$;
- Si $U = V \times V'$ est une voisinage ouverte d'un point $(s^0, \xi^0) \in S \times E'$, $\Gamma(U, \mathcal{A}^{<0})$ c'est le sous-espace de $\Gamma((V \cap E) \times V', \mathcal{O}_{E \times E'})$ des fonctions f tel que pour tout compact $K \subset V'$ on a

$$\lim_{\substack{\|x\| \to +\infty \\ x \in V \cap E}} \|x\|^m |f(x,\xi)| = 0$$
(A.1)

uniformement par rapport à $\xi \in K$, pour tout $m \in \mathbb{N}$ (c'est à dire : les fonctions holomorphes sur $E \times E'$ admettant à l'infini un développement asymptotique nul, uniformement par rapport à ξ).

Pour ce faisceau on a un théorème de Borel-Ritt (voir [38]), et comme en dimension n=1 (voir [29]) on peut prouver que si on note par $\widehat{\mathcal{O}}$ le complété formel de $\mathcal{O}_{\bar{E}\times E'}$ le long de $Z\times E'$, alors on a

$$\widehat{\mathcal{O}}/\mathcal{O}_{\bar{E}\times E'} \simeq \mathbb{R}\bar{\pi}_*(\mathcal{A}^{<0})[1] . \tag{A.2}$$

D'autre part, si \mathcal{N} est un complexe borné de $\mathcal{D}_{E\times E'}$ -modules à cohomologie cohérente, on a

$$\mathbb{R} \mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E} \times E'}}(\mathbb{R} \bar{\jmath}_*(\mathcal{N}), \widehat{\mathcal{O}}) = 0$$
(A.3)

(il suffit d'utiliser 1.6.10, p. 9), et par conséquent :

$$\mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\mathbb{R}\bar{\jmath}_*(\mathcal{N}),\mathcal{O}_{\bar{E}\times E'})\simeq \mathbb{R}\mathcal{H}om_{\mathcal{D}_{\bar{E}\times E'}}(\mathbb{R}\bar{\jmath}_*(\mathcal{N}),\mathbb{R}\bar{\pi}_*(\mathcal{A}^{<0})). \tag{A.4}$$

Nous avons bésoin ce résultat dans 3.2.

Bibliographie

- [1] B. Abdel Gadir, Analyse microlocale des systèmes différentielles holonomes, Thèse, Univ. de Grenoble 1, 1992.
- [2] J.E. Björk, Rings of Differential Operators, North-Holland, Amsterdam, 1979.
- [3] A. Borel et al., Algebraic D-modules, Perspect. in Math., no. 2, Academic Press, 1987.
- [4] L. Boutet de Monvel et P. Krée, Pseudo-differential operators and Gevrey classes, Ann. Inst. Fourier 17-1 (1967), 295–323.
- [5] L. Boutet de Monvel, M. Lejeune, et B. Malgrange, Opérateurs différentiels et pseudo-différentiels.
- [6] J.-L. Brylinsky, Transformations canoniques, dualité projective, théorie de Lefschetz, transformations de Fourier et sommes trigonométriques, Astérisque, no. 140–141, 1986, p. 3–134.
- [7] J.-L. Brylinsky, B. Malgrange, et J.-L. Verdier, Transformation de Fourier géométrique I, C.R. Acad. Sci. Paris 294 (1983), 55–58.
- [8] J.-L. Brylinsky, B. Malgrange, et J.-L. Verdier, Transformation de Fourier géométrique II, C.R. Acad. Sci. Paris 303 (1986), 193–198.
- [9] P. Deligne, Le formalisme des cycles évanescents, Lect. Notes in Math., no. 340, Springer Verlag, Berlin, 1973, SGA 7 II, exp. 13,14.
- [10] R. Hartshorne, Residues and Duality, Lect. Notes in Math., no. 20, Springer Verlag, Berlin, 1966.
- [11] L. Hörmander, An introduction to complex analysis in several variables,D. van Nostrand Comp., Princeton, 1966.
- [12] R. Hotta et M. Kashiwara, The invariant holonomic system on a semisimple Lie algebra, Inv. Math. 75 (1984), 327–358.

- [13] M. Kashiwara, On the maximally overdetermined systems of linear differential equations I, Publ. RIMS Kyoto 10 (1975), 563–579.
- [14] M. Kashiwara, b-functions and holonomic systems, Inv. Math. 38 (1976), 33–53.
- [15] M. Kashiwara, On the holonomic systems of linear differential equations II, Inv. Math. 49 (1978), 121–135.
- [16] M. Kashiwara, Vanishing cycle sheaves and holonomic systems of differential equation, Lect. Notes in Math., no. 1016, Springer Verlag, Berlin, 1983, p. 134–142.
- [17] M. Kashiwara, The Riemann-Hilbert problem for holonomic systems, Publ. RIMS Kyoto 20 (1984), 319–365.
- [18] M. Kashiwara et T. Kawaï, Second microlocalization and asymptotic expansions, Lect. Notes in Physics, no. 126, Springer Verlag, Berlin, 1980, p. 21–76.
- [19] M. Kashiwara et T. Kawaï, On holonomic systems of micro-differential equations III — Systems with regular singularities, Publ. RIMS Kyoto 17 (1981), 813–979.
- [20] M. Kashiwara et T. Kawaï, Microlocal analysis, Publ. RIMS Kyoto 19 (1983), 1003–1032.
- [21] M. Kashiwara, T. Kawaï, et T. Kimura, Foundations of algebraic analysis, Princeton Univ. Press, Princeton, 1986.
- [22] M. Kashiwara et P. Schapira, Sheaves on manifolds, Springer Verlag, Berlin, 1991.
- [23] N.M. Katz et G. Laumon, Transformation de Fourier et majoration de sommes exponentielles, Publ. Math. IHES 62 (1986), 361-418.
- [24] G. Laumon, Transformation de Fourier géométrique, 1985, Prépubl. IHES M/52.
- [25] Y. Laurent, Théorie de la deuxième microlocalisation dans le domaine complexe, Progress in Math., no. 53, Birkhäuser, Boston, 1985.
- [26] Y. Laurent, Polygone de Newton et b-fonctions pour les modules microdifférentiels, Ann. ENS, 4^e série **20** (1987), 391–441.
- [27] Y. Laurent, Vanishing cycle sheaves of D-modules, Inv. Math. 112 (1993), 491–539.

- [28] Y. Laurent et B. Malgrange, Cycles proches, spécialisation et D-modules, Prépubl. Inst. Fourier (1994), no. 275.
- [29] B. Malgrange, Remarques sur les équations différentielles à points singuliers irréguliers, Lect. Notes in Math., no. 712, Springer Verlag, 1979, p. 77–86.
- [30] B. Malgrange, Transformation de Fourier géométrique, Sém. Bourbaki 692 (1987–88).
- [31] B. Malgrange, Fourier transforms and differential equations, Proc. of the Summer School on Mathematical Physics, Braşov (1989).
- [32] B. Malgrange, Equations différentielles à coefficients polynomiaux, Progress in Math., no. 96, Birkhäuser, Berlin, 1991.
- [33] B. Malgrange, Connéxions méromorphes, dans : Singularities Lille 1991, J.P. Brasselet, editeur, London Math. Soc. Lect. Notes, no. 201, Cambridge Univ. Press, 1994, p. 251–261.
- [34] B. Malgrange, Filtrations des modules holonomes, dans : Analyse Algébrique Des Perturbations Singulières II, L. Boutet de Monvel, editeur, Hermann, 1994, p. 35–41.
- [35] Z. Mebkhout, Le formalisme des six opérations de Grothendieck pour les D-modules cohérents, Travaux en cours, no. 35, Hermann, Paris, 1989.
- [36] T. Oda, Introduction to algebraic analysis on complex manifolds, Adv. Stud. in Pure Math., no. 1, 1983, p. 29–48.
- [37] F. Pham, Singularités des systèmes différentiels de Gauss-Manin, Progress in Math., no. 2, Birkhäuser, Boston, 1979.
- [38] J.P. Ramis, A propos du théorème de Borel-Ritt à plusieurs variables, Lect. Notes in Math., no. 712, Springer Verlag, 1979, p. 289–292.
- [39] C. Sabbah, \mathcal{D} -modules et cycles évanescents, Travaux en cours, no. 24, Hermann, Paris, 1987, p. 53–98.
- [40] M. Sato, M. Kashiwara, et T. Kawaï, Microfunctions and pseudo-differential equations, Lect. Notes in Math., no. 287, Springer Verlag, Berlin, 1973, p. 265-529.
- [41] P. Schapira, Microdifferential systems in the complex domain, Springer Verlag, Berlin, 1985.
- [42] J.-P. Schneiders, Dualité pour les modules différentiells, Thèse, Univ. de Liège, 1986–87.

- [43] J.C. Tougeron, An introduction to the theory of Gevrey expansions and to the Borel-Laplace transforms, with some applications, 1989–1990, notes de cours.
- [44] J.-L. Verdier, Dualité pour les espaces localement compacts, Sém. Bourbaki **300** (1966).
- [45] J.-L. Verdier, Géométrie microlocale, Lect. Notes in Math., no. 1016, Springer Verlag, Berlin, 1983, p. 127–133.

Table des matières

Introduction										
1	Rappels sur les \mathcal{D} -modules									
	1.1	L'algèbre de Weyl	3							
	1.2	Dualité	4							
	1.3	Images inverses	5							
	1.4	Images directes	6							
	1.5	Solutions et complexes de deRham	8							
	1.6	Cohomologie locale algébrique	8							
	1.7	9 2	10							
	1.8		12							
2	Transformation de Fourier géométrique									
	2.1	Transformation de Fourier formelle pour les $W(E)$ -modules	15							
	2.2		17							
		2.2.1 Le noyau " $e^{-\sigma}$ "	17							
		2.2.2 Le foncteur \mathcal{F}_*	18							
			19							
	2.3		23							
3	Commutation entre la transformation de Fourier géométrique et									
	le f	oncteur "solutions"	25							
	3.1	Enoncé du résultat principal	25							
	3.2	Cas des coefficients cohérents	26							
	3.3	Réduction au système " $b(t\partial_t) - tP$ "	31							
	3.4	Réduction au système " $t\partial_t$ "	33							
		3.4.1 Ordres et normes formelles	33							
		3.4.2 Réductions sur \mathcal{D}_X	34							
		3.4.3 Construction de R	36							
		3.4.4 Décomposition de L_k^{-1}	39							
		$3.4.5$ Ordre et norme de R_k	40							
			45							
	2.5		18							

\mathbf{A}	Fonctions	admettant	à l'infin	iun	développement	asymptotique	
	nul						4 9
Вi	bliographie	e					51