

## EXERCICE 2

$$D_x = \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi \mid k \in \mathbb{Z} \right\}$$

$$1) r(\theta + \pi) = -\frac{\cos(2\theta + 2\pi)}{\cos(\theta + \pi)} = \frac{\cos(2\theta)}{\cos(\theta)}$$

si  $\theta \neq \frac{\pi}{2}$  [ $\pi$ ]

Donc  $M(r(\theta + \pi) \cos(\theta + \pi), r(\theta + \pi) \sin(\theta + \pi))$

$$M(-\cos(2\theta), -\frac{\cos(2\theta)}{\cos(\theta)} \sin(\theta))$$

On remarque que  $r(\theta + \pi) \cos(\theta + \pi) = r(\theta) \cos(\theta)$   
 $r(\theta + \pi) \sin(\theta + \pi) = r(\theta) \sin(\theta)$ .

Donc les points de paramètre  $\theta$  et  $\theta + \pi$  sont confondus.

$$2) r(\theta) = r(-\theta).$$

(pas def en  $\frac{\pi}{2}$ )

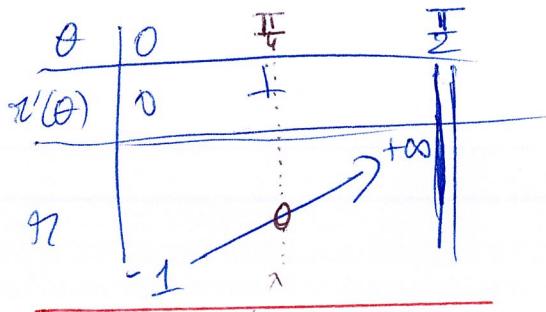
On a montré juste avant qu'on pouvait se restreindre à  $\theta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$

Par parité, on peut se restreindre à  $[0, \frac{\pi}{2}]$ , on obtient le reste de la corde en effectuant une symétrie par rapport à  $O_x$ .

$$3) \forall \theta \in [0, \frac{\pi}{2}], r$$
 est dérivable et :

$$\begin{aligned} \forall \theta \in [0, \frac{\pi}{2}], r'(\theta) &= -\frac{-2\sin(2\theta)\cos(\theta) + \cos(2\theta)\sin(\theta)}{\cos(\theta)^2} \\ &= \frac{4\sin(\theta)\cos^2(\theta) - (\cos^2(\theta) - \sin^2(\theta))\sin(\theta)}{\cos^2(\theta)} \\ &= \frac{4\sin(\theta)\cos^2(\theta) - (2\cos^2(\theta) - 1)\sin(\theta)}{\cos^2(\theta)} \\ &= \frac{2\sin(\theta)\cos^2(\theta) + \sin(\theta)}{\cos^2(\theta)} \\ &= \frac{\sin(\theta)(2\cos^2(\theta) + 1)}{\cos^2(\theta)} \end{aligned}$$

$\forall \theta \in [0, \frac{\pi}{2}], \sin(\theta) \geq 0$ , donc  $\forall \theta \in [0, \frac{\pi}{2}], r'(\theta) \geq 0$



grâce à la q5

On calcule  $r(0) = 1$   
 $\lim_{\theta \rightarrow \frac{\pi}{2}} r(\theta) = +\infty$

4) Dans le cas polaire, le vecteur vitesse en  $\theta$  est défini par :

$$\vec{v}(\theta) = r'(\theta) \vec{e}_r(\theta) + r(\theta) \vec{e}_\theta(\theta) \quad \text{où } \vec{e}_r(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \end{pmatrix} \text{ et } \vec{e}_\theta(\theta) = \begin{pmatrix} -\sin(\theta) \\ \cos(\theta) \end{pmatrix}$$

Donc  $\vec{v}(0) = r'(0) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + r(0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Or,  $r(0) = -1$  et  $r'(0) = 0$ .

Donc  $\vec{v}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$  est un vecteur directeur de la tangente à la courbe au point de paramètre  $\theta=0$  de point de paramètre  $\theta=0$  est  $(r(0)\cos(0), r(0)\sin(0))$ , donc  $(-1, 0)$ .

On obtient donc une équation paramétrique de la tangente :

$$\begin{cases} x = 0t - 1 \\ y = -t + 0 \end{cases}$$

Donc la tangente en le point de paramètre  $\theta=0$  est la droite d'équation  $x=-1$ .

5) Soit  $\theta \in \mathbb{R}$ :

$$r(\theta) = 0 \Leftrightarrow \frac{\cos(2\theta)}{\cos(\theta)} = 0$$

$$\Leftrightarrow \cos(2\theta) = 0$$

$$\Leftrightarrow 2\theta \in \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z} \right\}$$

$$\Leftrightarrow \theta \in \left\{ \frac{\pi}{4} + \frac{k\pi}{2}, k \in \mathbb{Z} \right\}$$

Donc, dans l'intervalle  $[0, \frac{\pi}{2}]$ , on a  $r(\theta) = 0$  si, et seulement si,  $\theta = \frac{\pi}{4}$ .

On utilise ensuite le même raisonnement qu'à la question précédente :

Ici, puisque  $r(\frac{\pi}{4}) = 0$ , on a  $\vec{v}(\frac{\pi}{4}) = r'(\frac{\pi}{4}) \vec{e}_\theta(\frac{\pi}{4})$ .

$$\text{Or, } r'(\frac{\pi}{4}) = \frac{\frac{\sqrt{2}}{2} (2(\frac{\sqrt{2}}{2})^2 + 1)}{(\frac{\sqrt{2}}{2})^2} = \frac{\frac{\sqrt{2}}{2} \times \frac{9}{2}}{(\frac{1}{2})} = 2\sqrt{2}$$

Donc  $\vec{v}(\frac{\pi}{4}) = 2\sqrt{2} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$  qui est un vecteur directeur de la tangente à la courbe en le point origine, c'est-à-dire  $(0, 0)$ .

On obtient donc une équation paramétrique de la tangente :

$$\begin{cases} x = 2t + 0 \\ y = 2t + 0 \end{cases}, \text{ donc tangente d'équation } y=x.$$

Remarque: Pour le calcul de la tangente, lorsque  $r(\theta_0) = 0$ , la tangente passe par l'origine et fait un angle  $\theta_0$  avec l'axe Ox. Ce la peut éviter quelques calculs dans ce cas.

6) On étudie une potentielle asymptote en  $\theta = \frac{\pi}{2}$ :

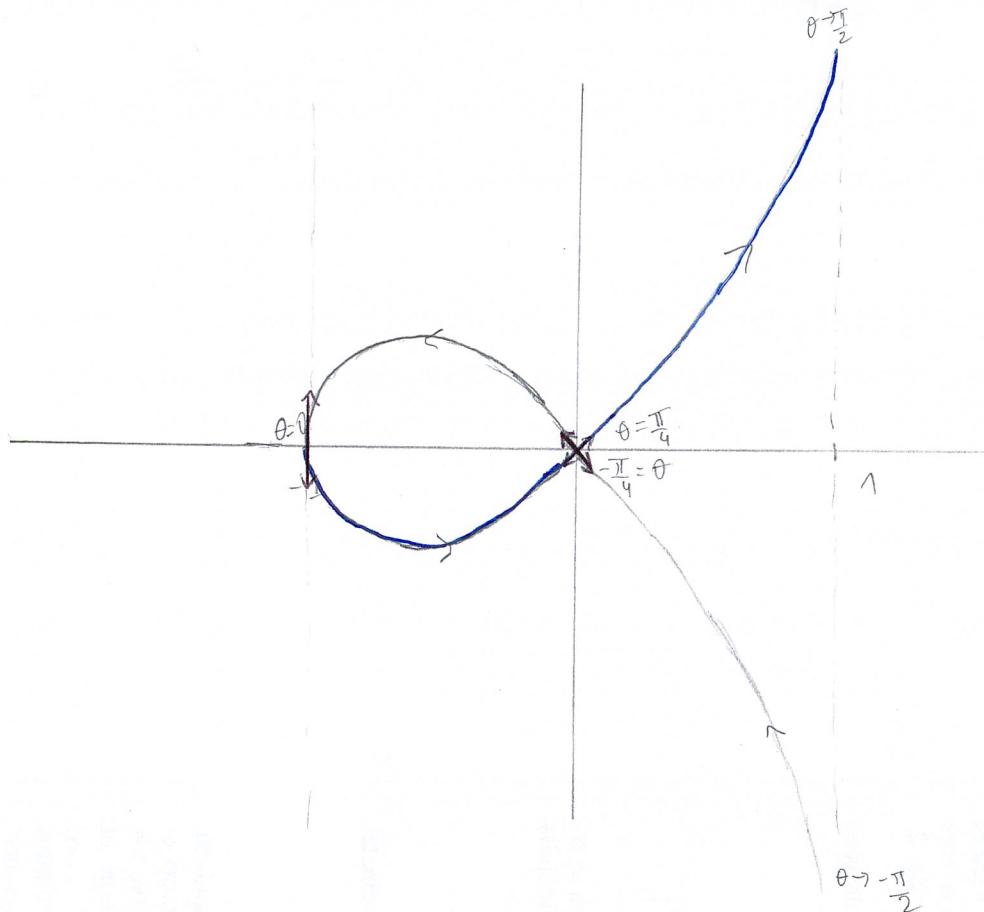
On cherche à calculer la limite (si elle existe) de  $r(\theta) \sin(\theta - \frac{\pi}{2})$ :

On commence par remarquer que  $\sin(\theta - \frac{\pi}{2}) = -\cos(\theta)$ .

$$\text{Donc } r(\theta) \sin(\theta - \frac{\pi}{2}) = \cos(2\theta) \xrightarrow[\theta \rightarrow \frac{\pi}{2}]{} -1$$

Donc on a une asymptote d'équation  ~~$y = x \cos(\frac{\pi}{2}) - x \sin(\frac{\pi}{2}) = -1$~~ , c'est-à-dire  $x=1$ .

7)



- courbe sur  $[0, \frac{\pi}{2}]$
- symétrie par rapport à  $O_x$