

# GROUPES DIÉDRAUX

G.BERHUY

Le but de cet article est de présenter les groupes diédraux. On considère que le lecteur connaît la description des isométries vectorielles du plan.

## 1. DÉFINITION

**Définition 1.1.** Soit  $n \geq 1$ . On appelle *groupe diédral d'ordre  $2n$*  l'ensemble  $D_n$  des isométries (affines) du plan affine qui conserve globalement les sommets d'un  $n$ -gone régulier (dans le cas  $n = 1$ , le  $n$ -gone est réduit à un point et si  $n = 2$ , le  $n$ -gone est juste un segment).

C'est clairement un sous-groupe du sous-groupe des bijections affines de  $\mathbb{R}^2$ .

Remarquons qu'un élément de  $D_n$  fixe le centre  $O$  du  $n$ -gone régulier si  $n \geq 2$ . En effet, si  $n = 2$ , on utilise le fait qu'une isométrie préserve les milieux, et si  $n \geq 3$ , on utilise le fait qu'une isométrie conserve les distances et que le centre du  $n$ -gone est le seul point du plan qui soit équidistant à tous les sommets. Ainsi, un élément de  $D_n$  se confond avec sa partie vectorielle. De plus, en prenant un repère du plan centré en  $O$  et dont l'unité de mesure est la distance de  $O$  à un sommet, on peut toujours supposer que les sommets du  $n$ -gone sont disposés sur le cercle unité. Notons

$$A_k = \left( \cos\left(\frac{2k\pi}{n}\right), \sin\left(\frac{2k\pi}{n}\right) \right) \in \mathbb{R}^2 \text{ pour tout } k \in \mathbb{Z},$$

ainsi que

$$v_k = \overrightarrow{OA_k} \text{ pour tout } k \in \mathbb{Z}.$$

Si l'on munit  $\mathbb{R}^2$  de son produit scalaire canonique, l'analyse précédente montre que si  $n \geq 2$ , le groupe  $D_n$  est le sous-groupe des isométries vectorielles de  $\mathbb{R}^2$  qui préservent globalement l'ensemble  $\mathcal{S} = \{v_k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ , c'est-à-dire

$$D_n = \{u \in \text{O}(\mathbb{R}^2) \mid u(\mathcal{S}) = \mathcal{S}\}.$$

C'est aussi trivialement vrai pour  $n = 1$ . Ainsi,  $D_n$  peut se voir comme un sous-groupe de  $\text{O}(\mathbb{R}^2)$ .

Notons au passage que  $v_k = v_\ell$  dès que  $k \equiv \ell \pmod{n}$ , et donc que l'on a

$$\mathcal{S} = \{v_0, \dots, v_{n-1}\}.$$

Commençons par lister quelques éléments du groupe diédral.

**Lemme 1.2.** Soit  $n \geq 1$ . Soit  $r$  la rotation vectorielle d'angle  $\frac{2\pi}{n}$ , et soit  $s$  la symétrie orthogonale d'axe  $(Ox)$ . Alors, on a  $r^k s^\ell \in D_n$  pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et tout  $\ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ .

De plus :

- (1) pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ ,  $r^k$  est la rotation vectorielle d'angle  $\frac{2k\pi}{n}$  ;
- (2) pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ ,  $r^k s$  est la symétrie orthogonale dont l'axe passe par  $O$  et le milieu du segment  $A_{k-1}A_k$  (qui est donc le segment  $A_{n-1}A_0$  si  $k = 0$ ).

En particulier, tous ces éléments sont distincts.

*Démonstration.* Il est clair que  $r \in D_n$ . Si l'on veut l'écrire explicitement, il suffit de voir que  $r$  est une isométrie de  $\mathbb{R}^2$  et que

$$r(v_k) = v_{k+1} \text{ pour tout } k \in \mathbb{Z}.$$

Comme l'application

$$\begin{aligned} \mathbb{Z} &\longrightarrow \mathbb{Z} \\ k &\longmapsto k+1 \end{aligned}$$

est bijective, on a le résultat (on peut aussi simplement considérer les indices  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et se rappeler que  $v_n = v_0$ ). Cela fonctionne même si  $n = 1$ , puisque dans ce cas,  $v_k = v_0$  pour tout  $k \in \mathbb{Z}$ .

De plus,  $s \in D_n$  puisque cette est une isométrie de  $\mathbb{R}^2$  et que

$$s(v_k) = v_{-k} \text{ pour tout } k \in \mathbb{Z}.$$

Comme  $D_n$  est un groupe, on a bien  $r^k s^\ell \in D_n$  pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et tout  $\ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ .

Les propriétés élémentaires des rotations entraînent clairement le point (1). De plus, pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , on a

$$\det(r^k s) = \det(r)^k \det(s) = -1,$$

et  $r^k s$  est une isométrie indirecte, donc une symétrie orthogonale. De plus, on a

$$r^k s(v_0) = r^k(v_0) = v_k \text{ et } r^k s(v_1) = r^k(v_1) = v_{k-1}.$$

En particulier,  $s$  fixe  $\frac{v_{k-1} + v_k}{2}$ . Comme l'ensemble des points fixes d'une symétrie est son axe, on en déduit que l'axe de  $r^k s$  est la droite passant par  $O$  et le milieu du segment  $A_{k-1}A_k$ . Le fait que ces  $2n$  éléments soient tous distincts est clair.  $\square$

**Remarque 1.3.** Si  $n$  est impair, on peut voir que l'axe de la symétrie  $r^k s$  passe par le sommet  $A_{n-k}$ , et cet axe est donc la droite  $(OA_{n-k})$ .

En revanche, si  $n$  est pair, l'axe de la symétrie  $r^k s$  passe par deux sommets si  $k$  est pair, et passe par les milieux de deux côtés opposés si  $k$  est impair (mais ne passe par aucun sommet).

**Proposition 1.4.** *Soit  $n \geq 1$ . Alors,  $D_n$  possède  $2n$  éléments.*

*Plus précisément, tout élément de  $D_n$  s'écrit de manière unique sous la forme*

$$r^k s^\ell, \quad k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket,$$

*où  $r$  la rotation vectorielle d'angle  $\frac{2\pi}{n}$ , et soit  $s$  la symétrie orthogonale d'axe  $(Ox)$ . En particulier,  $D_n = \langle r, s \rangle$ . De plus,  $r$  est d'ordre  $n$ ,  $s$  est d'ordre 2 et  $srs^{-1} = r^{-1}$ .*

*Démonstration.* Il est clair que  $r$  est d'ordre  $n$  et que  $s$  est d'ordre 2. L'isométrie  $srs^{-1}$  étant de déterminant 1, c'est une rotation. Pour déterminer son angle, il suffit de déterminer l'image de  $v_0$ . Or, on a

$$srs^{-1}(v_0) = sr(v_0) = r(v_1) = v_{-1}.$$

Ainsi,  $srs^{-1}$  est la rotation d'angle  $-\frac{2\pi}{n}$ , c'est-à-dire  $r^{-1}$ .

Démontrons le reste de la proposition.

Commençons par le groupe  $D_1$ . Si  $u \in D_1$  fixe  $v_0$ . Si  $u$  est une rotation, c'est donc l'identité. Si  $u$  est une symétrie, puisque l'axe de  $u$  est l'ensemble de ses vecteurs fixes,  $u$  est la symétrie d'axe  $(Ox)$ , c'est-à-dire. On a donc  $D_1 = \{\text{Id}, s\}$ , ce qui est bien ce que l'on voulait montrer.

Considérons maintenant le cas du groupe  $D_2$ . Dans ce cas,  $v_1 = -v_0$ . Soit  $u \in D_2$ . Alors,  $u$  fixe  $v_0$  et  $v_1$ , ou les échange. Supposons tout d'abord que  $u$  soit une rotation. Si  $u$  fixe  $v_0$  et  $v_1$ , nécessairement  $u = \text{Id}$ . Si  $u$  échange  $v_0$  et  $v_1$ ,  $u$  est la rotation d'angle  $\pi$  (puisque l'angle formé par  $v_0$  et  $v_1$  est plat), c'est-à-dire  $u = r$ . Si  $u$  est une symétrie, et si  $u$  fixe  $v_0$  et  $v_1$ , alors  $u$  fixe  $(Ox)$ , et on a donc  $u = s$ . Si  $u$  échange  $v_0$  et  $v_1$ , puisque  $s(v_0) - v_0 = 2v_1$  est orthogonal à l'axe de  $u$ , on en déduit que  $u$  est la symétrie orthogonale d'axe  $(Oy)$ . Mais il est facile de voir cette symétrie n'est rien d'autre que  $rs$ .

On a donc démontré que  $D_2 = \{\text{Id}, r, s, rs\}$  dans ce cas. Notons que ces quatre éléments sont bien distincts.

On suppose jusqu'à la fin que  $n \geq 3$ . Les vecteurs  $v_0$  et  $v_1$  n'étant pas colinéaires puisque  $n \geq 3$ ,  $(v_0, v_1)$  est une base de  $\mathbb{R}^2$ . Un élément  $u \in D_n$  est donc déterminé de manière unique par les images de  $v_0$  et  $v_1$ . Puisque  $u$  préserve les angles non orientés, il préserve l'angle formé par les deux vecteurs  $v_0$  et  $v_1$ . Il existe donc  $k \in \mathbb{Z}$  tel que  $\{u(v_0), u(v_1)\} = \{v_k, v_{k+1}\}$ . Dit autrement, en tant qu'isométrie du plan affine,  $u$  envoie une paire de sommets consécutifs sur une paire de sommets consécutifs.

Notons maintenant qu'il y a au plus  $n$  choix pour  $k$  (puisque en fait  $\mathcal{S} = \{v_0, \dots, v_{n-1}\}$ ), et au plus deux choix possibles pour le couple  $(u(v_0), u(v_1))$ , à savoir  $(v_k, v_{k+1})$  et  $(v_{k+1}, v_k)$ . Il y a donc au plus  $2n$  choix possibles, donc au plus  $2n$  éléments (c'est bien « au plus », puisqu'il n'est a priori pas garanti que tous les choix soient possibles). Le lemme précédent montre alors que  $D_n$  possède au moins  $2n$  éléments, qui sont exactement ceux de l'énoncé. On a donc bien  $|D_n| = 2n$ , ainsi que la description annoncée de ses éléments, l'unicité de l'écriture venant du fait que tous ces éléments sont distincts. De

plus, puisque  $r, s \in D_n$ , on a

$$\langle r, s \rangle \subset D_n = \{r^k s^\ell \mid k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket\} \subset \langle r, s \rangle,$$

d'où l'égalité  $D_n = \langle r, s \rangle$ . Ceci achève la démonstration.  $\square$

**Remarque 1.5.** Le groupe  $D_n$  est non abélien si  $n \geq 3$ . En effet, on a

$$srs^{-1}r^{-1} = r^{-2} \neq \text{Id},$$

puisque  $r$  est d'ordre  $n \geq 3$ . Ainsi,  $r$  et  $s$  ne commutent pas.

En revanche,  $D_1$  est abélien d'ordre 2, donc isomorphe à  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ . De plus,  $D_2$  est abélien d'ordre 4. Comme tous les éléments de  $D_2$  sont d'ordre 1 ou 2, on a  $D_2 \simeq (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^2$ .

## 2. QUELQUES CARACTÉRISATIONS DES GROUPES DIÉDRAUX

On va donner ici quelques caractérisations du groupe diédral.

**Théorème 2.1.** *Soit  $n \geq 1$  un entier. Soit  $G$  un groupe engendré par deux éléments  $\sigma, \tau \in G$  vérifiant les conditions suivantes :*

- (1)  $o(\sigma) = n$ ,  $o(\tau) = 2$  et  $\tau\sigma\tau^{-1} = \sigma^{-1}$
- (2)  $\tau \notin \langle \sigma \rangle$  si  $n = 2$ .

*Alors,  $G$  est d'ordre  $2n$ , et tout élément de  $G$  s'écrit de manière unique sous la forme*

$$\sigma^k \tau^\ell, \quad k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket.$$

*De plus,  $D_n$  vérifie les conditions précédentes, et tout groupe vérifiant ces conditions est isomorphe à  $D_n$ .*

*Démonstration.* Soit  $G$  un groupe engendré par deux éléments  $\sigma$  et  $\tau$  vérifiant (1) et (2). En utilisant la relation  $\tau\sigma = \sigma^{-1}\tau$ , on voit aisément qu'un élément de  $G = \langle \sigma, \tau \rangle$  est de la forme  $\sigma^k \tau^\ell$ , avec  $k, \ell \in \mathbb{Z}$ . Comme  $\sigma$  est d'ordre  $n$  et  $\tau$  est d'ordre 2, on voit que l'on peut se restreindre à  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et  $\ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ . Ainsi, on a

$$G = \langle \sigma, \tau \rangle = \{\sigma^k \tau^\ell \mid k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket\}.$$

Montrons que tous ces éléments sont distincts. Soient  $k, r \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et  $\ell, s \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$  tels que

$$\sigma^k \tau^\ell = \sigma^r \tau^s.$$

On a donc  $\sigma^{k-r} = \tau^{s-\ell}$ . Supposons que  $s - \ell$  soit impair. Alors,  $\tau$  étant d'ordre 2, on obtient  $\tau = \sigma^{k-r} \in \langle \sigma \rangle$ . En particulier,  $\tau$  et  $\sigma$  commutent. On a alors

$$\sigma^{-1} = \tau\sigma\tau^{-1} = \sigma,$$

d'où  $\sigma^2 = 1_G$ . Comme  $\sigma$  est d'ordre  $n$ , cela force à avoir  $n = 1$  ou  $n = 2$ . Le cas  $n = 2$  est exclu par hypothèse, et le cas  $n = 1$  ne peut se produire, car sinon on aurait  $\sigma = 1_G$ , et donc  $\tau = 1_G$ , qui n'est pas d'ordre 2. Bref,  $s - \ell$  est pair. Comme  $-1 \leq s - \ell \leq 1$ , on a alors  $s - \ell = 0$ , soit  $s = \ell$ . Mais alors,  $\sigma^{k-r} = 1_G$ . Comme  $\sigma$  est d'ordre  $n$ , on obtient  $k - r \equiv 0 [n]$ . Puisque  $-(n-1) \leq k - r \leq n-1$ , on en déduit que  $k - r = 0$ , soit  $k = r$ .

Ainsi, on obtient bien que  $G$  est d'ordre  $2n$ , et que tout élément de  $G$  s'écrit de manière unique sous la forme

$$\sigma^k \tau^\ell, \quad k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket.$$

Établissons maintenant la table de multiplication de  $G$ . Pour tous  $k, r \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , et tous  $\ell, s \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ , on a

$$\begin{aligned} (\sigma^k \tau^\ell)(\sigma^r \tau^s) &= \sigma^k (\tau^\ell \sigma^r \tau^{-\ell})^r \tau^{\ell+s} \\ &= \sigma^k (\sigma^{(-1)^\ell})^r \tau^{\ell+s} \\ &= \sigma^{u_{k,\ell,r,s}} \tau^{v_{\ell,s}}, \end{aligned}$$

où  $u_{k,\ell,r,s}$  est le reste de la division euclidienne de  $k + (-1)^\ell r$  par  $n$ , et  $v_{\ell,s}$  est le reste de la division euclidienne de  $\ell + s$  par 2. Par définition,  $u_{k,\ell,r,s} \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , et  $v_{\ell,s} \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ , et ne dépendent que de  $k, \ell, r$  et  $s$ , et pas du groupe  $G$ .

Par conséquent, deux groupes vérifiant les conditions du théorème ont « même table de loi de groupes », et sont donc isomorphes. Pour préciser un peu, si  $G'$  est un groupe possédant deux éléments  $\sigma', \tau' \in G'$  vérifiant (1) et (2), l'application

$$\begin{aligned} \varphi: G &\longrightarrow G' \\ \sigma^k \tau^\ell &\longmapsto \sigma'^k \tau'^\ell \end{aligned}$$

est un isomorphisme de groupes (où  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , et  $\ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ ). En effet,  $\varphi$  est bien un morphisme de groupes, car pour tous  $k, r \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , et tous  $\ell, s \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$ , on a

$$\begin{aligned} \varphi((\sigma^k \tau^\ell)(\sigma^r \tau^s)) &= \varphi(\sigma^{u_{k,\ell,r,s}} \tau^{v_{\ell,s}}) \\ &= \sigma'^{u_{k,\ell,r,s}} \tau'^{v_{\ell,s}} \\ &= (\sigma'^k \tau'^\ell)(\sigma'^r \tau'^s) \\ &= \varphi(\sigma^k \tau^\ell) \varphi(\sigma^r \tau^s). \end{aligned}$$

De plus,  $\varphi$  est surjective, d'après la description des éléments de  $G'$ , donc bijective car  $G$  et  $G'$  ont même nombre d'éléments.

Pour obtenir la dernière partie, il suffit donc de constater que  $D_n$  vérifie les conditions du théorème. Or, on sait déjà que les éléments  $r, s \in D_n$  engendrent  $D_n$ , et qu'ils vérifient (1). De plus, on a  $s \notin \langle r \rangle$ , puisque  $s$  est une symétrie orthogonale, alors que les éléments de  $\langle r \rangle$  sont des rotations (ceci est même valable pour tout  $n \geq 1$ ). Ceci achève la démonstration.  $\square$

**Corollaire 2.2.** *Soit  $n \geq 1$  un entier. Les propriétés suivantes sont équivalentes :*

- (1)  $G$  est isomorphe à  $D_n$  ;
- (2)  $G$  est d'ordre  $2n$ , et il existe deux éléments  $\sigma, \tau \in G$  vérifiant les conditions suivantes :
  - (a)  $o(\sigma) = n$ ,  $o(\tau) = 2$  et  $\tau \sigma \tau^{-1} = \sigma^{-1}$
  - (b)  $\tau \notin \langle \sigma \rangle$  si  $n = 2$ .

*Démonstration.* Supposons tout d'abord que  $G$  soit isomorphe à  $D_n$ . Comme les propriétés (1) et (2) sont conservées par isomorphisme, il suffit de considérer le cas  $G = D_n$ . Or, on sait que  $D_n$  est d'ordre  $2n$  et vérifie les conditions

demandées d'après la proposition précédente. Réciproquement, soit  $G$  un groupe d'ordre  $2n$  vérifiant les conditions de l'énoncé. Toujours d'après la proposition précédente, on a  $\langle \sigma, \tau \rangle \simeq D_n$ . En particulier,  $\langle \sigma, \tau \rangle$  possède  $2n$  éléments. Comme  $\langle \sigma, \tau \rangle \subset G$ . On obtient alors  $G = \langle \sigma, \tau \rangle \simeq D_n$ .  $\square$

On continue en identifiant  $D_n$  à un produit semi-direct.

**Lemme 2.3.** *Soit  $n \geq 1$ . Alors, on a  $D_n = \langle r \rangle \rtimes \langle s \rangle$ . De plus, on a*

$$D_n \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times_{\rho} \mathbb{Z}/2\mathbb{Z},$$

où  $\rho_{\bar{1}} \in \text{Aut}(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})$  est donné par

$$\rho_{\bar{1}}(\bar{m}) = -\bar{m} \text{ pour tout } \bar{m} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}.$$

*Démonstration.* Le sous-groupe  $\langle r \rangle$  est distingué dans  $D_n$ , puisqu'il est d'ordre  $n$ , donc d'indice 2. On peut également le démontrer directement en remarquant que

$$rrr^{-1} = r \in \langle r \rangle \text{ et } srs^{-1} = r^{-1} \in \langle r \rangle,$$

ce qui suffit à démontrer que  $\langle r \rangle$  est distingué dans  $D_n$ , puisque  $r$  et  $s$  engendrent  $D_n$ .

D'autre part, on a  $|D_n| = 2n = |\langle r \rangle| |\langle s \rangle|$ , puisque  $r$  est d'ordre  $n$  et  $s$  est d'ordre 2. Enfin,  $s$  n'appartient pas à  $\langle r \rangle$  puisque ce dernier sous-groupe ne contient que des rotations. Par conséquent,  $\langle r \rangle$  et  $\langle s \rangle$  s'intersectent trivialement, d'où la première partie du lemme. Pour la seconde, posons  $\sigma = (\bar{1}, \tilde{0})$  et  $\tau = (\bar{0}, \tilde{1})$ . Alors, on voit aisément que  $\sigma^k = (\bar{k}, \tilde{0})$  et que  $\tau^\ell = (\bar{0}, \tilde{\ell})$  pour tous  $k, \ell \geq 0$ . On en déduit alors que  $\sigma$  est d'ordre  $n$  et  $\tau$  est d'ordre 2. De plus, on a

$$\tau\sigma = (\bar{1}, \tilde{0})(\bar{0}, \tilde{1}) = (\bar{1}, \tilde{1}),$$

et par conséquent

$$\tau\sigma\tau^{-1}\sigma = (\tau\sigma)^2 = (\bar{1}, \tilde{1})(\bar{1}, \tilde{1}) = (\bar{1}-\bar{1}, \tilde{1}+\tilde{1}) = (\bar{0}, \tilde{0}),$$

d'où  $\tau\sigma\tau^{-1} = \sigma^{-1}$ . Enfin, on a clairement  $\tau \notin \langle \sigma \rangle$  (comparer les secondes coordonnées). On applique alors le théorème 2.1 pour conclure.  $\square$

On finit par une description des groupes engendrés par deux éléments d'ordre 2.

**Théorème 2.4.** *Soit  $G$  un groupe engendré par deux éléments  $a, b \in G$  d'ordre 2. Alors,  $G \simeq D_n$ , où  $n = o(ab)$ .*

*Démonstration.* Posons  $\sigma = ab$  et  $\tau = b$ . Enfin, notons  $n = o(ab)$ . On a donc  $o(\sigma) = n$  et  $o(\tau) = 2$ . De plus,

$$G = \langle a, b \rangle = \langle ab, b \rangle = \langle \sigma, \tau \rangle,$$

ainsi que

$$\tau\sigma\tau^{-1} = b(ab)b^{-1} = ba = b^{-1}a^{-1} = (ab)^{-1} = \sigma^{-1}.$$

Enfin, si  $n = 2$ , on a  $\tau \notin \langle \sigma \rangle$ . En effet, dans le cas contraire, on aurait  $\tau = 1_G$ , ce qui est impossible puisque  $\tau$  est d'ordre 2, ou  $\tau = \sigma$ , ce qui n'est pas possible non plus puisque dans ce cas on aurait  $a = 1_G$ , qui n'est pas d'ordre 2. Le théorème 2.1 montre alors que  $G$  est isomorphe à  $D_n$ .  $\square$

Les résultats précédents permettent de donner plusieurs avatars de  $D_n$ . Par exemple, on peut vérifier que les groupes suivants sont isomorphes à  $D_n$  :

(1) le sous-groupe de  $\text{GL}_2(\mathbb{R})$  engendré par les matrices

$$R = \begin{pmatrix} \cos(\frac{2\pi}{n}) & -\sin(\frac{2\pi}{n}) \\ \sin(\frac{2\pi}{n}) & \cos(\frac{2\pi}{n}) \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad S = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

(2) le sous-groupe des bijections de  $\mathbb{C}$  dans lui-même engendré par les fonctions

$$z \mapsto e^{\frac{2i\pi}{n}} z \quad \text{et} \quad z \mapsto \bar{z}$$

(3) le sous-groupe de  $\mathfrak{S}_n$  engendré par

$$\sigma = (1 \ 2 \ \dots \ n) \quad \text{et} \quad \tau = (1 \ n - 1)(2 \ n - 2) \dots (m \ m + 1)$$

si  $n = 2m + 1$ , et par

$$\sigma = (1 \ 2 \ \dots \ n) \quad \text{et} \quad \tau = (1 \ n - 1)(2 \ n - 2) \dots (m - 1 \ m)$$

si  $n = 2m$ .

### 3. SOUS-GROUPES, SOUS-GROUPES DISTINGUÉS

On s'intéresse ici aux sous-groupes de  $D_n$ . En guise d'échauffement, on commence par déterminer son centre.

**Lemme 3.1.** *Soit  $n \geq 1$  un entier. Alors, on a*

$$Z(D_n) = \begin{cases} D_n & \text{si } n = 1, 2 \\ \{\text{Id}\} & \text{si } n \geq 3 \text{ et } n \text{ est impair} \\ \{\text{Id}, r^{\frac{n}{2}}\} & \text{si } n \geq 3 \text{ et } n \text{ est pair} \end{cases}$$

*Démonstration.* Puisque  $D_1$  et  $D_2$  sont abéliens d'après la remarque 1.5, on a  $Z(D_1) = D_1$  et  $Z(D_2) = D_2$ . Supposons maintenant que  $n \geq 3$ . Pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , on a

$$r(r^k s)r^{-1} = r^{k+1} s r^{-1} = r^{k+1} (s r^{-1} s^{-1}) s.$$

Comme  $s r s^{-1} = r^{-1}$ , on a  $s r^{-1} s^{-1} = r$ , et ainsi  $r(r^k s)r^{-1} = r^{k+2} s$ . Par conséquent,

$$r(r^k s)r^{-1} (r^k s)^{-1} = r^{k+2} s s^{-1} r^{-k} = r^2 \neq \text{Id},$$

puisque  $n \geq 3$ . Ainsi,  $r^k s$  et  $r$  ne commutent pas. Par conséquent un élément de  $Z(D_n)$  est nécessairement de la forme  $r^k$ , avec  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ .

Soit  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ . Si  $r^k \in Z(D_n)$ ,  $r^k$  et  $s$  commutent, et donc  $s r^k s^{-1} r^{-k} = \text{Id}$ . Or, on a

$$s r^k s^{-1} r^{-k} = (s r s^{-1})^k r^{-k} = r^{-2k}.$$

On obtient donc  $r^{-2k} = \text{Id}$ , soit encore  $r^{2k} = \text{Id}$ . Puisque  $r$  est d'ordre  $n$  et que  $2k \in \llbracket 0, 2n-2 \rrbracket$ , on en déduit que  $2k = 0$  ou  $n$ . Puisque  $k$  est un entier, le second cas ne peut se produire que si  $n$  est pair. On a donc  $Z(D_n) \subset \{\text{Id}\}$  si  $n$  est impair, et  $Z(D_n) \subset \{\text{Id}, r^{\frac{n}{2}}\}$  si  $n$  est pair. Les autres inclusions étant évidentes puisque  $r^{\frac{n}{2}} = -\text{Id}$ , ceci démontre le résultat voulu.  $\square$

Nous allons maintenant décrire les sous-groupes de  $D_n$ . On a le théorème suivant.

**Théorème 3.2.** *Soit  $n \geq 1$  un entier. Pour tous diviseurs positifs  $d$  et  $d'$  de  $n$ , et pour tout  $k \in \llbracket 0, \frac{n}{d'} - 1 \rrbracket$ , on pose*

$$H_d = \langle r^{\frac{n}{d}} \rangle \quad \text{et} \quad H_{d',k} = \langle r^{\frac{n}{d'}}, r^k s \rangle.$$

*Alors, tout sous-groupe de  $D_n$  est égal à un sous-groupe  $H_d$  pour un unique diviseur positif  $d$  de  $n$  ou à un sous-groupe  $H_{d',k}$ , pour un unique diviseur positif  $d'$  de  $n$  et un unique entier  $k \in \llbracket 0, \frac{n}{d'} - 1 \rrbracket$ .*

*De plus,  $H_d$  est cyclique d'ordre  $d$ , et  $H_{d',k}$  est isomorphe à  $D_{d'}$ .*

*Démonstration.* Soit  $H$  un sous-groupe de  $D_n$ . On note  $r_1, \dots, r_p, s_1, \dots, s_q$  les éléments de  $H$ , avec  $p, q \geq 0$ , où  $r_1, \dots, r_p$  sont des rotations et  $s_1, \dots, s_q$  sont des symétries orthogonales. On a en particulier

$$H = \langle r_1, \dots, r_p, s_1, \dots, s_q \rangle.$$

Notons que  $\langle s_1, s_2 \rangle = \langle s_1, s_1 s_2 \rangle$ , et que  $s_1 s_2$  est une rotation, puisque son déterminant est égal à 1. On en déduit aisément que l'on peut toujours supposer que  $q = 0$  ou 1. Enfin, remarquons que, d'après la description des éléments de  $D_n$ , chaque rotation  $r_i$  est une puissance de  $r$ . Ainsi,  $\langle r_1, \dots, r_p \rangle$  est un sous-groupe du groupe cyclique  $\langle r \rangle$ , qui est d'ordre  $n$ . Il est donc de la forme  $\langle r^{\frac{n}{d}} \rangle$ , où  $d$  est un diviseur positif de  $n$ .

Vu la description des éléments de  $D_n$ , on a finalement  $H = \langle r^{\frac{n}{d}} \rangle$  ou  $H = \langle r^{\frac{n}{d'}}, r^k s \rangle$ , avec  $k \in \llbracket 0, n - 1 \rrbracket$ . Notons que dans le second cas, on peut toujours supposer que  $k \in \llbracket 0, \frac{n}{d'} - 1 \rrbracket$ . En effet, si  $k = a \frac{n}{d'} + \ell$ , avec  $\ell \in \llbracket 0, \frac{n}{d'} - 1 \rrbracket$ , on a

$$\langle r^{\frac{n}{d'}}, r^k s \rangle = \langle r^{\frac{n}{d'}}, (r^{\frac{n}{d'}})^a r^\ell s \rangle = \langle r^{\frac{n}{d'}}, (r^{\frac{n}{d'}})^{-a} (r^{\frac{n}{d'}})^a r^\ell s \rangle = \langle r^{\frac{n}{d'}}, r^\ell s \rangle.$$

Bref, on a donc  $H = H_d$  ou  $H = H_{d',k}$ .

Le groupe  $H_d$  est clairement cyclique d'ordre  $d$ . Montrons que  $H_{d',k} \simeq D_{d'}$ . Pour cela, posons  $\sigma = r^{\frac{n}{d'}}$  et  $\tau = r^k s$ . Alors,  $\sigma$  est d'ordre  $d'$  et  $\tau$  est d'ordre 2. De plus, on a

$$\tau \sigma \tau^{-1} = r^k (s r^{\frac{n}{d'}} s^{-1}) r^{-k} = r^k r^{-\frac{n}{d'}} r^{-k} = r^{-\frac{n}{d'}} = \sigma^{-1}.$$

Enfin, supposons que  $d' = 2$ . Alors,  $\tau \notin \langle \sigma \rangle$  car  $\tau$  est une symétrie orthogonale et les éléments de  $\langle \sigma \rangle$  sont des rotations. Le théorème 2.1 montre alors que  $H_{d',k} \simeq D_{d'}$ .

En ce qui concerne la première partie, il reste donc à démontrer que les sous-groupes décrits sont deux à deux distincts. Remarquons que l'on ne peut avoir une égalité du type  $H_d = H_{d',k}$ , puisque  $H_d$  ne contient que des rotations, tandis que  $H_{d',k}$  contient la symétrie  $r^k s$ . De plus,  $H_d$  étant clairement cyclique d'ordre  $d$ , les groupes  $H_d$  sont donc deux à deux distincts lorsque  $d$  parcourt l'ensemble des diviseurs positifs de  $n$ . Supposons maintenant que  $H_{d'_1, k_1} = H_{d'_2, k_2}$ , avec des notations évidentes. Puisque  $H_{d'_i, k_i}$  est isomorphe  $D_{d'_i}$ , il possède  $2d'_i$  éléments. Ainsi, on a  $d'_1 = d'_2$ . Notons  $d'$  cette valeur commune. Sans perte de généralité, on peut supposer que  $k_1 \leq k_2$ .

Puisque  $r^{k_1}s \in H_{d',k_1} = H_{d',k_2}$ , d'après le théorème 2.1, il existe un unique  $k \in \llbracket 0, d' - 1 \rrbracket$  et un unique  $\ell \in \llbracket 0, 1 \rrbracket$  tels que

$$r^{k_1}s = (r^{\frac{n}{d'}})^k (r^{k_2}s)^\ell,$$

soit

$$r^{k_1}s = r^{\frac{nk}{d'} + k_2\ell} s^\ell.$$

En comparant les déterminants, par exemple, on obtient  $\ell = 1$ , puis par simplification

$$r^{\frac{nk}{d'} + k_2 - k_1} = \text{Id},$$

d'où  $\frac{n}{d'}k + k_2 - k_1 \equiv 0 [n]$ , puisque  $r$  est d'ordre  $n$ . En particulier, on obtient  $k_2 - k_1 \equiv 0 [\frac{n}{d'}]$ . Mais, on a

$$0 \leq k_2 - k_1 \leq k_2 < \frac{n'}{d},$$

d'où  $k_2 - k_1 = 0$ , soit  $k_1 = k_2$ . Ceci achève la démonstration.  $\square$

On peut maintenant décrire les sous-groupes distingués de  $D_n$

**Corollaire 3.3.** *Soit  $n \geq 1$ . Alors, les sous-groupes distingués de  $D_n$  sont :*

- (1) *les sous-groupes  $H_d$ ,  $d \mid n$  et  $D_n$  si  $n \geq 1$  est impair*
- (2) *les sous-groupes  $H_d$ ,  $d \mid n$ ,  $H_{\frac{n}{2},0}$ ,  $H_{\frac{n}{2},1}$  et  $D_n$  si  $n \geq 2$  est pair.*

*Démonstration.* Commençons par montrer que  $H_d$  est un sous-groupe distingué de  $D_n$  pour tout  $d \mid n$ . Or, on a

$$r r^{\frac{n}{d}} r^{-1} = r^{\frac{n}{d}} \in H_d,$$

ainsi que

$$s r^{\frac{n}{d}} s^{-1} = r^{-\frac{n}{d}} \in H_d,$$

ce qui suffit à démontrer que  $H_d$  est distingué dans  $D_n$ . Cherchons maintenant les sous-groupes distingués de la forme  $H_{d',k}$ . On doit avoir

$$r(r^k s)r^{-1} = r^{k+2}s \in H_{d',k}.$$

Mais alors,  $(r^{k+2}s)(r^k s) = r^2 \in H_{d',k}$ .

Comme les rotations de  $H_{d',k}$  sont les éléments de  $\langle r^{\frac{n}{d'}} \rangle$ , on a  $r^2 \in \langle r^{\frac{n}{d'}} \rangle$ , puis  $o(r^2) \mid d'$ . Si  $n$  est impair,  $r^2$  est d'ordre  $n$ , et on a  $\langle r^2 \rangle = \langle r \rangle$ . Ainsi,  $n \mid d' \mid n$ , d'où  $d' = n$ . Mais alors, nécessairement  $k = 0$  et  $H_{d',k} = \langle r, s \rangle = D_n$ . Si  $n$  est pair,  $r^2$  est d'ordre  $\frac{n}{2}$ . On obtient alors  $\frac{n}{2} \mid d' \mid n$ .

Si  $d' = n$ , on obtient encore le groupe  $D_n$ . Si  $d' = \frac{n}{2}$ , on a  $k = 0$  ou  $1$ , et on obtient les groupes  $H_{\frac{n}{2},0}$  et  $H_{\frac{n}{2},1}$ . Vérifions que ces deux sous-groupes sont bien distingués dans  $D_n$ . Soit  $k = 0$  ou  $1$ . On a

$$r(r^{\frac{n}{2}})r^{-1} = r^{\frac{n}{2}} \in H_{\frac{n}{2},k} \quad \text{et} \quad s(r^{\frac{n}{2}})s^{-1} = r^{-\frac{n}{2}} \in H_{\frac{n}{2},k}$$

ainsi que

$$r(r^k s)r^{-1} = r^{k+2}s = r^2(r^k s) \in H_{\frac{n}{2},k} = \langle r^2, r^k s \rangle$$

et

$$s(r^k s)s^{-1} = r^{-k}s = (r^2)^{-k}(r^k s) \in H_{\frac{n}{2},k},$$

ce qui suffit à démontrer le résultat souhaité. Ceci achève la démonstration.  $\square$

**Remarque 3.4.** Le lecteur vérifiera que si  $n = 1$  ou  $2$ , on obtient que tous les sous-groupe de  $D_n$  sont distingués, ce qui est normal, puisque  $D_n$  est abélien dans ces deux cas.